4024CA 频谱分析仪

编程手册



中电科思仪科技股份有限公司

2022 年 05 月

前　言

非常感谢您选择、使用中电科思仪科技股份有限公司研制、生产的 4024CA 频谱分析仪!

我们将以满足您的需求为己任，为您提供高品质的仪器，同时带给您良好的售后服务。我们的宗旨是“质量优良，服务周到”，提供满意的产品和服务是我们对用户的承诺，我们竭诚欢迎您的垂询，联系方式:

服务咨询：0532-86889847　400-1684191

技术支持：0532-86880796

质量监督：0532-86886614

传　　真：0532-86889056

网　　址：www.ceyear.com

电子邮箱：techbb@ceyear.com

地　　址：山东省青岛市黄岛区香江路 98 号

邮　　编：266555

本手册主要介绍了中电科思仪科技股份有限公司研制、生产的 4024CA 频谱分析仪的编程方法，介绍如何利用外控计算机通过 LAN 接口或者 USB 接口与本仪器进行程控的方法，以帮助您尽快熟悉和掌握仪器的程控方法和程控命令。

由于我们在持续不断的努力——通过不断地更新和改进我们的硬件及固件，使得我们的仪器产品的性能得以持续不断地提升，因此本手册中所描述的仪器的使用和控制方法可能会有更新版本，要获得最新的有关本手册的技术资料，请随时与我们的技术支持联系。

由于时间紧迫和笔者水平有限，本手册错误和疏漏之处在所难免，恳请各位用户批评指正！由于我们的工作失误可能给您造成的不便，我们深表歉意。

本手册是《4024CA 频谱分析仪编程手册》第三版。

本手册中的内容如有变更，恕不另行通知。

声明:

本手册内容及所用术语解释权属于中电科思仪科技股份有限公司。

本手册版权属于中电科思仪科技股份有限公司，任何单位或个人非经本公司授权，不得对本手册内容进行修改或篡改，并且不得以赢利为目的对本手册进行复制、传播，中电科思仪科技股份有限公司保留对侵权者追究法律责任的权利。

编者

2022 年 05 月

目录

第一章 SCPI 命令说明 1

第一节 SCPI 命令操作简介 1

第二节 IEEE 488.2 命令 2

*CLS – 清除状态 2
*IDN? – 标识 2
*OPC – 操作完成命令 2
*OPC? – 操作完成查询 2
*RST – 复位 2
*WAI – 等待 2

第三节 测量命令 3

:CALCulate[:SELected]:LIMit:BEEP <E> 3
:CALCulate[:SELected]:LIMit:LOWer:DISPlay <E> 3
:CALCulate[:SELected]:LIMit:LOWer:EDIT:ADD 3
:CALCulate[:SELected]:LIMit:LOWer:EDIT:CLEar 3
:CALCulate[:SELected]:LIMit:LOWer:EDIT:DATA <I00>,<FF0>,<F00> 4
:CALCulate[:SELected]:LIMit:LOWer:EDIT:DELete 4
:CALCulate[:SELected]:LIMit:LOWer:MARGin <F00> 4
:CALCulate[:SELected]:LIMit:LOWer:TEST <E> 5
:CALCulate[:SELected]:LIMit:UPPer:DISPlay <E> 5
:CALCulate[:SELected]:LIMit:UPPer:EDIT:ADD 5
:CALCulate[:SELected]:LIMit:UPPer:EDIT:CLEar 6
:CALCulate[:SELected]:LIMit:UPPer:EDIT:DATA <I00>,<FF0>,<F00> 6
:CALCulate[:SELected]:LIMit:UPPer:EDIT:DELete 6
:CALCulate[:SELected]:LIMit:UPPer:MARGin <F00> 6
:CALCulate[:SELected]:LIMit:UPPer:TEST <E> 7
:CALCulate[:SELected]:LIST:EDIT:ADD 7
:CALCulate[:SELected]:LIST:EDIT:ADD:SEGMent <FF0>,<FF0>,<I00>, 7
<FF0>,<FF0>,<E> 7
:CALCulate[:SELected]:LIST:EDIT:CLEar 8
:CALCulate[:SELected]:LIST:EDIT:DELete <I00> 8
:CALCulate[:SELected]:LIST:EDIT:SEGMent <I00>,<FF0>,<FF0>, 8
<I00>,<FF0>,<FF0>,<E> 8
:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:ACTivate 9
:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:AOFF 9

:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:FCOunt[:STATe] <E> 9
:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:FCOunt:X 10
:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:FUNCtion:MAXimum 10
:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:FUNCtion:MINimum 10
:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:FUNCtion:PEAK 11
:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:FUNCtion:PLEFt 11
:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:FUNCtion:PNEXt 11
:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:FUNCtion:PRIGht 12
:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:NOISe[:STATe] <E> 12
:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:SET <E> 12
:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6[:STATe] <E> 13
:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:X <FF0> 13
:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:Y 14
:CALCulate[:SELected]:PEAK:TRAC <E> 14
:DISPlay:BRIG <I00> 14
:DISPlay:BRIG:AUTO <E> 15
:DISPlay:MODE <E> 15
:DISPlay:TIME:FMT <E> 15
:DISPlay:TITLe <S> 16
:DISPlay:TITLe:STATe <E> 16
:DISPlay:WINDow:TRACe:Y[:SCALe]:PDIVision <F00> 16
:DISPlay:WINDow:TRACe:Y[:SCALe]:RLEVel <F00> 17
:DISPlay:WINDow:TRACe:Y[:SCALe]:RPOSition <I00> 17
:FORM[:DATA] <E> 17
:INITiate 18
:INITiate:CONTinuous <E> 18
:INSTrument:CATalog 18
:INSTrument[:SELect] <E> 19
:MMEMory:DELete:ANTenna 19
:MMEMory:DELete:ANTenna:ALL 19
:MMEMory:DELete:DATA <S> 20
:MMEMory:DELete:DATA:ALL 20
:MMEMory:DELete:LIMit <S> 20
:MMEMory:DELete:LIMit:ALL 20
:MMEMory:DELete:LIST <S> 21
:MMEMory:DELete:LIST:ALL 21
:MMEMory:DELete:STATe <S> 21
:MMEMory:DELete:STATe:ALL 21

:MMEMory:LOAD:ANTenna <S>.....22
:MMEMory:LOAD:DATA <S>.....22
:MMEMory:LOAD:FILE <E>,<S>.....22
:MMEMory:LOAD:FILE:NAME <E>.....22
:MMEMory:LOAD:LIMit <S>.....23
:MMEMory:LOAD:LIST <S>.....23
:MMEMory:LOAD:SEM <S>.....23
:MMEMory:LOAD:STATe <S>.....24
:MMEMory:LOCation <E>.....24
:MMEMory:STORe:ANTenna <S>.....24
:MMEMory:STORe:DATA <S>.....24
:MMEMory:STORe:FDATa <S>.....25
:MMEMory:STORe:LIMit <S>.....25
:MMEMory:STORe:LIST <S>.....25
:MMEMory:STORe:SCReen <S>.....26
:MMEMory:STORe:STATe <S>.....26
:MMEMory:UPLoad:ANT <B>.....26
:MMEMory:UPLoad:LIMit <B>.....26
:MMEMory:UPLoad:LIST <B>.....27
[:SENSe]:ACPower:ADJChbw <FF0>.....27
[:SENSe]:ACPower:LIMit[:STATe] <E>.....27
[:SENSe]:ACPower:LOWer.....27
[:SENSe]:ACPower:MAINchbw <FF0>.....28
[:SENSe]:ACPower:OFFSet:LLIMit <F00>.....28
[:SENSe]:ACPower:OFFSet:ULIMit <F00>.....28
[:SENSe]:ACPower:SPACe <FF0>.....29
[:SENSe]:ACPower[:STATe] <E>.....29
[:SENSe]:ACPower:UPPer.....29
[:SENSe]:AMPLitude:CORRections:ANTenna:EDIT:ADD.....29
[:SENSe]:AMPLitude:CORRections:ANTenna:EDIT:ADD:DATA <FF0>,<FF0>
.....30
[:SENSe]:AMPLitude:CORRections:ANTenna:EDIT:DATA
<I00>,<FF0>,<F00>.....30
[:SENSe]:AMPLitude:CORRections:ANTenna:EDIT:DELete <I00>.....30
[:SENSe]:AMPLitude:CORRections:ANTenna:OFF.....31
[:SENSe]:AMPLitude:CORRections[:STATe] <E>.....31
[:SENSe]:AMPLitude:SCALe <E>.....31
[:SENSe]:AMPLitude:UNIT <E>.....31

[:SENSe]:AVERage:CLEar 32
[:SENSe]:AVERage:COUNt <I00> 32
[:SENSe]:AVERage:CURC 32
[:SENSe]:AVERage:STATe <E> 33
[:SENSe]:BANDwidth[:RESolution] <FF0> 33
[:SENSe]:BANDwidth[:RESolution]:AUTO <E> 33
[:SENSe]:BANDwidth[:RESolution]:RATio <I00> 34
[:SENSe]:BANDwidth:VIDeo <FF0> 34
[:SENSe]:BANDwidth:VIDeo:AUTO <E> 34
[:SENSe]:BANDwidth:VIDeo:RATio <I00> 34
[:SENSe]:BANDwidth:VIDeo:TYPE <E> 35
[:SENSe]:CMEasurement:IBW <FF0> 35
[:SENSe]:CMEasurement:PSDR 35
[:SENSe]:CMEasurement[:STATe] <E> 36
[:SENSe]:CMEasurement:TPWR 36
[:SENSe]:CNRatio:CBW <FF0> 36
[:SENSe]:CNRatio:CNRatio 36
[:SENSe]:CNRatio:CNSPace <FF0> 37
[:SENSe]:CNRatio:NBW <FF0> 37
[:SENSe]:CNRatio[:STATe] <E> 37
[:SENSe]:DETector:FUNCtion <E> 38
[:SENSe]:DETector:FUNCtion:AUTO <E> 38
[:SENSe]:DMODe <E> 39
[:SENSe]:DMODe:SPEak:STATe <E> 39
[:SENSe]:DMODe:VOLume <I00> 39
[:SENSe]:EMISsion:CBW <FF0> 40
[:SENSe]:EMISsion:FAIL 40
[:SENSe]:EMISsion:MARKer <E> 40
[:SENSe]:EMISsion:RTYPe <E> 40
[:SENSe]:EMISsion[:STATe] <E> 41
[:SENSe]:FREQuency:CENTer <FF0> 41
[:SENSe]:FREQuency:CENTer:STEP <FF0> 42
[:SENSe]:FREQuency:CENTer:STEP:AUTO <E> 42
[:SENSe]:FREQuency:SIGNal:TRAC <E> 42
[:SENSe]:FREQuency:SIGStandard:CHANnel <I00> 42
[:SENSe]:FREQuency:SIGStandard:NAME <S> 43
[:SENSe]:FREQuency:SPAN <FF0> 43
[:SENSe]:FREQuency:SPAN:FULL 43

[:SENSe]:FREQuency:SPAN:MIN 44
[:SENSe]:FREQuency:SPAN:PREVious 44
[:SENSe]:FREQuency:SPAN:ZERO 44
[:SENSe]:FREQuency:STARt <FF0> 44
[:SENSe]:FREQuency:STOP <FF0> 45
[:SENSe]:GATE:DELay <F00> 45
[:SENSe]:GATE:LENGth <F00> 45
[:SENSe]:GATE:SLOP <E> 45
[:SENSe]:GATE:SPECtrum:INTeval <E> 46
[:SENSe]:GATE:SPECtrum:RBW <F00> 46
[:SENSe]:GATE:SPECtrum:RBW:AUTO <E> 47
[:SENSe]:GATE:SPECtrum:SPAN <F00> 47
[:SENSe]:GATE:SPECtrum[:STATe] <E> 47
[:SENSe]:GATE[:STATe] <E> 47
[:SENSe]:GATE:TRIGger <E> 48
[:SENSe]:GATE:VIEW[:STATe] <E> 48
[:SENSe]:GATE:VIEW:TIME <F00> 48
[:SENSe]:GSM:BAND:CHANnel <I00> 49
[:SENSe]:GSM:BAND:NAME <S> 49
[:SENSe]:GSM[:MEASurement] <E> 49
[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:DEMod:DATA 50
[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:DEMod:DATA:IQ 50
[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:DEMod[:VIEW] <E> 50
[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:PFAil:CONFig <I00>,<F00>,<F00>,<E> 51
[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:PFAil:DATA 51
[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:PFAil:LOAD <S> 52
[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:PFAil:RESet 52
[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:PFAil:SAVE <S> 52
[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:SUMMary:DATA 52
[:SENSe]:HARMonics:FUNDamental <FF0> 53
[:SENSe]:HARMonics:NUM <I00> 53
[:SENSe]:HARMonics:RBW <FF0> 54
[:SENSe]:HARMonics:STATe <E> 54
[:SENSe]:HARMonics:VBW <FF0> 54
[:SENSe]:IAMeasure:MODE <E> 54
[:SENSe]:IAMeasure:TRACe:CURS <I00> 55
[:SENSe]:IAMeasure:TRACe:INTerval <F00> 55
[:SENSe]:IAMeasure:TRACe:RESTart 55

[:SENSe]:IAMeasure:TRACe:SAVE <E> 56
[:SENSe]:IAMeasure:TRACe:SPAN <I00> 56
[:SENSe]:IF:OUT <E> 56
[:SENSe]:IF:SELect <E> 56
[:SENSe]:IFBWidth <FF0> 57
[:SENSe]:IQ:CAPTure:MODE <E> 57
[:SENSe]:IQ:CAPTure:NAME <S> 57
[:SENSe]:IQ:CAPTure:SAMPle <FF0> 58
[:SENSe]:IQ:CAPTure:STARt 58
[:SENSe]:IQ:CAPTure[:STATe] <E> 58
[:SENSe]:IQ:CAPTure:STOP 58
[:SENSe]:IQ:CAPTure:TIME <F00> 59
[:SENSe]:IQ:CAPTure:TRIGger <E> 59
[:SENSe]:IQ:CAPTure:TRIGger:DELay <F00> 59
[:SENSe]:IQ:CAPTure:TRIGger:SLOPe <E> 60
[:SENSe]:LA:DATA:HORScan:AMPLitude 60
[:SENSe]:LA:DATA:HORScan:AMPLitude:ALL 60
[:SENSe]:LA:DATA:HORScan:AMPLitude:MAX 60
[:SENSe]:LA:DATA:HORScan:FIELd 61
[:SENSe]:LA:DATA:HORScan:FIELd:ALL 61
[:SENSe]:LA:DATA:HORScan:FIELd:MAX 61
[:SENSe]:LA:DATA:MAP:FIELd 61
[:SENSe]:LA:DATA:POTScan:AMPLitude 62
[:SENSe]:LA:DATA:POTScan:AMPLitude:MAX 62
[:SENSe]:LA:DATA:POTScan:FIELd 62
[:SENSe]:LA:DATA:POTScan:FIELd:MAX 62
[:SENSe]:LA:FREQuency:POSition:DATA[1]|2-6 63
[:SENSe]:LA:FREQuency:POSition:DELete <I00> 63
[:SENSe]:LA:FREQuency:POSition:DELete:ALL 63
[:SENSe]:LA:FREQuency:POSition:SAVE 64
[:SENSe]:LA:FREQuency:POSition:SELect <I00> 64
[:SENSe]:LA:HEADing 64
[:SENSe]:LA:HEADing:MAX 64
[:SENSe]:LA:MAP:MARKer:CURRent 65
[:SENSe]:LA:MAP:MARKer:DELete:ALL 65
[:SENSe]:LA:MAP:MARKer:DELete:CURRent 65
[:SENSe]:LA:MAP:POSition:DATA:DELete <I00> 65
[:SENSe]:LA:MAP:POSition:DATA:DELete:ALL 66

[:SENSe]:LA:MAP:POSition:DATA:LOAD <I00>,<I00>....66
[:SENSe]:LA:MAP:TYPE <E>....66
[:SENSe]:LA:MAP:ZOOM <E>....66
[:SENSe]:LA:MARKer:FSTangle:MAX <F00>....67
[:SENSe]:LA:MARKer:FSTangle:MAX:AUTO <E>....67
[:SENSe]:LA:MARKer:SUBimage:RANG <I00>....67
[:SENSe]:LA:MEASurement <E>....68
[:SENSe]:LA:PICTch....68
[:SENSe]:LA:PICTch:MAX....68
[:SENSe]:LA:ROLL....68
[:SENSe]:LA:ROLL:MAX....69
[:SENSe]:LTE:BAND:EARFcn <I00>....69
[:SENSe]:LTE:BAND:NAME <S>....69
[:SENSe]:LTE:CBW <FF0>....69
[:SENSe]:LTE:CONFig:CELLid <I00>....70
[:SENSe]:LTE:CONFig:CELLid:AUTO <E>....70
[:SENSe]:LTE:CONFig:CFI <E>....70
[:SENSe]:LTE:CONFig:CPRefix <E>....71
[:SENSe]:LTE:CONFig:MODE <E>....71
[:SENSe]:LTE:CONFig:PHICh:EXTend <E>....71
[:SENSe]:LTE:CONFig:PHICh:NG <E>....72
[:SENSe]:LTE:CONFig:PORT <E>....72
[:SENSe]:LTE:CONFig:SSUBframe <I00>....72
[:SENSe]:LTE:CONFig:SUBFrame <I00>....73
[:SENSe]:LTE:CONFig:UDLink <I00>....73
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5:CBW <FF0>....73
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5:CELLid <I00>....73
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5:CELLid:AUTO <E>....74
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5:CENTer <FF0>....74
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5:CFI <E>....74
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5:CPRefix <E>....75
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5:PHICh:EXTend <E>....75
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5:PHICh:NG <E>....75
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5[:STATe] <E>....76
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CC:CHANnel <E>....76
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CC:CONS <E>....76
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CC:RS:CHANnel <E>....77
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DAM:LIMit:DOWN <F00>....77

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DAM:LIMit:UP <F00> 77
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DATA:CA 77
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DATA:CC 78
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DATA:CONS 79
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DATA:DAM 79
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DATA:DC 80
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DATA:IDS 80
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DATA:PVT 81
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DATA:TA 81
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DC:MARKer <E> 82
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DC:RB <I00> 82
[:SENSe]:LTE[:MEAS]:MODE <E> 83
[:SENSe]:MACPr:ADJ:BW[1]|2-3 <FF0> 83
[:SENSe]:MACPr:ADJ:CH <I00> 83
[:SENSe]:MACPr:ADJ:LIMit:LOWer[1]|2-3 <F00> 84
[:SENSe]:MACPr:ADJ:LIMit:STATe <E> 84
[:SENSe]:MACPr:ADJ:LIMit:UPPer[1]|2-3 <F00> 84
[:SENSe]:MACPr:ADJ:OFFSet[1]|2-3 <FF0> 85
[:SENSe]:MACPr:CARRier:BW[1]|2 <FF0> 85
[:SENSe]:MACPr:CARRier:FREQ[1]|2 <FF0> 85
[:SENSe]:MACPr:CARRier:ID <I00> 85
[:SENSe]:MACPr:STATe <E> 86
[:SENSe]:MAP:ACPR:ADJBw <FF0> 86
[:SENSe]:MAP:ACPR:GOOD <F00> 86
[:SENSe]:MAP:ACPR:MAINbw <FF0> 87
[:SENSe]:MAP:ACPR:OFFSet <F00> 87
[:SENSe]:MAP:ACPR:POOR <F00> 87
[:SENSe]:MAP:ACPR:SPACing <FF0> 87
[:SENSe]:MAP:COLLect <E> 88
[:SENSe]:MAP:DELet 88
[:SENSe]:MAP:DIST <I00> 88
[:SENSe]:MAP:MEAStype <E> 89
[:SENSe]:MAP:REPeat <E> 89
[:SENSe]:MAP:RSSI:EXCellent <F00> 89
[:SENSe]:MAP:RSSI:FAIR <F00> 89
[:SENSe]:MAP:RSSI:GOOD <F00> 90
[:SENSe]:MAP:RSSI:POOR <F00> 90
[:SENSe]:MAP:RSSI:VERYgood <F00> 90

[:SENSe]:MAP:STATe <E> 91
[:SENSe]:MAP:TIME <F00> 91
[:SENSe]:MEASurement <E> 91
[:SENSe]:MEASurement:AOFF 92
[:SENSe]:MEASurement:DATA 92
[:SENSe]:NR5G[:MEAS] <E> 92
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:BAND:ARFCn <I00> 93
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:BAND:GSCN <I00> 93
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:BAND:NAME <S> 93
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:BAND:SEARch 93
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:BEAM <I00> 94
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:BEAM:VIEW <E> 94
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:CELLid <I00> 94
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:CELLid:AUTO <E> 95
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:CONS:CHANnel <E> 95
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:CONS[:STATe] <E> 95
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:DATA:BEAM 95
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:DATA:IQ 96
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:DATA:MIB 97
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:DATA:MPCI 97
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:DATA:PVT 98
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:ADELete 98
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:COLLection <E> 99
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:DELete 99
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:LIMit:LOW <I00> 99
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:LIMit:UPP<I00> 99
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:LOAD <S> 100
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:MARK 100
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:MEAS <E> 100
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:MOVE:DOWN 100
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:MOVE:LEFT 101
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:MOVE:RIGHt 101
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:MOVE:UP 101
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:REPeat <E> 101
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:REPeat:DISTance <I00> 102
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:REPeat:TIME <I00> 102
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:SAVE:BMP <S> 102
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:SAVE:CSV <S> 103

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:SAVE:DATA <S> 103
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:ZOOM:IN 103
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:ZOOM:OUT 103
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MIB[:STATe] <E> 104
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MPCI:BNUM <I00> 104
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MPCI:PAGE <I00> 104
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MPCI:VIEW <E> 104
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:SSB:OFFSet <FF0> 105
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:SSB:SCSCase <E> 105
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:SUBFrame <I00> 105
[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:TRIGger <E> 106
[:SENSe]:OBW:METHod <E> 106
[:SENSe]:OBW:OBW 106
[:SENSe]:OBW:PPOW <F00> 107
[:SENSe]:OBW[:STATe] <E> 107
[:SENSe]:OBW:XDB <F00> 107
[:SENSe]:POWer:LIMit:STATe <E> 107
[:SENSe]:POWer[:RF]:ATTenuation <I00> 108
[:SENSe]:POWer[:RF]:ATTenuation:AUTO <E> 108
[:SENSe]:POWer[:RF]:GAIN[:STATe] <E> 108
[:SENSe]:ROSC:SOUR<E> 109
[:SENSe]:RTSA:MEASurement <E> 109
[:SENSe]:RTSA:MEASurement:DENSity:BPLevel <F00> 109
[:SENSe]:RTSA:MEASurement:DENSity:RPLevel <F00> 110
[:SENSe]:RTSA:MEASurement:DENSity[:STATe] <E> 110
[:SENSe]:RTSA:MEASurement:PRESet 110
[:SENSe]:RTSA:MEASurement:SPECtrogram:BPLevel <F00> 110
[:SENSe]:RTSA:MEASurement:SPECtrogram:RPLevel <F00> 111
[:SENSe]:RTSA:TRACe:CURS:POS <I00> 111
[:SENSe]:RTSA:TRACe:CURS[:STATe] <E> 111
[:SENSe]:RTSA:TRACe:CURS:TIME <F00> 112
[:SENSe]:RTSA:TRACe:PRESet:ALL 112
[:SENSe]:SE:EMESsions:ADD 112
[:SENSe]:SE:EMESsions:ADD:SEGMent <FF0>,<FF0>,<FF0>,<FF0>,<FF0>,
<FF0> 112
[:SENSe]:SE:EMESsions:CLEar 113
[:SENSe]:SE:EMESsions:DELete <I00> 113
[:SENSe]:SE:EMESsions:SEGMent <I00>,<FF0>,<FF0>,<FF0>,<FF0>,<FF0>,

<FF0> 113
[:SENSe]:SE:ID <I00> 114
[:SENSe]:SE:MODE <E> 114
[:SENSe]:SE:STATe <E> 114
[:SENSe]:SE:TYPE <E> 115
[:SENSe]:SWEep:FAST <E> 115
[:SENSe]:SWEep:MODE <E> 115
[:SENSe]:SWEep:POINts <I00> 116
[:SENSe]:SWEep:TIME <F00> 116
[:SENSe]:SWEep:TIME:AUTO <E> 116
[:SENSe]:SWEep:TRIGger <E> 117
[:SENSe]:SWEep:TRIGger:EXTRa:DELay <F00> 117
[:SENSe]:SWEep:TRIGger:EXTRa:SLOP <E> 117
[:SENSe]:SWEep:TRIGger:VIDeo:AMPLitude <F00> 117
[:SENSe]:TAListen:AVOLume <I00> 118
[:SENSe]:TAListen:DMODe <E> 118
[:SENSe]:TAListen:DSTate <E> 118
[:SENSe]:TAListen:DTYPe <E> 119
[:SENSe]:TAListen:LTIMe <FF0> 119
:SYSTem:BATTery:STATe 119
:SYSTem:BATTery:VOLume 120
:SYSTem:GNSS:GAUSs <E> 120
:SYSTem:GNSS:IDENtifier <E> 120
:SYSTem:GPS <E> 121
:SYSTem:GPS:DATA 121
:SYSTem:GPS:RECeive[:STATe] 121
:SYSTem:GPS:RST 121
:SYSTem:GPS:STATe 122
:SYSTem:INFO 122
:SYSTem:PWR:SHUTdown <I00> 122
:SYSTem:PWR:SHUTdown:STATe <E> 123
:SYSTem:PWR:SLEep <I00> 123
:SYSTem:PWR:SLEep:STATe <E> 123
:SYSTem:TEMP 124
:SYSTem:TIME <I00>,<I00>,<I00>,<I00>,<I00> 124
:TRAC[1]|2-4:DATA 124
:TRAC[1]|2-4:TYPE <E> 125

第四节 编程实例 126

1. C/C++的实例 126
2 . 运行 C/C++设计程序 126
3. 网络设计示例 126
第二章 二次开发库函数说明 130
第一节 驱动安装 130
第二节 函数说明 130
仪器连接 - 打开仪器 130
仪器连接 - 关闭仪器 131
复位 131
所有测量模式通用函数 132
模式 - 查询可用仪器模式 132
模式 - 设置仪器工作模式 133
模式 - 查询仪器工作模式 133
数据 - 设置数据格式 134
数据 - 查询数据格式 134
存储/调用 - 下载文件 135
存储/调用 - 删除数据文件 136
存储/调用 - 删除全部数据文件 136
存储/调用 - 调用数据文件 136
存储/调用 - 存储数据文件 137
存储/调用 - 存储 CSV 数据文件 137
存储/调用 - 删除状态文件 138
存储/调用 - 删除全部状态文件 138
存储/调用 - 调用状态文件 138
存储/调用 - 存储状态文件 139
存储/调用 - 设置存储位置 139
存储/调用 - 查询存储位置 140
存储/调用 - 存储屏幕拷贝 140
存储/调用 - 上传天线因子文件 141
存储/调用 - 上传极限线文件 141
存储/调用 - 上传列表文件 142
系统 - 设置频率参考 142
系统 - 查询频率参考 143
系统 - 设置 GNSS 定位系统类型 143
系统 - 查询 GNSS 定位系统类型 144
系统 - GPS - 设置 GPS 开关 144

系统 - GPS - 查询 GPS 开关 145
系统 - GPS - 查询 GPS 状态 145
系统 - GPS - 查询 GPS 接收机状态 146
系统 - GPS - GPS 冷启动 146
系统 - GPS - 查询 GPS 数据 147
系统 - 关机 - 设置自动关机开关 147
系统 - 关机 - 查询自动关机开关 148
系统 - 关机 - 设置关机时间 148
系统 - 关机 - 查询关机时间 149
系统 - 休眠 - 设置自动休眠开关 149
系统 - 休眠 - 查询自动休眠开关 150
系统 - 休眠 - 设置休眠时间 150
系统 - 休眠 - 查询休眠时间 150
系统 - 设置时间格式 151
系统 - 设置时间 151
系统 - 查询时间 152
系统 - 设置标题 152
系统 - 设置标题开关 153
系统 - 查询标题开关 153
系统 - 设置显示模式 154
系统 - 查询显示模式 154
系统 - 设置亮度自动调节开关 155
系统 - 查询亮度自动调节开关 155
系统 - 设置亮度级别 156
系统 - 查询亮度级别 156
系统 - 查询电池状态 156
系统 - 查询电池电量 157
系统 - 设置高斯坐标开关 157
系统 - 查询高斯坐标开关 158
系统 - 查询系统信息 158
系统 - 查询包信息 159
系统 - 查询偏置板温度 159
扫描 - 触发单次扫描 160
扫描 - 设置扫描类型 160
扫描 - 查询扫描类型 160
频率 - 设置中心频率 161
频率 - 查询中心频率 162
频率 - 设置步进频率 162

频率 - 查询步进频率 162
频率 - 设置步进频率自动开关 163
频率 - 查询步进频率自动开关 163
幅度 - 设置衰减值 164
幅度 - 查询衰减值 164
幅度 - 设置前置放大器开关 165
幅度 - 查询前置放大器开关 165
频谱分析模式函数 165
频率 - 设置扫宽 165
频率 - 查询扫宽 166
频率 - 全扫宽 166
频率 - 零扫宽 167
频率 - 上次扫宽 167
频率 - 设置起始频率 167
频率 - 查询起始频率 168
频率 - 设置终止频率 168
频率 - 查询终止频率 169
频率 - 设置信号跟踪开关 169
频率 - 查询信号跟踪开关 170
频率 - 设置信号标准名称 170
频率 - 查询信号标准名称 171
频率 - 设置信号标准信道号 171
频率 - 查询信号标准信道号 172
频率 - 设置零扫宽中频输出开关 172
频率 - 查询零扫宽中频输出开关 172
频率 - 设置零扫宽中频输出中频选择 173
频率 - 查询零扫宽中频输出中频选择 173
幅度 - 设置参考电平 174
幅度 - 查询参考电平 174
幅度 - 设置参考位置 175
幅度 - 查询参考位置 175
幅度 - 设置衰减自动开关 175
幅度 - 查询衰减自动开关 176
幅度 - 设置刻度/格 176
幅度 - 查询刻度/格 177
幅度 - 设置刻度类型 177
幅度 - 查询刻度类型 178
幅度 - 设置单位 178

幅度 - 查询单位 179
带宽 - 设置分辨率带宽 180
带宽 - 查询分辨率带宽 180
带宽 - 设置视频带宽 180
带宽 - 查询视频带宽 181
带宽 - 设置分辨率带宽自动开关 181
带宽 - 查询分辨率带宽自动开关 182
带宽 - 设置视频带宽自动开关 182
带宽 - 查询视频带宽自动开关 183
带宽 - 设置 SPAN/RBW 183
带宽 - 查询 SPAN/RBW 184
带宽 - 设置 RBW/VBW 184
带宽 - 查询 RBW/VBW 184
光标 - 设置光标状态 185
光标 - 查询光标状态 185
光标 - 激活光标 186
光标 - 光标功能(光标->) 187
光标 - 光标全部关闭 187
光标 - 设置光标 X 值 188
光标 - 查询光标 X 值 189
光标 - 查询光标 Y 值 189
光标 - 搜索 190
光标 - 设置光标计数器开关 191
光标 - 查询光标计数器开关 191
光标 - 查询光标计数器频率 192
光标 - 设置噪声光标开关 192
光标 - 查询噪声光标开关 193
光标 - 设置峰值跟踪开关 193
光标 - 查询峰值跟踪开关 194
扫描 - 设置扫描模式 194
扫描 - 查询扫描模式 194
扫描 - 设置快速扫描开关 195
扫描 - 查询快速扫描开关 195
扫描- 设置扫描点数 196
扫描 - 查询扫描点数 196
扫描 - 设置扫描时间 197
扫描 - 查询扫描时间 197
扫描 - 设置扫描时间自动开关 198

扫描 - 查询扫描时间自动开关 198
扫描 - 列表编辑 - 列表增加默认段 199
扫描 - 列表编辑 - 列表删除段 199
扫描 - 列表编辑 - 清空列表 200
扫描 - 列表编辑 - 增加段 200
扫描 - 列表编辑 - 编辑段 201
扫描 - 设置触发模式 202
扫描 - 查询触发模式 202
扫描 - 设置视频触发电平 203
扫描 - 查询视频触发电平 203
扫描 - 设置外部触发极性 204
扫描 - 查询外部触发极性 204
扫描 - 设置外部触发延迟 205
扫描 - 查询外部触发延迟 205
扫描 - 时间门 - 设置时间门延迟 205
扫描 - 时间门 - 查询时间门延迟 206
扫描 - 时间门 - 设置时间门宽度 206
扫描 - 时间门 - 查询时间门宽度 207
扫描 - 时间门 - 设置时间门边沿极性 207
扫描 - 时间门 - 查询时间门边沿极性 208
扫描 - 时间门 - 设置时间门开关 208
扫描 - 时间门 - 查询时间门开关 208
扫描 - 时间门 - 设置时间门触发源 209
扫描 - 时间门 - 查询时间门触发源 209
扫描 - 时间门 - 设置时间门预览开关 210
扫描 - 时间门 - 查询时间门预览开关 210
扫描 - 时间门 - 设置时间门预览时间 211
扫描 - 时间门 - 查询时间门预览时间 211
扫描 - 时间门 - 设置时间门频域 RBW 211
扫描 - 时间门 - 查询时间门频域 RBW 212
扫描 - 时间门 - 设置时间门触发间隔 212
扫描 - 时间门 - 查询时间门触发间隔 213
扫描 - 时间门 - 设置时间门频域开关 213
扫描 - 时间门 - 查询时间门频域开关 214
扫描 - 时间门 - 设置时间门频域 RBW 自动开关 214
扫描 - 时间门 - 查询时间门频域 RBW 自动开关 214
扫描 - 时间门 - 设置时间门频域扫宽 215
扫描 - 时间门 - 查询时间门频域扫宽 215

平均 - 设置平均开关 216
平均 - 查询平均开关 216
平均 - 设置平均次数 217
平均 - 查询平均次数 217
平均 - 平均从零开始 217
平均 - 查询当前平均的次数 218
检波 - 设置检波类型 218
检波 - 查询检波类型 219
检波 - 设置检波自动开关 220
检波 - 查询检波自动开关 220
迹线 - 设置迹线状态 221
迹线 - 查询迹线状态 221
数据 - 查询迹线数据 222
极限 - 设置声音报警开关 223
极限 - 查询声音报警开关 223
极限 - 设置下极限显示开关 224
极限 - 查询下极限显示开关 224
极限 - 设置上极限显示开关 225
极限 - 查询上极限显示开关 225
极限 - 设置下极限测试开关 225
极限 - 查询下极限测试开关 226
极限 - 设置上极限测试开关 226
极限 - 查询上极限测试开关 227
极限 - 设置下极限余量 227
极限 - 查询下极限余量 228
极限 - 设置上极限余量 228
极限 - 查询上极限余量 228
极限 - 下极限增加默认点 229
极限 - 删除下极限当前点 229
极限 - 删除全部下极限点 230
极限 - 下极限编辑点 230
极限 - 上极限增加默认点 231
极限 - 上极限删除当前点 231
极限 - 删除全部上极限点 231
极限 –上极限编辑点 232
测量 - 设置功能测量 232
测量 - 查询功能测量 233
测量 - 关闭测量 234

测量 - 查询测量结果 234
测量 - 场强 - 关闭天线因子 235
测量 - 场强 - 设置场强开关 235
测量 - 场强 - 查询场强开关 236
测量 - 场强 - 编辑天线因子 - 增加默认点 236
测量 - 场强 - 编辑天线因子 - 删除点 236
测量 - 场强 - 编辑天线因子 - 编辑点 237
测量 - 场强 - 编辑天线因子 - 增加点 237
测量 - 通道功率 - 设置通道功率开关 238
测量 - 通道功率 - 查询通道功率开关 238
测量 - 通道功率 - 设置通道功率带宽 239
测量 - 通道功率 - 查询通道功率带宽 239
测量 - 通道功率 - 查询通道功率值 240
测量 - 通道功率 - 查询通道功率密度值 240
测量 - 占用带宽 - 设置占用带宽开关 241
测量 - 占用带宽 - 查询占用带宽开关 241
测量 - 占用带宽 - 设置测量方法 241
测量 - 占用带宽 - 查询测量方法 242
测量 - 占用带宽 - 设置百分比 242
测量 - 占用带宽 - 查询百分比 243
测量 - 占用带宽 - 设置 XdB 243
测量 - 占用带宽 - 查询 XdB 244
测量 - 占用带宽 - 查询占用带宽 244
测量 - 音频解调 - 设置解调开关 244
测量 - 音频解调 - 查询解调开关 245
测量 - 音频解调 - 设置解调模式 245
测量 - 音频解调 - 查询解调模式 246
测量 - 音频解调 - 设置解调类型 246
测量 - 音频解调 - 查询解调类型 247
测量 - 音频解调 - 设置解调时间 247
测量 - 音频解调 - 查询解调时间 248
测量 - 音频解调 - 设置音量 248
测量 - 音频解调 - 查询音量 249
测量 - 邻道功率比 - 设置邻道功率比开关 249
测量 - 邻道功率比 - 查询邻道功率比开关 250
测量 - 邻道功率比 - 设置主信道带宽 250
测量 - 邻道功率比 - 查询主信道带宽 250
测量 - 邻道功率比 - 设置邻道带宽 251

测量 - 邻道功率比 - 查询邻道带宽 251
测量 - 邻道功率比 - 设置信道间隔 252
测量 - 邻道功率比 - 查询信道间隔 252
测量 - 邻道功率比 - 设置门限测试开关 252
测量 - 邻道功率比 - 查询门限测试开关 253
测量 - 邻道功率比 - 设置下邻道门限 253
测量 - 邻道功率比 - 查询下邻道门限 254
测量 - 邻道功率比 - 设置上邻道门限 254
测量 - 邻道功率比 - 查询上邻道门限 255
测量 - 邻道功率比 - 查询上邻道功率比 255
测量 - 邻道功率比 - 查询下邻道功率比 255
测量 - 杂散模板 - 设置杂散模板开关 256
测量 - 杂散模板 - 查询杂散模板开关 256
测量 - 杂散模板 - 设置杂散模板当前段号 257
测量 - 杂散模板 - 查询杂散模板当前段号 257
测量 - 杂散模板 - 设置杂散模板扫描模式 258
测量 - 杂散模板 - 查询杂散模板扫描模式 258
测量 - 杂散模板 - 设置杂散模板扫描类型 258
测量 - 杂散模板 - 查询杂散模板扫描类型 259
测量 - 杂散模板 - 设置参考信道带宽 259
测量 - 杂散模板 - 查询参考信道带宽 260
测量 - 杂散模板 - 设置参考功率类型 260
测量 - 杂散模板 - 查询参考功率类型 261
测量 - 杂散模板 - 设置杂散模板峰值光标开关 261
测量 - 杂散模板 - 查询杂散模板峰值光标开关 261
测量 - 杂散模板 - 查询杂散模板是否通过测试 262
测量 - 杂散模板 - 模板增加段 262
测量 - 杂散模板 - 模板增加编辑段 263
测量 - 杂散模板 - 模板编辑清除列表 263
测量 - 杂散模板 - 模板编辑删除项 264
测量 - 杂散模板 - 模板编辑段 264
测量 - 载噪比 - 设置载噪比开关 265
测量 - 载噪比 - 查询载噪比开关 266
测量 - 载噪比 - 设置载噪比载波带宽 266
测量 - 载噪比 - 查询载噪比载波带宽 266
测量 - 载噪比 - 设置载噪比噪声带宽 267
测量 - 载噪比 - 查询载噪比噪声带宽 267
测量 - 载噪比 - 设置载噪比频率偏移 268

测量 - 载噪比 - 查询载噪比频率偏移 268
测量 - 载噪比 - 查询载噪比测量结果 269
测量 - IQ 捕获 - 设置 IQ 捕获开关 269
测量 - IQ 捕获 - 查询 IQ 捕获开关 269
测量 - IQ 捕获 - 开始捕获 270
测量 - IQ 捕获 - 停止捕获 270
测量 - IQ 捕获 - 设置捕获时间 271
测量 - IQ 捕获 - 查询捕获时间 271
测量 - IQ 捕获 - 设置 IQ 捕获模式 271
测量 - IQ 捕获 - 查询 IQ 捕获模式 272
测量 - IQ 捕获 - 设置采样率 272
测量 - IQ 捕获 - 查询采样率 273
测量 - IQ 捕获 - 设置 IQ 捕获存储名称 274
测量 - IQ 捕获 - 查询 IQ 捕获存储名称 274
测量 - IQ 捕获 - 设置触发模式 275
测量 - IQ 捕获 - 查询触发模式 275
测量 - IQ 捕获 - 设置外部触发极性 276
测量 - IQ 捕获 - 查询外部触发极性 276
测量 - IQ 捕获 - 设置外部触发延迟 276
测量 - IQ 捕获 - 查询外部触发延迟 277
测量 - IQ 捕获 - 设置外部触发极性 277
测量 - IQ 捕获 - 查询外部触发极性 278
测量 - 频谱发射 - 设置频谱发射开关 278
测量 - 频谱发射 - 查询频谱发射开关 279
测量 - 谐波失真 - 设置基波频率 279
测量 - 谐波失真 - 查询基波频率 279
测量 - 谐波失真 - 设置谐波数 280
测量 - 谐波失真 - 查询谐波数 280
测量 - 谐波失真 - 设置分辨率带宽 281
测量 - 谐波失真 - 查询分辨率带宽 281
测量 - 谐波失真 - 设置谐波失真状态 282
测量 - 谐波失真 - 查询谐波失真状态 282
测量 - 谐波失真 - 设置谐波失真视频带宽 282
测量 - 谐波失真 - 查询谐波失真视频带宽 283
测量 - 多载波邻道功率 - 设置邻道带宽 283
测量 - 多载波邻道功率 - 查询邻道带宽 284
测量 - 多载波邻道功率 - 设置邻道号 284
测量 - 多载波邻道功率 - 查询邻道号 285

测量 - 多载波邻道功率 - 设置下邻道门限 285
测量 - 多载波邻道功率 - 查询下邻道门限 286
测量 - 多载波邻道功率 - 设置邻道门限测试状态 286
测量 - 多载波邻道功率 - 查询邻道门限测试状态 287
测量 - 多载波邻道功率 - 设置邻道上门限 287
测量 - 多载波邻道功率 - 查询邻道上门限 288
测量 - 多载波邻道功率 - 设置邻道偏移 288
测量 - 多载波邻道功率 - 查询邻道偏移 289
测量 - 多载波邻道功率 - 设置载波带宽 289
测量 - 多载波邻道功率 - 查询载波带宽 290
测量 - 多载波邻道功率 - 设置载波频率 290
测量 - 多载波邻道功率 - 查询载波频率 291
测量 - 多载波邻道功率 - 设置载波 ID 291
测量 - 多载波邻道功率 - 查询载波 ID 292
测量 - 多载波邻道功率 - 设置邻道功率状态 292
测量 - 多载波邻道功率 - 查询邻道功率状态 292
测量 - 地图 - 设置邻信道带宽 293
测量 - 地图 - 查询邻信道带宽 293
测量 - 地图 - 设置邻道功率比“好”的下限 294
测量 - 地图 - 查询邻道功率比“好”的下限 294
测量 - 地图 - 设置主信道带宽 295
测量 - 地图 - 查询主信道带宽 295
测量 - 地图 - 设置邻道门限 295
测量 - 地图 - 查询邻道门限 296
测量 - 地图 - 设置邻道功率比“差”的上限 296
测量 - 地图 - 查询邻道功率比“差”的上限 297
测量 - 地图 - 设置信道间隔 297
测量 - 地图 - 查询信道间隔 298
测量 - 地图 - 设置干扰地图测试类型 298
测量 - 地图 - 查询干扰地图测试类型 298
测量 - 地图 - 设置 RSSI“优秀”的下限值 299
测量 - 地图 - 查询 RSSI“优秀”的下限值 299
测量 - 地图 - 设置 RSSI“一般”的下限值 300
测量 - 地图 - 查询 RSSI“一般”的下限值 300
测量 - 地图 - 设置 RSSI“好”的下限值 301
测量 - 地图 - 查询 RSSI“好”的下限值 301
测量 - 地图 - 设置 RSSI“差”的上限值 301
测量 - 地图 - 查询 RSSI“差”的上限值 302

测量 - 地图 - 设置 RSSI“很好”的下限值 302
测量 - 地图 - 查询 RSSI“很好”的下限值 303
测量 - 地图 - 设置地图开关 303
测量 - 地图 - 设置地图开关 304
测量 - 室外地图 - 设置采集状态 304
测量 - 室外地图 - 查询采集状态 304
测量 - 室外地图 - 设置重复类型 305
测量 - 室外地图 - 查询重复类型 305
测量 - 室外地图 - 设置重复距离 306
测量 - 室外地图 - 查询重复距离 306
测量 - 室外地图 - 设置重复时间 307
测量 - 室外地图 - 查询重复时间 307
测量 - 室内地图 - 删除标记 307
测量 - 室外地图 - 设置采集状态 308
存储/调用 - 调用天线因子 308
存储/调用 - 存储天线因子 309
存储/调用 - 删除天线因子 309
存储/调用 - 删除全部天线因子 309
存储/调用 - 调用杂散模板文件 310
存储/调用 - 存储列表到文件 310
存储/调用 - 调用列表文件 311
存储/调用 - 删除列表文件 311
存储/调用 - 删除全部列表文件 312
存储/调用 - 删除极限文件 312
存储/调用 - 存储极限文件 312
存储/调用 - 调用极限线 313
存储/调用 - 删除全部极限文件 313
干扰分析模式函数 314
频率 - 设置扫宽 314
频率 - 查询扫宽 314
频率 - 全扫宽 315
频率 - 零扫宽 315
频率 - 上次扫宽 315
频率 - 设置起始频率 316
频率 - 查询起始频率 316
频率 - 设置终止频率 316
频率 - 查询终止频率 317
频率 - 设置信号标准名称 317

频率 - 查询信号标准名称 318
频率 - 设置信号标准信道号 318
频率 - 查询信号标准信道号 319
幅度 - 设置参考电平 319
幅度 - 查询参考电平 320
幅度 - 设置参考位置 320
幅度 - 查询参考位置 320
幅度 - 设置衰减自动开关 321
幅度 - 查询衰减自动开关 321
幅度 - 设置刻度/格 322
幅度 - 查询刻度/格 322
幅度 - 设置刻度类型 323
幅度 - 查询刻度类型 323
幅度 - 设置单位 323
幅度 - 查询单位 324
带宽 - 设置分辨率带宽 325
带宽 - 查询分辨率带宽 325
带宽 - 设置视频带宽 326
带宽 - 查询视频带宽 326
带宽 - 设置分辨率带宽自动开关 327
带宽 - 查询分辨率带宽自动开关 327
带宽 - 设置视频带宽自动开关 328
带宽 - 查询视频带宽自动开关 328
带宽 - 设置 SPAN/RBW 329
带宽 - 查询 SPAN/RBW 329
带宽 - 设置 RBW/VBW 329
带宽 - 查询 RBW/VBW 330
光标 - 设置光标状态 330
光标 - 查询光标状态 331
光标 - 激活光标 332
光标 - 光标功能(光标->) 332
光标 - 光标全部关闭 333
光标 - 设置光标 X 值 333
光标 - 查询光标 X 值 334
光标 - 查询光标 Y 值 335
光标 - 搜索 335
光标 - 设置噪声光标开关 336
光标 - 查询噪声光标开关 337

扫描 - 查询扫描点数 337
扫描 - 设置扫描时间 338
扫描 - 查询扫描时间 338
扫描 - 设置扫描时间自动开关 338
扫描 - 查询扫描时间自动开关 339
扫描- 设置扫描点数 339
数据 - 查询迹线数据 340
迹线 - 设置迹线状态 341
迹线 - 查询迹线状态 341
测量 - 设置测量模式 342
测量 - 查询测量模式 343
平均 - 设置平均开关 343
平均 - 查询平均开关 344
平均 - 设置平均次数 344
平均 - 查询平均次数 344
平均 - 平均从零开始 345
平均 - 查询当前平均的次数 345
检波 - 设置检波类型 346
检波 - 查询检波类型 346
检波 - 设置检波自动开关 347
检波 - 查询检波自动开关 348
自动存储 - 设置扫宽时间 348
自动存储 - 查询扫宽时间 348
自动存储 - 设置自动存储开关 349
自动存储 - 查询自动存储开关 349
自动存储 - 设置时间游标 350
自动存储 - 设置扫描间隔 350
自动存储 - 查询扫描间隔 351
自动存储 - 重启测量 351
定向分析模式函数 351
频率 - 查询存储位置数据 351
频率 - 删除编辑点 352
频率 - 清空编辑点 353
频率 - 定位保存 353
频率 - 设置定位选择 353
频率 - 查询定位选择 354
幅度 - 设置刻度/格 354
幅度 - 查询刻度/格 355

幅度 - 设置参考电平 355
幅度 - 查询参考电平 356
幅度 - 设置单位 356
幅度 - 查询单位 357
幅度 - 设置极限开关 358
幅度 - 查询极限开关 358
幅度 - 设置衰减自动开关 358
幅度 - 查询衰减自动开关 359
幅度 - 设置声音报警开关 359
幅度 - 查询声音报警开关 360
带宽 - 设置带宽 360
带宽 - 查询带宽 361
光标 - 设置最大场强角度 361
光标 - 查询最大场强角度 361
光标 - 设置最大场强角度自动开关 362
光标 - 查询最大场强角度自动开关 362
光标 - 设置最大场强角度范围 363
光标 - 查询最大场强角度范围 363
光标 - 搜索 364
扫描/天线 - 设置解调模式 364
扫描/天线 - 查询解调模式 365
解调 - 设置音频啸叫开关 366
解调 - 查询音频啸叫开关 366
解调 - 设置解调音量 366
解调 - 查询解调音量 367
地图 - 标记地图当前位置 367
地图 - 删除地图的全部标记位置 368
地图 - 删除地图当前标记位置 368
地图 - 删除定位数据点 368
地图 - 删除全部定位数据 369
地图 - 调用定位数据 369
地图 - 设置地图定位模式 370
地图 - 查询地图定位模式 370
地图 - 设置地图缩放模式 370
测量 - 查询当前水平扫描幅度值 371
测量 - 查询水平扫描幅度值数组 371
测量 - 查询水平扫描幅度最大值 372
测量 - 查询当前水平扫描场强值 372

测量 - 查询水平扫描场强值数组 373
测量 - 查询水平扫描最大场强值 373
测量 - 查询地图定位场强值 374
测量 - 查询幅度值 374
测量 - 查询最大幅度值 375
测量 - 查询场强值 375
测量 - 查询最大场强值 375
测量 - 查询方位角 376
测量 - 查询最大点方位角 376
测量 - 设置测量模式 377
测量 - 查询测量模式 377
测量 - 查询俯仰角 378
测量 - 查询最大俯仰角 378
测量 - 查询倾斜角 379
测量 - 查询最大倾斜角 379
测量 - 场强 - 编辑天线因子 - 增加默认点 379
测量 - 场强 - 编辑天线因子 - 删除点 380
测量 - 场强 - 编辑天线因子 - 编辑点 380
测量 - 场强 - 编辑天线因子 - 增加点 381
测量 - 场强 - 关闭天线因子 381
存储/调用 - 删除天线因子 382
存储/调用 - 删除全部天线因子 382
存储/调用 - 调用天线因子 382
存储/调用 - 存储天线因子 383
检波 - 设置检波类型 383
检波 - 查询检波类型 384
实时频谱模式函数 385
频率 - 设置扫宽 385
频率 - 查询扫宽 385
频率 - 最大扫宽 386
频率 - 最小扫宽 386
频率 - 上次扫宽 387
频率 - 设置起始频率 387
频率 - 查询起始频率 387
频率 - 设置终止频率 388
频率 - 查询终止频率 388
幅度 - 设置刻度/格 389
幅度 - 查询刻度/格 389

幅度 - 设置参考电平 390
幅度 - 查询参考电平 390
幅度 - 设置参考位置 390
幅度 - 查询参考位置 391
幅度 - 设置衰减自动开关 391
幅度 - 查询衰减自动开关 392
带宽 - 设置分辨率带宽 392
带宽 - 查询分辨率带宽 393
带宽 - 设置分辨率带宽自动开关 393
带宽 - 查询分辨率带宽自动开关 394
光标 - 激活光标 394
光标 - 光标全部关闭 394
光标 - 搜索 395
光标 - 光标功能(光标->) 396
光标 - 设置光标状态 396
光标 - 查询光标状态 397
光标 - 设置光标 X 值 398
光标 - 查询光标 X 值 398
光标 - 查询光标 Y 值 399
扫描 - 设置扫描时间 400
扫描 - 查询扫描时间 400
扫描 - 设置扫描时间自动开关 401
扫描 - 查询扫描时间自动开关 401
迹线 - 设置瀑布图时间光标位置 402
迹线 - 查询瀑布图时间光标位置 402
迹线 - 设置瀑布图时间光标开关 403
迹线 - 查询瀑布图时间光标开关 403
迹线 - 设置瀑布图时间光标时间 403
迹线- 查询瀑布图时间光标时间 404
迹线 - 设置迹线状态 404
迹线 - 查询迹线状态 405
迹线 - 恢复默认迹线菜单 406
数据 - 查询迹线数据 406
极限 - 设置声音报警开关 407
极限 - 查询声音报警开关 407
极限 - 设置下极限显示开关 408
极限 - 查询下极限显示开关 408
极限 - 设置上极限显示开关 408

极限 – 查询上极限显示开关 409
极限 – 设置下极限测试开关 409
极限 – 查询下极限测试开关 410
极限 – 设置上极限测试开关 410
极限 – 查询上极限测试开关 411
极限 –下极限增加默认点 411
极限 – 删除下极限当前点 411
极限 – 删除全部下极限点 412
极限 – 下极限编辑点 412
极限 – 上极限增加默认点 413
极限 – 上极限删除当前点 413
极限 – 删除全部上极限点 413
极限 – 上极限编辑点 414
测量 – 设置测量模式 414
测量 – 查询测量模式 415
测量 – 设置荧光概率下限 415
测量 – 查询荧光概率下限 416
测量 – 设置荧光概率上限 416
测量 – 查询荧光概率上限 417
测量 – 设置荧光显示 417
测量 – 查询荧光显示 417
测量 – 恢复默认测量菜单 418
测量 – 设置瀑布图下限 418
测量 – 查询瀑布图下限 419
测量 – 设置瀑布图上限 419
测量 – 查询瀑布图上限 420
检波 – 设置检波自动开关 420
检波 – 查询检波自动开关 420
存储/调用 – 删除极限文件 421
存储/调用 – 删除全部极限文件 421
存储/调用 – 调用极限线 422
存储/调用 – 存储极限文件 422
GSM/EDGE 模式函数 423
频率 – 设置波段信道号 423
频率 – 查询波段信道号 423
频率 – 设置波段名称 424
频率 – 查询波段名称 424
测量 – 设置测量模式 425

测量 - 查询测量模式 425
测量 - 获取解调数据 426
测量 - 获取星座图数据 427
测量 - 设置 I/Q 显示模式 427
测量 - 查询 I/Q 显示模式 428
测量 - 通过测试 - 配置测试项 428
测量 - 通过测试 - 查询测试项 429
测量 - 通过测试 - 获取通过测试数据 429
测量 - 通过测试 - 加载测试项 430
测量 - 通过测试 - 重置测试项 431
测量 - 通过测试 - 存储测试项 431
测量 - 获取总结数据 432
5GNR 模式函数 433
频率 - 设置频点栅格 433
频率 - 查询频点栅格 433
频率 - 设置同步栅格 433
频率 - 查询同步栅格 434
频率 - 设置波段 434
频率 - 查询波段 435
频率 - 设置 SSB 偏移 435
频率 - 查询 SSB 偏移 436
频率 - 设置自动 SSB 探测 436
频率 - 设置载波间隔 436
频率 - 查询载波间隔 437
幅度 - 设置衰减自动开关 438
幅度 - 查询衰减自动开关 438
测量 - 设置测量模式 438
测量 - 查询测量模式 439
测量 - 查询功率 VS 时间测量结果 440
测量 - 设置功率 VS 时间模式的子帧号 441
测量 - 查询功率 VS 时间模式的子帧号 441
测量 - 设置功率 VS 时间模式的触发方式 441
测量 - 查询功率 VS 时间模式的触发方式 442
测量 - 波束测量 - 设置当前波束号 442
测量 - 波束测量 - 查询当前波束号 443
测量 - 波束测量 - 设置显示类型 443
测量 - 波束测量 - 查询显示类型 444
测量 - 波束测量 - 设置小区 ID 444

测量 - 波束测量 - 查询小区 ID 444
测量 - 波束测量 - 设置小区 ID 自动开关 445
测量 - 波束测量 - 查询小区 ID 自动开关 445
测量 - 波束测量 - 设置小区 ID 自动开关 446
测量 - 波束测量 - 设置星座图信道 446
测量 - 波束测量 - 查询星座图信道 447
测量 - 波束测量 - 设置星座图开关 447
测量 - 波束测量 - 查询星座图开关 447
测量 - 波束测量 - 设置 MIB 开关 448
测量 - 波束测量 - 查询 MIB 开关 448
测量 - 波束测量 - 查询波束测量结果 449
测量 - 波束测量 - 查询星座图 IQ 449
测量 - 波束测量 - 查询广播信道 MIB 450
测量 - MPCI 测量 - 查询 MPCI 测量结果 451
测量 - MPCI 测量 - 设置 MPCI 波束数量 451
测量 - MPCI 测量 - 查询 MPCI 波束数量 452
测量 - MPCI 测量 - 设置 MPCI 当前显示页码 452
测量 - MPCI 测量 - 查询 MPCI 当前显示页码 452
测量 - MPCI 测量 - 设置 MPCI 显示类型 453
测量 - MPCI 测量 - 查询 MPCI 显示类型 453
测量 - 路径图室内 - 删除标记 454
测量 - 路径图室内 - 删除所有标记 454
测量 - 路径图室内 - 标记 454
测量 - 路径图室内 - 下移 455
测量 - 路径图室内 - 左移 455
测量 - 路径图室内 - 右移 455
测量 - 路径图室内 - 上移 456
测量 - 路径图室外 - 设置采集开关 456
测量 - 路径图室外 - 查询采集开关 457
测量 - 路径图室外 - 设置重复类型 457
测量 - 路径图室外 - 查询重复类型 457
测量 - 路径图室外 - 设置重复距离 458
测量 - 路径图室外 - 查询重复距离 458
测量 - 路径图室外 - 设置重复时间 459
测量 - 路径图室外 - 查询重复时间 459
测量 - 路径图室外 - 放大路径图 460
测量 - 路径图室外 - 缩小路径图 460
测量 - 路径图 - 设置下限 460

测量 - 路径图 - 查询下限 461
测量 - 路径图 - 设置上限 461
测量 - 路径图 - 查询上限 462
测量 - 路径图 –加载地图数据 462
测量 - 路径图 - 设置测量类型 463
测量 - 路径图 - 查询测量类型 463
测量 - 路径图 - 保存 BMP 文件 463
测量 - 路径图 - 保存 CSV 文件 464
测量 - 路径图 - 保存采集数据 464
LTE 分析模式函数 465
频率 - 设置 EARFCN 465
频率 - 查询 EARFCN 465
频率 - 设置波段 466
频率 - 查询波段 466
频率 - 设置信道带宽 467
频率 - 查询信道带宽 467
幅度 - 设置衰减自动开关 467
幅度 - 查询衰减自动开关 468
测量设置 - 设置小区 ID 468
测量设置 - 查询小区 ID 469
测量设置 - 设置小区 ID 自动开关 469
测量设置 - 查询小区 ID 自动开关 470
测量设置 - 设置 CFI 配置 470
测量设置 - 查询 CFI 配置 471
测量设置 - 设置循环前缀 471
测量设置 - 查询循环前缀 472
测量设置 - 设置测量模式 472
测量设置 - 查询测量模式 473
测量设置 - 设置 PHICH 配置模式 473
测量设置 - 查询 PHICH 配置模式 473
测量设置 - 设置 PHICH 号 474
测量设置 - 查询 PHICH 号 474
测量设置 - 设置端口数 475
测量设置 - 查询端口数 476
测量设置 - 设置特殊子帧 476
测量设置 - 查询特殊子帧 477
测量设置 - 设置子帧 477
测量设置 - 查询子帧 477

测量设置 - 设置上下链路配置 478
测量设置 - 查询上下链路配置 478
测量 - 设置载波聚合信道带宽 479
测量 - 查询载波聚合信道带宽 479
测量 - 设置载波聚合小区 ID 480
测量 - 查询载波聚合小区 ID 480
测量 - 设置载波聚合小区 ID 自动开关 481
测量 - 查询载波聚合小区 ID 自动开关 481
测量 - 设置载波聚合中心频率 482
测量 - 查询载波聚合中心频率 482
测量 - 设置载波聚合 CFI 配置 483
测量 - 查询载波聚合 CFI 配置 484
测量 - 设置载波聚合循环前缀 484
测量 - 查询载波聚合循环前缀 485
测量 - 设置载波聚合 PHICH 模式 485
测量 - 查询载波聚合 PHICH 模式 486
测量 - 设置载波聚合 PHICH 号 486
测量 - 查询载波聚合 PHICH 号 487
测量 - 设置载波聚合开关 488
测量 - 查询载波聚合开关 488
测量 - 设置控制信道号 489
测量 - 查询控制信道号 489
测量 - 设置控制信道星座图 490
测量 - 查询控制信道星座图 490
测量 - 设置控制信道 RS 信道 491
测量 - 查询控制信道 RS 信道 491
测量 - 查询载波聚合的解调数据 491
测量 - 查询星座图的解调数据 492
测量 - 查询数据分配图的解调数据 493
测量 - 查询数据信道的解调数据 494
测量 - 查询 ID 扫描的解调数据 495
测量 - 查询功率 VS 时间的解调数据 496
测量 - 查询时间对齐误差的解调数据 497
测量 - 查询控制信道的解调数据 498
测量 - 设置数据信道标记开关 499
测量 - 查询数据信道标记开关 499
测量 - 设置数据信道 RB 号 500
测量 - 查询数据信道 RB 号 500

测量 – 设置数据分配图颜色上界 500
测量 – 查询数据分配图颜色上界 501
测量 – 设置数据分配图颜色下界 501
测量 – 设置数据分配图颜色下界 502
测量 – 设置测量模式 502
测量 – 查询测量模式 503

第一章 SCPI 命令说明

第一节 SCPI 命令操作简介

SCPI(Standard Commands for Programmable Instruments——可程控设备的标准命令)是一种新的依照 IEEE488.2 标准控制设备的命令语言。其主要目的是为了使得同类设备有相同的程控命令，以实现程控命令的标准化。

本章包含了所有被 4024CA 频谱分析仪识别和执行的 SCPI 命令信息。包括 IEEE488.2 通用命令和测量命令的介绍和说明。

每条测量命令都有适用的模式，在非适用的模式下，查询命令返回 error 标识。

第二节 IEEE 488.2 命令

*CLS – 清除状态

清除仪器状态，即：清空错误队列和全部事件寄存器。同时取消全部待处理的*OPC 命令和查询命令。

*IDN? – 标识

返回仪器唯一标识字符串，不同型号仪器标识有所不同。如：“Ceyear Technologies, 4024CA,序列号,1.00”。

*OPC – 操作完成命令

完成全部待处理的交迭命令后（如：一次扫描或 Default 命令等），设置标准事件状态寄存器的 OPC 位。

*OPC? – 操作完成查询

全部待处理的交迭命令都完成时返回字母“1”。

*RST – 复位

执行复位操作，取消全部待处理的*OPC 命令或查询命令。仪器非易失内存的内容不会丢失。

*WAI – 等待

仪器将待处理的交迭命令全部处理完毕后再处理新命令。

第三节 测量命令

:CALCulate[:SELected]:LIMit:BEEP <E>

（读写）查询或设置极限声音报警开关。

适用模式 频谱分析、定向分析、实时频谱

参数 声音报警开关

OFF(0) 声音报警关

ON(1) 声音报警开

设置语法 :CALC:LIM:BEEP ON

查询语法 :CALC:LIM:BEEP?

默认 OFF

返回类型 数值(bool)或字符

:CALCulate[:SELected]:LIMit:LOWer:DISPlay <E>

（读写）查询或设置下极限显示开关。

适用模式 频谱分析、实时频谱

参数 下极限显示开关

OFF(0) 显示关

ON(1) 显示开

设置语法 :CALC:LIM:LOW:DISP ON

查询语法 :CALC:LIM:LOW:DISP?

默认 OFF

返回类型 数值(bool)或字符

:CALCulate[:SELected]:LIMit:LOWer:EDIT:ADD

（只写）下极限增加点。

适用模式 频谱分析、实时频谱

参数 无

设置语法 :CALC:LIM:LOW:EDIT:ADD

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:LIMit:LOWer:EDIT:CLEar

（只写）删除全部的下极限编辑点。

适用模式 频谱分析、实时频谱
参数 无
设置语法 :CALC:LIM:LOW:EDIT:CLE
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:LIMit:LOWer:EDIT:DATA <I00>,<FF0>,<F00>

（读写）下极限编辑点。
适用模式 频谱分析、实时频谱
参数 点索引（int,从 0 开始）
极限频率（0 ~ 9.1GHz）
极限值（-174dBm ~ 50dBm）
设置语法 :CALC:LIM:LOW:EDIT:DATA 1,1000000,-10
查询语法 :CALC:LIM:LOW:EDIT:DATA? 1
默认 1,0,-75
返回类型 数值(float)或字符

:CALCulate[:SELected]:LIMit:LOWer:EDIT:DELete

（只写）删除下极限的当前点
适用模式 频谱分析、实时频谱
参数 无
设置语法 :CALC:LIM:LOW:EDIT:DEL
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:LIMit:LOWer:MARGin <F00>

（读写）查询或设置下极限余量值
适用模式 频谱分析
参数 下极限余量值（dBm）
参数范围：0.00 ~ 40.00
设置语法 :CALC:LIM:LOW:MARG 0
查询语法 :CALC:LIM:LOW:MARG?

默认 0
返回类型 数值(float)或字符

:CALCulate[:SELected]:LIMit:LOWer:TEST <E>

（读写）查询或设置下极限测试开关。
适用模式 频谱分析、实时频谱
参数 下极限测试开关
OFF(0) 测试关
ON(1) 测试开
设置语法 :CALC:LIM:LOW:TEST ON
查询语法 :CALC:LIM:LOW:TEST?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

:CALCulate[:SELected]:LIMit:UPPer:DISPlay <E>

（读写）查询或设置上极限显示开关。
适用模式 频谱分析、实时频谱
参数 上极限显示开关
OFF(0) 显示关
ON(1) 显示开
设置语法 :CALC:LIM:UPP:DISP ON
查询语法 :CALC:LIM:UPP:DISP?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

:CALCulate[:SELected]:LIMit:UPPer:EDIT:ADD

（只写）增加上极限默认点。
适用模式 频谱分析、实时频谱
参数 无
设置语法 :CALC:LIM:UPP:EDIT:ADD
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:LIMit:UPPer:EDIT:CLEar

（只写）删除全部的上极限编辑点。

适用模式 频谱分析、实时频谱

参数 无

设置语法 :CALC:LIM:UPP:EDIT:CLE

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:LIMit:UPPer:EDIT:DATA <I00>,<FF0>,<F00>

（读写）上极限编辑点。

适用模式 频谱分析、实时频谱

参数 点索引（int,从 0 开始）

极限频率（0 ~ 9.1GHz）

极限值（-174dBm ~ 50dBm）

设置语法 :CALC:LIM:UPP:EDIT:DATA 1,1000000,-10

查询语法 :CALC:LIM:UPP:EDIT:DATA? 1

默认 1,0,-25

返回类型 数值(float)或字符

:CALCulate[:SELected]:LIMit:UPPer:EDIT:DELete

（只写）上极限删除当前点。

适用模式 实时频谱

参数 无

设置语法 :CALC:LIM:UPP:EDIT:DEL

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:LIMit:UPPer:MARGin <F00>

（读写）查询或设置上极限余量值。

适用模式 频谱分析

参数 上极限余量值（dBm）

参数范围： -40.00 ~ 0.00

设置语法 :CALC:LIM:UPP:MARG -10

查询语法 :CALC:LIM:UPP:MARG?
默认 0
返回类型 数值(float)或字符

:CALCulate[:SELected]:LIMit:UPPer:TEST <E>

（读写）查询或设置上极限测试开关。
适用模式 频谱分析、实时频谱
参数 上极限测试开关
OFF(0) 测试关
ON(1) 测试开
设置语法 :CALC:LIM:UPP:TEST ON
查询语法 :CALC:LIM:UPP:TEST?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

:CALCulate[:SELected]:LIST:EDIT:ADD

（只写）编辑列表增加默认段，默认段默认设置为：

起始频率	1GHz
终止频率	2GHz
分辨率带宽	1MHz
视频带宽	30kHz
扫描点数	201
开关	开

适用模式 频谱分析
参数 无
设置语法 :CALC:LIST:EDIT:ADD
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:LIST:EDIT:ADD:SEGMent <FF0>,<FF0>,<I00>,

<FF0>,<FF0>,<E>

（只写）编辑列表增加段
适用模式 频谱分析

参数 起始频率（0 ~ 9.1GHz）
终止频率（0 ~ 9.1GHz）
扫描点数（201 ~ 1001）
分辨率带宽（1Hz ~ 20MHz）
视频带宽（1Hz ~ 20MHz）
开关（ON OFF）
设置语法 :CALC:LIST:EDIT:ADD:SEG 100,1000,201,1,1,ON
查询语法 无
默认 1000000000,2000000000,201,1000000,30000,ON
返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:LIST:EDIT:CLEar

（只写）编辑列表清空列表。
适用模式 频谱分析、场强测量
参数 无
设置语法 CALC:LIST:EDIT:CLE
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:LIST:EDIT:DELete <I00>

（只写）删除列表某一段。
适用模式 频谱分析
参数 段索引（int,从 0 开始）
设置语法 :CALC:LIST:EDIT:DEL 1
查询语法 无
默认 1
返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:LIST:EDIT:SEGMent <I00>,<FF0>,<FF0>,

<I00>,<FF0>,<FF0>,<E>

（读写）编辑列表编辑段
适用模式 频谱分析
参数 段索引（从 0 开始）
起始频率（0 ~ 9.1GHz）

终止频率（0 ~ 9.1GHz）
扫描点数（201 ~ 1001）
分辨率带宽（1Hz ~ 20MHz）
视频带宽（1Hz ~ 20MHz）
开关（ON OFF）

设置语法 :CALC:LIST:EDIT:SEG 1,100,1000,201,1,1,ON
查询语法 无
默认 1,1000000000,2000000000,201,1000000,30000,ON
返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:ACTivate

（只写）激活光标 n。
适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱
参数<n> 光标号 n
可设为 1,2,3,4,5,6，分别表示光标 1,2,3,4,5,6，不标明则表示 n 为 1。
参数 无
设置语法 :CALC:MARK1:ACT
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:AOFF

（只写）关闭全部光标。
适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱
参数 无
设置语法 :CALC:MARK:AOFF
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:FCOunt[:STATe] <E>

（读写）查询或设置计数器开关(光标会设置为普通光标)。
适用模式 频谱分析
参数<n> 光标号 n
可设为 1,2,3,4,5,6，分别表示光标 1,2,3,4,5,6，不标明则表示 n 为 1。
参数 计数器开关

OFF(0)　　计数器关闭。

ON(1)　　计数器打开。

注意:当前只能有一个光标计数器同时打开。

设置语法　:CALC:MARK1:FCO ON

查询语法　:CALC:MARK1:FCO?

默认　OFF

返回类型　字符串或数值(int)

:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:FCOunt:X

（只读）查询计数器计数频率**(如果还未计数则返回 0)**。

适用模式　频谱分析

参数<n>　光标号 n

可设为 1,2,3,4,5,6，分别表示光标 1,2,3,4,5,6，不标明则表示 n 为 1。

参数　无

设置语法　无

查询语法　:CALC:MARK1:FCO:X?

默认　无

返回类型　数值(double)或字符

:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:FUNCtion:MAXimum

（只写）光标搜索最大值**(如果光标未打开则先打开)**。

适用模式　频谱分析、干扰分析、实时频谱

参数<n>　光标号 n

可设为 1,2,3,4,5,6，分别表示光标 1,2,3,4,5,6，不标明则表示 n 为 1。

参数　无

设置语法　:CALC:MARK1:FUNC:MAX

查询语法　无

默认　无

返回类型　无

:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:FUNCtion:MINimum

（只写）光标搜索最小值**(如果光标未打开则先打开)**。

适用模式　频谱分析、干扰分析、实时频谱

参数<n>　光标号 n

可设为 1,2,3,4,5,6，分别表示光标 1,2,3,4,5,6，不标明则表示 n 为 1。

参数　无

设置语法 :CALC:MARK1:FUNC:MIN
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:FUNCtion:PEAK

（只写）光标搜索峰值(如果光标未打开则先打开)。
适用模式 频谱分析、干扰分析、定向分析、实时频谱
参数<n> 光标号 n
可设为 1,2,3,4,5,6，分别表示光标 1,2,3,4,5,6，不标明则表示 n 为 1。
参数 无
设置语法 :CALC:MARK1:FUNC:PEAK
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:FUNCtion:PLEFt

（只写）光标搜索左邻峰值(如果光标未打开则先打开)。
适用模式 频谱分析、干扰分析、定向分析、实时频谱
参数<n> 光标号 n
可设为 1,2,3,4,5,6，分别表示光标 1,2,3,4,5,6，不标明则表示 n 为 1。
参数 无
设置语法 :CALC:MARK1:FUNC:PLEF
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:FUNCtion:PNEXt

（只写）光标搜索次峰值(如果光标未打开则先打开)。
适用模式 频谱分析、干扰分析、定向分析、实时频谱
参数<n> 光标号 n
可设为 1,2,3,4,5,6，分别表示光标 1,2,3,4,5,6，不标明则表示 n 为 1。
参数 无
设置语法 :CALC:MARK1:FUNC:PNEX
查询语法 无
默认 无

返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:FUNCtion:PRIGht

（只写）光标搜索右邻峰值(如果光标未打开则先打开)。

适用模式 频谱分析、干扰分析、定向分析、实时频谱

参数<n> 光标号 n

可设为 1,2,3,4,5,6，分别表示光标 1,2,3,4,5,6，不标明则表示 n 为 1。

参数 无

设置语法 :CALC:MARK1:FUNC:PRIG

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:NOISe[:STATe] <E>

（读写）查询或设置噪声光标(如果光标未打开则先打开)。

适用模式 频谱分析、干扰分析

参数<n> 光标号 n

可设为 1,2,3,4,5,6，分别表示光标 1,2,3,4,5,6，不标明则表示 n 为 1。

参数 噪声光标开关

OFF(0) 噪声光标关闭。

ON(1) 噪声光标打开。

设置语法 :CALC:MARK1:NOIS ON

查询语法 :CALC:MARK1:NOIS?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:SET <E>

（只写）设置光标功能(光标->)(如果光标未打开则先打开)。

适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱

参数<n> 光标号 n

可设为 1,2,3,4,5,6，分别表示光标 1,2,3,4,5,6，不标明则表示 n 为 1。

参数 光标功能

扫宽、非零扫宽模式与参数及功能对应关系:

仪器模式	参数	功能
非零扫宽	STARt,STOP,CENTer,STEP 0,1,2,3	将起始、终止、中心、 步进频率设置为当

		前光标频率值
零扫宽	STARt,STOP,CENTer,STEP 0,1,2,3	将光标索引设置为 0、最大索引、中心索引；将步进频率设置为当前光标频率值。

设置语法 :CALC:MARK1:SET STAR

查询语法 无

默认 STARt

返回类型 无

:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6[:STATe] <E>

（读写）查询或设置光标状态。

适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱

参数<n> 光标号 n

可设为 1,2,3,4,5,6，分别表示光标 1,2,3,4,5,6，不标明则表示 n 为 1。

参数 光标状态

OFF(0) 光标关闭

NORM(1) 普通光标打开

DELTa(2) 差值光标打开

设置语法 :CALC:MARK1 NORM

查询语法 :CALC:MARK1?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:X <FF0>

（读写）查询或设置光标的 X 值(如果光标未打开则无效)。

适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱

参数<n> 光标号 n

可设为 1,2,3,4,5,6，分别表示光标 1,2,3,4,5,6，不标明则表示 n 为 1。

参数 光标 X 值(相应单位见下表)，光标为差值光标时，X 值可为负值。

仪器模式	参数单位
频谱分析(非零扫宽)	Hz
频谱分析(零扫宽)	ns
干扰分析(非零扫宽)	Hz
干扰分析(零扫宽)	ns
实时频谱	Hz

时间以 ns 为单位，频率以 Hz 为单位。

设置语法 :CALC:MARK1:X 10000

查询语法 :CALC:MARK1:X?

默认 4.55GHz

返回类型 数值(double)或字符

:CALCulate[:SELected]:MARKer[1]|2-6:Y

（只读）查询光标的 Y 值(如果光标未打开则返回 0)。

适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱

参数<n> 光标号 n

可设为 1,2,3,4,5,6，分别表示光标 1,2,3,4,5,6，不标明则表示 n 为 1。

设置语法 无

查询语法 :CALC:MARK1:Y?

默认 无

返回类型 字符串或数值(float)

仪器模式	返回参数	单位
频谱分析 (单个 float 值)	幅度值	dBm
干扰分析 (单个 float 值)	幅度值	dBm
实时频谱 (单个 float 值)	幅度值	dBm

:CALCulate[:SELected]:PEAK:TRAC <E>

（读写）查询或设置峰值跟踪开关。

适用模式 频谱分析

参数 峰值跟踪开关

OFF(0) 峰值跟踪关

ON(1) 峰值跟踪开

设置语法 :CALC:PEAK:TRAC ON

查询语法 :CALC:PEAK:TRAC?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

:DISPlay:BRIG <I00>

（读写）查询或设置亮度级别。

适用模式 所有模式
参数 亮度级别
范围：1 ~ 5。
设置语法 :DISP:BRIG 1
查询语法 :DISP:BRIG?
默认 4
返回类型 数值(int)或字符

:DISPlay:BRIG:AUTO <E>

（读写）查询或设置亮度自动调节开关。
适用模式 所有模式
参数 亮度调节自动开关
OFF(0) 亮度自动调节关
ON(1) 亮度自动调节开
设置语法 :DISP:BRIG:AUTO ON
查询语法 :DISP:BRIG:AUTO?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

:DISPlay:MODE <E>

（读写）查询或设置显示模式。
适用模式 所有模式
参数 显示模式
DEFA(0) 默认模式
OUT(1) 户外模式
NIGHT(2) 夜视模式
设置语法 :DISP:MODE DEFA
查询语法 :DISP:MODE?
默认 DEFA
返回类型 字符串或数值(int)

:DISPlay:TIME:FMT <E>

（只写）设置时间格式。
适用模式 所有模式
参数 时间格式
YMD(0) 年/月/日

MDY(1)　　月/日/年

DMY(2)　　日/月/年

设置语法　:DISP:TIME:FMT YMD

查询语法　无

默认　YMD

返回类型　数值(int)或字符

:DISPlay:TITLe <S>

（只写）设置标题。

适用模式　所有模式

参数　标题，最长为 10 位字母或数字。

设置语法　:DISP:TITL "OBWMEASURE"

查询语法　无

默认　无

返回类型　无

:DISPlay:TITLe:STATe <E>

（读写）查询或设置标题开关。

适用模式　所有模式

参数　标题开关

OFF(0)　　标题关

ON(1)　　标题开

设置语法　:DISP:TITL:STAT ON

查询语法　:DISP:TITL:STAT?

默认　OFF

返回类型　字符串或数值(int)

:DISPlay:WINDow:TRACe:Y[:SCALe]:PDIVision <F00>

（读写）查询或设置刻度/格值。

适用模式　频谱分析(只在对数刻度类型可设)、干扰分析、定向分析、实时频谱、4G、5G

参数　刻度/格值(dB)

范围：0.01dB ~ 100dB。

设置语法　:DISP:WIND:TRAC:Y:PDIV 0.1

查询语法　:DISP:WIND:TRAC:Y:PDIV?

默认　10dB

返回类型 数值(float)或字符

:DISPlay:WINDow:TRACe:Y[:SCALe]:RLEVel <F00>

（读写）查询或设置参考电平。

适用模式 频谱分析、干扰分析、定向分析、实时频谱、4G、5G

参数 参考电平值(参考值)。参考电平值与当前幅度单位相关，设置范围与 dBm 相对应，需进行换算。

范围：-150 dBm ~ +30 dBm

设置语法 :DISP:WIND:TRAC:Y:RLEV -10

查询语法 :DISP:WIND:TRAC:Y:RLEV?

默认 0dBm

返回类型 数值(float)或字符

:DISPlay:WINDow:TRACe:Y[:SCALe]:RPOSition <I00>

（读写）查询或设置参考位置。

适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱

参数 参考位置(无单位)

范围：-10 ~ 10。

设置语法 :DISP:WIND:TRAC:Y:RPOS 1

查询语法 :DISP:WIND:TRAC:Y:RPOS?

默认 0

返回类型 数值(int)或字符

:FORM[:DATA] <E>

（读写）查询或设置数据格式。

适用模式 所有模式

参数 数据格式

ASC(0) 字符格式

HEX(1) 数值格式

若设为字符格式，则查询返回的数据格式为字符格式，以字符为单位

若设为数值格式，则查询返回的数据格式为数字格式，以字节为单位。

设置语法 :FORM ASC

查询语法 :FORM?

默认 ASC

返回类型 数值(bool)或字符

:INITiate

（只写）触发一次单次扫描(只在单次扫描时有效)。该命令为交迭命令，在发送其他命令前使用*OPC?查询是否完成该命令。

适用模式 所有模式
参数 无
设置语法 :INIT;*OPC?
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:INITiate:CONTinuous <E>

（读写）查询或设置扫描类型。设置单次扫描命令为交迭命令，在发送其他命令前使用*OPC?查询是否完成该命令。

适用模式 所有模式
参数 扫描类型
OFF(0) 单次扫描
ON(1) 连续扫描
设置语法 :INIT:CONT OFF;*OPC?
查询语法 :INIT:CONT?
默认 ON
返回类型 字符串或数值(int)

:INSTrument:CATalog

（只读）查询可用的仪器工作模式，使用:INST:CAT? 可以查询到可用的仪器工作模式。

适用模式 所有模式
参数 无
设置语法 无
查询语法 :INST:CAT?
默认 0x01
返回类型 数值(int)或字符
第 0 位为频谱分析测试位，为 1(必选);
第 1 位为干扰分析测试位，1 为可设(可选)，0 为不可设;
第 2 位为定向分析测试位，1 为可设(可选)，0 为不可设;
第 3 位为 GSM/EDGE 测试位，1 为可设(可选)，0 为不可设;
第 4 位为 5GNR 测试位，1 为可设(可选)，0 为不可设;
第 5 位为 LTE 分析测试位，1 为可设(可选)，0 为不可设。

:INSTrument[:SELect] <E>

（读写）查询或设置当前的仪器工作模式，使用:INST:CAT? 可以查询到可用的仪器工作模式；该命令为交迭命令，在发送其他命令前使用*OPC?查询是否完成该命令。

适用模式 所有模式

参数 仪器模式

SA(1)	频谱分析
IA(2)	干扰分析
COMPASS(3)	定向分析
RTSA(4)	实时频谱
GSM(5)	GSM/EDGE
NR(6)	5GNR
LTE(7)	LTE 分析

设置语法 :INST SA

查询语法 :INST?

默认 SA

返回类型 字符串或数值(int)

:MMEMory:DELete:ANTenna

（只写）删除当前模式下天线文件(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

适用模式 频谱分析、定向分析

参数 天线文件名称

设置语法 :MMEM:DEL:ANT "AV89101A"

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:MMEMory:DELete:ANTenna:ALL

（只写）删除当前模式下全部天线文件。

适用模式 频谱分析、定向分析

参数 无

设置语法 :MMEM:DEL:ANT:ALL

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:MMEMory:DELete:DATA <S>

（只写）删除当前模式下数据文件。

适用模式 所有模式

参数 无

设置语法 :MMEM:DEL:DATA "set1"

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:MMEMory:DELete:DATA:ALL

（只写）删除当前模式下全部数据文件。

适用模式 所有模式

参数 无

设置语法 :MMEM:DEL:DATA:ALL

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:MMEMory:DELete:LIMit <S>

（只写）删除当前模式下极限文件(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

适用模式 频谱分析、实时频谱

参数 极限文件名称

设置语法 :MMEM:DEL:LIM "set1"

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:MMEMory:DELete:LIMit:ALL

（只写）删除当前模式下所有极限文件。

适用模式 频谱分析、实时频谱

参数 无

设置语法 :MMEM:DEL:LIM:ALL

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:MMEMory:DELete:LIST <S>

（只写）删除当前模式下列表文件(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

适用模式 频谱分析

参数 列表文件名称

设置语法 :MMEM:DEL:LIST "set1"

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:MMEMory:DELete:LIST:ALL

（只写）删除当前模式下全部列表文件。

适用模式 频谱分析

参数 无

设置语法 :MMEM:DEL:LIST:ALL

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:MMEMory:DELete:STATe <S>

（只写）删除当前模式下状态文件(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

适用模式 所有模式

参数 状态文件名称

设置语法 :MMEM:DEL:STAT "set1"

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:MMEMory:DELete:STATe:ALL

（只写）删除当前模式下所有状态文件。

适用模式 所有模式

参数 无

设置语法 :MMEM:DEL:STAT:ALL

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:MMEMory:LOAD:ANTenna <S>

（只写）场强测量中选择天线因子(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

适用模式 频谱分析、定向分析

参数 天线因子文件名称

设置语法 :MMEM:LOAD:ANT "AV89101A"

查询语法 无

默认 未选择天线因子

返回类型 无

:MMEMory:LOAD:DATA <S>

（只写）调用当前模式下数据文件(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

适用模式 所有模式

参数 数据文件名称

设置语法 :MMEM:LOAD:DATA "set1"

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:MMEMory:LOAD:FILE <E>,<S>

（只读）下载文件

适用模式 所有模式

参数 文件类型。可选文件类型为 ANT(0)、LIST(1)、SALIMIT(2)、RTSALIMIT(3)、SASTATE(4)、IASTATE(5)、DMSTATE(6)、LASTATE(7)、RTSASTATE(8)、NRSTATE(9)、GSMSTATE(10)、LTESTATE(11)、ERROR(12)、SADATA(13)、IADATA(14)、DMDATA(15)、LADATA(16)、RTSADATA(17)、NRDATA(18)、GSMDATA(19)、LTEDATA(20)、SADANL(21)、SARRES(22)。

文件名

设置语法 无

查询语法 :MMEMory:LOAD:FILE? ANT,"AV89101.ant"

默认 ANT

返回类型 数据块

:MMEMory:LOAD:FILE:NAME <E>

（只读）下载文件名称列表

适用模式 所有模式

参数 文件类型。可选文件类型为 ANT(0)、LIST(1)、SALIMIT(2)、RTSALIMIT(3)、SASTATE(4)、IASTATE(5)、DMSTATE(6)、LASTATE(7)、RTSASTATE(8)、NRSTATE(9)、GSMSTATE(10)、LTESTATE(11)、SADATA(12)、IADATA(13)、DMDATA(14)、LADATA(15)、RTSADATA(16)、NRDATA(17)、GSMDATA(18)、LTEDATA(19)。

设置语法 无

查询语法 :MMEMory:LOAD:FILE:NAME? ANT

默认 ANT

返回类型 数据块

:MMEMory:LOAD:LIMit <S>

（只写）调用极限线(文件不存在则命令无效，而且只对当前存储位置有效)。

适用模式 频谱分析、实时频谱

参数 极限线文件名称

设置语法 :MMEM:LOAD:LIM "NAME"

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:MMEMory:LOAD:LIST <S>

（只写）调用列表文件(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

适用模式 频谱分析

参数 列表文件名称

设置语法 :MMEM:LOAD:LIST "NAME"

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:MMEMory:LOAD:SEM <S>

（只写）调用杂散模板文件(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

适用模式 频谱分析

参数 杂散模板文件名称

设置语法 :MMEM:LOAD:SEM a.lmt

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:MMEMory:LOAD:STATe <S>

（只写）调用当前模式下状态文件(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

适用模式 所有模式

参数 状态文件名称

设置语法 :MMEM:LOAD:STAT "set1"

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:MMEMory:LOCation <E>

（读写）查询或设置存储位置。

适用模式 所有模式

参数 存储位置

INT(0)	内部
SD(1)	SD 卡
USB(2)	USB

设置语法 :MMEM:LOC USB

查询语法 :MMEM:LOC?

默认 INT

返回类型 字符串或数值(int)

:MMEMory:STORe:ANTenna <S>

（只写）存储天线因子文件(文件已存在则覆盖掉以前文件且只对当前存储位置有效)。

适用模式 频谱分析、定向分析

参数 天线因子文件名称

设置语法 :MMEM:STOR:ANT "AV89101A"

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

:MMEMory:STORe:DATA <S>

（只写）存储当前模式下数据文件(文件已存在则覆盖掉以前文件且只对当前存储位置有效)。

适用模式 所有模式

参数 数据文件名称

设置语法 :MMEM:STOR:DATA "set1"
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:MMEMory:STORe:FDATa <S>

（只写）存储当前模式下 CSV 数据文件(文件已存在则覆盖掉以前文件且只对当前存储位置有效)。
适用模式 所有模式
参数 数据文件名
设置语法 :MMEM:STOR:FDAT "set1"
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:MMEMory:STORe:LIMit <S>

（只写）存储当前极限线为文件(文件已存在则覆盖掉以前文件且只对当前存储位置有效)。
适用模式 频谱分析、实时频谱
参数 极限文件名称
设置语法 :MMEM:STOR:LIM "NAME"
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:MMEMory:STORe:LIST <S>

（只写）存储当前的列表数据到文件(文件已存在则覆盖掉以前文件且只对当前存储位置有效)。
适用模式 频谱分析
参数 列表文件名称
设置语法 :MMEM:STOR:LIST "NAME"
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:MMEMory:STORe:SCReen <S>

（只写）屏幕拷贝，将当前屏幕截屏存储为文件(文件已存在则覆盖掉以前文件且只对当前存储位置有效)。

适用模式 所有模式
参数 屏幕拷贝文件名称
设置语法 :MMEM:STOR:SCR "pic1"
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:MMEMory:STORe:STATe <S>

（只写）存储当前模式下状态为文件(文件已存在则覆盖掉以前文件且只对当前存储位置有效)。

适用模式 所有模式
参数 状态文件名称
设置语法 :MMEM:STOR:STAT "set1"
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:MMEMory:UPLoad:ANT <B>

（只写）上传天线因子文件。

适用模式 所有模式
参数 数据块
设置语法 :MMEM:UPL:ANT BLOCK
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:MMEMory:UPLoad:LIMit <B>

（只写）上传极限线文件。

适用模式 所有模式
参数 数据块
设置语法 :MMEM:UPL:LIM BLOCK
查询语法 无

默认 无
返回类型 无

:MMEMory:UPLoad:LIST <B>

（只写）上传列表文件。
适用模式 所有模式
参数 数据块
设置语法 :MMEM:UPL:LIST BLOCK
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

[:SENSe]:ACPower:ADJChbw <FF0>

（读写）查询或设置邻道功率比中的邻道带宽。
适用模式 频谱分析
参数 邻道功率比邻道带宽(Hz)
范围： 300Hz ~ 20MHz。
设置语法 :ACP:ADJC 3000000
查询语法 :ACP:ADJC?
默认 3MHz
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:ACPower:LIMit[:STATe] <E>

（读写）查询或设置邻道功率比中的门限测试开关。
适用模式 频谱分析
参数 门限测试开关
OFF(0) 门限测试关
ON(1) 门限测试开
设置语法 :ACP:LIM OFF
查询语法 :ACP:LIM?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:ACPower:LOWer

（只读）查询邻道功率比中的下邻道功率比。
适用模式 频谱分析

参数 无
设置语法 无
查询语法 :ACP:LOW?
默认 无
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:ACPower:MAINchbw <FF0>

（读写）查询或设置邻道功率比主信道带宽。
适用模式 频谱分析
参数 邻道功率比主信道带宽(Hz)
范围：300Hz ~ 20MHz。
设置语法 :ACP:MAIN 3000000
查询语法 :ACP:MAIN?
默认 3MHz
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:ACPower:OFFSet:LLIMit <F00>

（读写）查询或设置邻道功率比下邻道门限。
适用模式 频谱分析
参数 邻道功率比下邻道门限(dB)
范围：-200dB ~ 200dB。
设置语法 :ACP:OFFS:LLIM 0
查询语法 :ACP:OFFS:LLIM?
默认 0
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:ACPower:OFFSet:ULIMit <F00>

（读写）查询或设置邻道功率比上邻道门限。
适用模式 频谱分析
参数 邻道功率比上邻道门限(dB)
范围：-200dB ~ 200dB。
设置语法 :ACP:OFFS:ULIM 0
查询语法 :ACP:OFFS:ULIM?
默认 0
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:ACPower:SPACe <FF0>

（读写）查询或设置邻道功率比的信道间隔。

适用模式 频谱分析

参数 邻道功率比信道间隔(Hz)

范围：0Hz ~ 45MHz。

设置语法 :ACP:SPAC 3000000

查询语法 :ACP:SPAC?

默认 3MHz

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:ACPower[:STATe] <E>

（读写）查询或设置邻道功率比开关**(打开该功能测量会关闭其他功能测量)**，也可用[:SENSe]:MEASurement 命令。

适用模式 频谱分析

参数 邻道功率比开关

OFF(0) 邻道功率比关

ON(1) 邻道功率比开

设置语法 :ACP ON

查询语法 :ACP?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:ACPower:UPPer

（只读）查询邻道功率比上邻道功率比。

适用模式 频谱分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :ACP:UPP?

默认 无

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:AMPLitude:CORRections:ANTenna:EDIT:ADD

（只写）场强测量功能编辑天线因子增加默认点

适用模式 频谱分析、定向分析

参数 无

设置语法 :AMPL:CORR:ANT:EDIT:ADD
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

[:SENSe]:AMPLitude:CORRections:ANTenna:EDIT:ADD:DATA <FF0>,<FF0>

（只写）场强测量功能编辑天线因子增加点。
适用模式 频谱分析、定向分析
参数 频率(0 ~ 9.1GHz)
天线因子值(-200dB ~ 200dB)
设置语法 :AMPL:CORR:ANT:EDIT:ADD:DATA 10000000,20
查询语法 无
默认 1000000000,0
返回类型 无

[:SENSe]:AMPLitude:CORRections:ANTenna:EDIT:DATA <I00>,<FF0>,<F00>

（只写）场强测量功能编辑天线因子编辑点。
适用模式 频谱分析、定向分析
参数 点索引（从 0 开始）
频率值（0 ~ 9.1GHz）
天线因子值（-200dB ~ 200dB）
设置语法 :AMPL:CORR:ANT:EDIT:DATA 1,10000000,20
查询语法 :AMPL:CORR:ANT:EDIT:DATA? 1
默认 0,1000000000,0
返回类型 无

[:SENSe]:AMPLitude:CORRections:ANTenna:EDIT:DELete <I00>

（只写）场强测量功能删除天线因子编辑点。
适用模式 频谱分析、定向分析
参数 编辑点索引
设置语法 :AMPL:CORR:ANT:EDIT:DEL 1
查询语法 无
默认 1
返回类型 无

[:SENSe]:AMPLitude:CORRections:ANTenna:OFF

（只写）关闭天线因子加载，设置为无天线因子状态。

适用模式 频谱分析、定向分析

参数 无

设置语法 :AMPL:CORR:ANT:OFF

查询语法 无

默认 OFF

返回类型 无

[:SENSe]:AMPLitude:CORRections[:STATe] <E>

（读写）查询或设置场强测量功能开关**(打开该功能测量会关闭其他功能测量)**，也可用[:SENSe]:MEASurement 命令。

适用模式 频谱分析

参数 场强开关

OFF(0) 场强关

ON(1) 场强开

设置语法 :AMPL:CORR ON

查询语法 :AMPL:CORR?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:AMPLitude:SCALe <E>

（读写）查询或设置刻度类型。

适用模式 频谱分析

参数 刻度类型

LOG(0) 对数

LIN(1) 线性

设置语法 :AMPL:SCAL LOG

查询语法 :AMPL:SCAL?

默认 LOG

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:AMPLitude:UNIT <E>

（读写）查询或设置幅度单位。

适用模式 频谱分析、干扰分析、定向分析

参数 幅度单位

频谱分析模式。幅度单位可选为 DBM(0)、DBMV(1)、DBUV(2)、V(3)、W(4)、A(5)、DBW(6)、DBV(7)、DBA(8)、DBMA(9)、DBUA(10)。

干扰分析模式。幅度单位为 DBM(0)。

定向分析模式。幅度单位可选为 DBM(0)、DBMV(1)、DBUV(2)、V(3)、W(4)、A(5)、DBW(6)、DBV(7)、DBA(8)、DBMA(9)、DBUA(10)。

设置语法 :AMPL:UNIT DBM

查询语法 :AMPL:UNIT?

默认 DBM

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:AVERage:CLEar

（只写）使当前平均从 0 开始计数。

适用模式 频谱分析、干扰分析

参数 无

设置语法 :AVER:CLE

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:AVERage:COUNt <I00>

（读写）查询或设置平均次数。

适用模式 频谱分析、干扰分析

参数 平均次数

范围：1 ~ 1000。

设置语法 :AVER:COUN 16

查询语法 :AVER:COUN?

默认 16

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:AVERage:CURC

（只读）查询当前已经平均的次数。

适用模式 频谱分析、干扰分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :AVER:CURC?

默认 16
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:AVERage:STATe <E>

（读写）查询或设置平均开关。
适用模式 频谱分析、干扰分析
参数 平均开关
OFF(0) 表示关
ON(1) 表示开
设置语法 :AVER:STAT OFF
查询语法 :AVER:STAT?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:BANDwidth[:RESolution] <FF0>

（读写）查询或设置分辨率带宽。
适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱
参数 分辨率带宽值(Hz)
范围：1Hz ~ 20MHz。
设置语法 :BAND 300000
查询语法 :BAND?
默认 3MHz
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:BANDwidth[:RESolution]:AUTO <E>

（读写）查询或设置分辨率带宽自动开关。
适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱
参数 分辨率带宽自动开关，设置为自动时，分辨率带宽会按照 SPAN/RBW 的比值根据带宽自适应调节分辨率带宽。
OFF(0) 表示手动
ON(1) 表示自动
设置语法 :BAND:AUTO ON
查询语法 :BAND:AUTO?
默认 ON
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:BANDwidth[:RESolution]:RATio <I00>

（读写）查询或设置扫宽/分辨率带宽值。

适用模式 频谱分析、干扰分析

参数 SPAN/RBW 值

范围：1 ~ 500。

设置语法 :BAND:RAT 100

查询语法 :BAND:RAT?

默认 100

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:BANDwidth:VIDeo <FF0>

（读写）查询或设置视频带宽。

适用模式 频谱分析、干扰分析

参数 视频带宽值(Hz)

范围：1Hz ~ 20MHz。

设置语法 :BAND:VID 300000

查询语法 :BAND:VID?

默认 3MHz

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:BANDwidth:VIDeo:AUTO <E>

（读写）查询或设置视频带宽自动开关。

适用模式 频谱分析、干扰分析

参数 视频带宽自动开关，设置为自动时，视频带宽会按照 RBW/VBW 的比值根据分辨率带宽自适应调节视频带宽。

OFF(0) 表示手动

ON(1) 表示自动

设置语法 :BAND:VID:AUTO ON

查询语法 :BAND:VID:AUTO?

默认 ON

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:BANDwidth:VIDeo:RATio <I00>

（读写）查询或设置分辨率带宽/视频带宽值。

适用模式 频谱分析、干扰分析

参数 RBW/VBW 值
范围：1 ~ 100。
设置语法 :BAND:VID:RAT 1
查询语法 :BAND:VID:RAT?
默认 1
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:BANDwidth:VIDeo:TYPE <E>

（读写）查询或设置视频类型。
适用模式 频谱分析、干扰分析
参数 视频类型
LIN(0) 线性
LOG(1) 对数
设置语法 :BAND:VID:TYPE LOG
查询语法 :BAND:VID:TYPE?
默认 LIN
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:CMEasurement:IBW <FF0>

（读写）查询或设置通道功率带宽。
适用模式 频谱分析
参数 通道功率带宽(Hz)
范围：5Hz ~ 9.1GHz。
设置语法 :CME:IBW 1000000
查询语法 :CME:IBW?
默认 2MHz
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:CMEasurement:PSDR

（只读）查询通道功率功能测量下通道功率密度值(在通道功率打开且扫描完一遍后有效)。
适用模式 频谱分析
参数 无
设置语法 无
查询语法 :CME:PSDR?
默认 无

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:CMEasurement[:STATe] <E>

（读写）查询或设置通道功率功能测量开关**(打开该功能测量会关闭其他功能测量)**，也可用[:SENSe]:MEASurement 命令。

适用模式 频谱分析

参数 通道功率开关

OFF(0) 通道功率关

ON(1) 通道功率开

设置语法 :CME ON

查询语法 :CME?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:CMEasurement:TPWR

（只读）查询通道功率功能测量下通道功率值**(在通道功率打开且扫描完一遍后有效)**。

适用模式 频谱分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :CME:TPWR?

默认 无

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:CNRatio:CBW <FF0>

（读写）查询或设置载噪比载波带宽。

适用模式 频谱分析

参数 载噪比载波带宽(Hz)

范围：300Hz ~ 20MHz。

设置语法 :CNR:CBW 3000000

查询语法 :CNR:CBW?

默认 3000000

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:CNRatio:CNRatio

（只读）查询载噪比测量下载噪比值**(在载噪比打开且扫描完一遍后有效)**。

适用模式 频谱分析

参数 无
设置语法 无
查询语法 :CNR:CNR?
默认 无
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:CNRatio:CNSPace <FF0>

（读写）查询或设置载噪比频率偏移。
适用模式 频谱分析
参数 载噪比频率偏移(Hz)
范围：0Hz ~ 100MHz。
设置语法 :CNR:CNSP 3000000
查询语法 :CNR:CNSP?
默认 3000000
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:CNRatio:NBW <FF0>

（读写）查询或设置载噪比噪声带宽。
适用模式 频谱分析
参数 载噪比噪声带宽(Hz)
范围：300Hz ~ 20MHz。
设置语法 :CNR:NBW 3000000
查询语法 :CNR:NBW?
默认 3000000
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:CNRatio[:STATe] <E>

（读写）查询或设置载噪比测量开关**(打开该功能测量会关闭其他功能测量)**，也可用[:SENSe]:MEASurement 命令。
适用模式 频谱分析
参数 载噪比测量开关
OFF(0) 关
ON(1) 开
设置语法 :CNR ON
查询语法 :CNR?
默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:DETector:FUNCtion <E>

（读写）查询或设置检波类型。

适用模式 频谱分析、干扰分析、定向分析

参数 检波类型。

频谱分析、干扰分析	POSitive(0)	正峰值
	NEGative(1)	负峰值
	SAMPle(2)	采样
	NORMal(3)	标准(罗森菲尔)
	AVERage(4)	均值
	RMS(5)	均方根
定向分析	AVERage(0)	均值
	POSitive(1)	峰值
	SAMPle(2)	实时
实时频谱	POSitive(0)	正峰值
	NEGative(1)	负峰值
	SAMPle(2)	取样
	AVERage(4)	均值

设置语法 :DET:FUNC NORM

查询语法 :DET:FUNC?

默认 频谱分析、干扰分析 NORM

定向分析 AVER

实时频谱 POS

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:DETector:FUNCtion:AUTO <E>

（读写）查询或设置检波自动开关。

适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱

参数 检波自动开关，检波自动时，仪器会根据不同的测量自动选择检波类型。

OFF(0) 表示手动

ON(1) 表示自动

设置语法 :DET:FUNC:AUTO OFF

查询语法 :DET:FUNC:AUTO?

默认 ON

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:DMODe <E>

（读写）查询或设置解调模式。

适用模式 定向分析

参数 解调模式

CW(0) 关

FM(1) 调频

AM(2) 调幅

USB(3) 上边带

LSB(4) 下边带

设置语法 :DMOD FM

查询语法 :DMOD?

默认 CW

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:DMODe:SPEak:STATe <E>

（读写）查询或设置音频啸叫开关。

适用模式 定向分析

参数 音频啸叫开关

OFF(0) 关

ON(1) 开

设置语法 :DMOD:SPE:STAT ON

查询语法 :DMOD:SPE:STAT?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:DMODe:VOLume <I00>

（读写）查询或设置解调音量。

适用模式 定向分析

参数 解调音量

范围：0 ~ 100。

设置语法 :DMOD:VOL 80

查询语法 :DMOD:VOL?

默认 95

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:EMISsion:CBW <FF0>

（读写）查询或设置频谱发射模板参考通道带宽。

适用模式 频谱分析

参数 参考通道带宽（Hz）

范围：1kHz ~ 9.1GHz。

设置语法 :EMIS:CBW 3000000

查询语法 :EMIS:CBW?

默认 1000000

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:EMISsion:FAIL

（只读）查询杂散模板测试是否通过，返回值 1 代表未通过测试，0 代表通过测试。

适用模式 频谱分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :EMIS:FAIL?

默认 无

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:EMISsion:MARKer <E>

（读写）查询或设置杂散模板峰值光标开关。

适用模式 频谱分析

参数 峰值光标开关

OFF(0) 关

ON(1) 开

设置语法 :EMIS:MARK ON

查询语法 :EMIS:MARK?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:EMISsion:RTYPe <E>

（读写）查询或设置杂散模板参考功率类型。

适用模式 频谱分析

参数 参考功率类型

PEAK(0) 峰值

CHANnel(1)　通道

设置语法　:EMIS:RTYP PEAK

查询语法　:EMIS:RTYP?

默认　PEAK

返回类型　字符串或数值(int)

[:SENSe]:EMISsion[:STATe] <E>

（读写）查询或设置频谱发射开关**(打开该功能测量会关闭其他功能测量)**，也可用[:SENSe]:MEASurement 命令。

适用模式　频谱分析

参数　频谱发射开关

OFF(0)　关

ON(1)　开

设置语法　:EMIS OFF

查询语法　:EMIS?

默认　OFF

返回类型　字符串或数值(int)

[:SENSe]:FREQuency:CENTer <FF0>

（读写）查询或设置中心频率。

适用模式　所有模式

参数　中心频率值(Hz)

频谱分析　5Hz ~ 9.099999995GHz

干扰分析　5Hz ~ 9.099999995GHz

定向分析　1MHz ~ 9.1GHz

实时频谱　1831Hz ~ 9.09999817GHz

GSM/EDGE　0Hz ~ 9.1GHz

5GNR　0Hz ~ 9.1GHz

LTE 分析　5Hz ~ 9.099999995GHz

设置语法　:FREQ:CENT 10000

查询语法　:FREQ:CENT?

默认　4.55GHz(频谱分析、干扰分析、实时频谱、GSM/EDGE、5GNR、LTE 分析)

500MHz(定向分析)

返回类型　数值(double)或字符

[:SENSe]:FREQuency:CENTer:STEP <FF0>

（读写）查询或设置步进频率。

适用模式 所有模式

参数 步进频率值(Hz)

范围： 1Hz ~ 5GHz。

设置语法 :FREQ:CENT:STEP 10000

查询语法 :FREQ:CENT:STEP?

默认 1MHz

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:FREQuency:CENTer:STEP:AUTO <E>

（读写）查询或设置步进频率自动开关。

适用模式 所有模式

参数 步进频率自动开关

OFF(0) 自动关

ON(1) 自动开

设置语法 :FREQ:CENT:STEP:AUTO OFF

查询语法 :FREQ:CENT:STEP:AUTO?

默认 ON

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:FREQuency:SIGNal:TRAC <E>

（读写）查询或设置信号跟踪开关。

适用模式 频谱分析

参数 跟踪开关

OFF(0) 关

ON(1) 开

设置语法 :FREQ:SIGN:TRAC ON

查询语法 :FREQ:SIGN:TRAC?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:FREQuency:SIGStandard:CHANnel <I00>

（读写）查询或设置信道号。

适用模式 频谱分析、干扰分析

参数 信道号
设置语法 :FREQ:SIGS:CHAN 1
查询语法 :FREQ:SIGS:CHAN?
默认 0
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:FREQuency:SIGStandard:NAME <S>

（读写）查询或设置信号标准。
适用模式 频谱分析、干扰分析
参数 信号标准名称
设置语法 :FREQ:SIGS:NAME "GSM"
查询语法 :FREQ:SIGS:NAME?
默认 无
返回类型 字符串

[:SENSe]:FREQuency:SPAN <FF0>

（读写）查询或设置扫宽。
适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱
参数 扫宽值(Hz)
频谱分析 0Hz ~ 9.1GHz
干扰分析 0Hz ~ 9.1GHz
实时频谱 3.662kHz ~ 120MHz
设置语法 :FREQ:SPAN 10000
查询语法 :FREQ:SPAN?
默认 9.1GHz(频谱分析、干扰分析)
120MHz(实时频谱)
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:FREQuency:SPAN:FULL

（只写）设置为全扫宽或最大扫宽。
适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱
参数 无
设置语法 :FREQ:SPAN:FULL
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

[:SENSe]:FREQuency:SPAN:MIN

（只写）设置最小扫宽。

适用模式 实时频谱

参数 无

设置语法 :FREQ:SPAN:MIN

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:FREQuency:SPAN:PREVious

（只写）设置为上次扫宽。

适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱

参数 无

设置语法 :FREQ:SPAN:PREV

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:FREQuency:SPAN:ZERO

（只写）设置为零扫宽。

适用模式 频谱分析、干扰分析

参数 无

设置语法 :FREQ:SPAN:ZERO

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:FREQuency:STARt <FF0>

（读写）查询或设置起始频率。

适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱

参数 起始频率值(Hz)

范围：0Hz ~ 9.1GHz。

设置语法 :FREQ:STAR 10000

查询语法 :FREQ:STAR?

默认 0Hz(频谱分析、干扰分析)

4.49GHz(实时频谱)

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:FREQuency:STOP <FF0>

（读写）查询或设置终止频率。

适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱

参数 终止频率值(Hz)

范围：0Hz ~ 9.1GHz。

设置语法 :FREQ:STOP 10000

查询语法 :FREQ:STOP?

默认 9.1GHz(频谱分析、干扰分析)

4.61GHz(实时频谱)

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:GATE:DELay <F00>

（读写）查询或设置时间门延迟。

适用模式 频谱分析

参数 延迟时间(ms)

范围：0ms ~ 20s。

设置语法 :GATE:DEL 10

查询语法 :GATE:DEL?

默认 1ms

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:GATE:LENGth <F00>

（读写）查询或设置时间门宽度。

适用模式 频谱分析

参数 时间门宽度(ms)

范围：1μs ~ 20s。

设置语法 :GATE:LENG 10

查询语法 :GATE:LENG?

默认 5ms

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:GATE:SLOP <E>

（读写）查询或设置时间门边沿极性。

适用模式 频谱分析
参数 边沿极性
FALLING(0) 负
RISING(1) 正
设置语法 :GATE:SLOP FALLING
查询语法 :GATE:SLOP?
默认 RISING
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:GATE:SPECtrum:INTeval <E>

（读写）查询或设置时间门触发间隔。
适用模式 频谱分析
参数 时间门触发间隔
10(0) 10
20(1) 20
50(2) 50
100(3) 100
200(4) 200
500(5) 500
1000(6) 1000
设置语法 :GATE:SPEC:INT 10
查询语法 :GATE:SPEC:INT?
默认 10
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:GATE:SPECtrum:RBW <F00>

（读写）查询或设置时间门频域 RBW。
适用模式 频谱分析
参数 时间门频域 RBW(Hz)
范围：1.5kHz ~ 750kHz。
设置语法 :GATE:SPEC:RBW 1500
查询语法 :GATE:SPEC:RBW?
默认 1.5kHz
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:GATE:SPECtrum:RBW:AUTO <E>

（读写）查询或设置时间门频域 RBW 自动开关。

适用模式 频谱分析

参数 时间门频域 RBW 自动开关

OFF(0) 关

ON(1) 开

设置语法 :GATE:SPEC:RBW:AUTO ON

查询语法 :GATE:SPEC:RBW:AUTO?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:GATE:SPECtrum:SPAN <F00>

（读写）查询或设置时间门频域扫宽。

适用模式 频谱分析

参数 时间门频域扫宽(Hz)

范围： 100MHz ~ 120MHz。

设置语法 :GATE:SPEC:SPAN 100000000

查询语法 :GATE:SPEC:SPAN?

默认 100MHz

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:GATE:SPECtrum[:STATe] <E>

（读写）查询或设置时间门频域开关。

适用模式 频谱分析

参数 时间门频域开关

OFF(0) 关

ON(1) 开

设置语法 :GATE:SPEC ON

查询语法 :GATE:SPEC?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:GATE[:STATe] <E>

（读写）查询或设置时间门开关。

适用模式 频谱分析
参数 时间门开关
OFF(0) 关
ON(1) 开
设置语法 :GATE ON
查询语法 :GATE?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:GATE:TRIGger <E>

（读写）查询或设置时间门触发源。
适用模式 频谱分析
参数 触发源
EXT(0) 外部
INT(1) 内部
GPS(2) GPS
设置语法 :GATE:TRIG GPS
查询语法 :GATE:TRIG?
默认 INT
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:GATE:VIEW[:STATe] <E>

（读写）查询或设置时间门预览开关。
适用模式 频谱分析
参数 预览开关
OFF(0) 关
ON(1) 开
设置语法 :GATE:VIEW ON
查询语法 :GATE:VIEW?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:GATE:VIEW:TIME <F00>

（读写）查询或设置时间门预览时间。
适用模式 频谱分析
参数 预览时间(ms)

范围：3.472μs ~ 6000s。

设置语法 :GATE:VIEW:TIME 20

查询语法 :GATE:VIEW:TIME?

默认 10

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:GSM:BAND:CHANnel <I00>

（读写）查询或设置波段信道号。

适用模式 GSM/EDGE

参数 信道号

设置语法 :GSM:BAND:CHAN 1

查询语法 :GSM:BAND:CHAN?

默认 无

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:GSM:BAND:NAME <S>

（读写）查询或设置波段名称。

适用模式 GSM/EDGE

参数 波段名

设置语法 :GSM:BAND:NAME "NAME"

查询语法 :GSM:BAND:NAME?

默认 无

返回类型 字符串

[:SENSe]:GSM[:MEASurement] <E>

（读写）查询或设置测量模式。

适用模式 GSM/EDGE

参数 测量模式

DEMod(0) 星座图

SUMMary(1) 解调总结

PFail(2) 通过测试

设置语法 :GSM SUMM

查询语法 :GSM?

默认 DEMod

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:DEMod:DATA

（只读）获取解调数据。

适用模式 GSM/EDGE

参数 无

设置语法 无

查询语法 :GSM:DEM:DATA?

默认 无

返回类型 字符串或数据块，返回数据分别为：

调制方式(1:8PSK 0:GMSK)
BSIC
NCC
BCC
载干比
频率误差(Hz)
频率误差(ppm)
相位误差(rms)
相位误差(peak)
EVM(rms)
EVM(peak)
原点偏移
幅度误差

[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:DEMod:DATA:IQ

（只读）获取解调星座图数据。

适用模式 GSM/EDGE

参数 无

设置语法 无

查询语法 :GSM:DEM:DATA:IQ?

默认 无

返回类型 字符串或数据块，返回 138 组 i 和 c。

[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:DEMod[:VIEW] <E>

（读写）查询或设置 IQ 显示模式。

适用模式 GSM/EDGE

参数 显示模式

CONStant(0) 标量

VECTor(1) 矢量

设置语法 :GSM:DEM VECT

查询语法 :GSM:DEM?

默认 CONStant

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:PFAil:CONFig <I00>,<F00>,<F00>,<E>

（读写）配置测试项。

适用模式 GSM/EDGE

参数 测试项索引 1 ~ 10

最大值 不同测试项的取值范围不同

最小值 不同测试项的取值范围不同

开关 ON/OFF

设置语法 :GSM:PFA:CONF 1,0,-10,ON

查询语法 :GSM:PFA:CONF? 1

默认 无

返回类型 字符串或数据块，返回三个 float 值，分别为上界、下界和开关。

[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:PFAil:DATA

（只读）获取通过测试数据。

适用模式 GSM/EDGE

参数 无

设置语法 无

查询语法 :GSM:PFA:DATA?

默认 无

返回类型 字符串或数据块，返回数据分别为：

信道功率
载干比
频率误差(Hz)
频率误差(ppm)
相位误差(rms)
相位误差(peak)
EVM(rms)
EVM(peak)

原点偏移
幅度误差

[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:PFAil:LOAD <S>

（只写）加载测试项。

适用模式 GSM/EDGE

参数 无

设置语法 :GSM:PFA:LOAD

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:PFAil:RESet

（只写）重置测试项。

适用模式 GSM/EDGE

参数 无

设置语法 :GSM:PFA:RES

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:PFAil:SAVE <S>

（只写）保存测试项。

适用模式 GSM/EDGE

参数 无

设置语法 :GSM:PFA:SAVE

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:GSM[:MEASurement]:SUMMary:DATA

（只读）获取总结数据。

适用模式 GSM/EDGE

参数 无

设置语法 无

查询语法 :GSM:SUMM:DATA?

默认 无

返回类型 字符串或数据块，返回数据分别为：

信道功率
调制方式(1:8PSK 0:GMSK)
BSIC
NCC
BCC
载干比
频率误差(Hz)
频率误差(ppm)
相位误差(rms)
相位误差(peak)
EVM(rms)
EVM(peak)
原点偏移
幅度误差

[:SENSe]:HARMonics:FUNDamental <FF0>

（读写）查询或设置谐波失真基波频率。

适用模式 频谱分析

参数 基波频率(Hz)

范围：0 ~ 9.1GHz。

设置语法 :HARM:FUND 3000000

查询语法 :HARM:FUND?

默认 1000000000

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:HARMonics:NUM <I00>

（读写）查询或设置谐波失真谐波数。

适用模式 频谱分析

参数 谐波数

范围：1 ~ 10。

设置语法 :HARM:NUM 3

查询语法 :HARM:NUM?

默认 4

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:HARMonics:RBW <FF0>

（读写）查询或设置谐波失真分辨率带宽。

适用模式 频谱分析

参数 分辨率带宽(Hz)

范围：1Hz ~ 20MHz。

设置语法 :HARM:RBW 3000000

查询语法 :HARM:RBW?

默认 3000000

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:HARMonics:STATe <E>

（读写）查询或设置谐波失真状态。

适用模式 频谱分析

参数 谐波失真开关

OFF(0) 关

ON(1) 开

设置语法 :HARM:STAT 1

查询语法 :HARM:STAT?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:HARMonics:VBW <FF0>

（读写）查询或设置谐波失真视频带宽。

适用模式 频谱分析

参数 视频带宽(Hz)

范围：1Hz ~ 20MHz。

设置语法 :HARM:VBW 300000

查询语法 :HARM:VBW?

默认 3000000

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:IAMeasure:MODE <E>

（读写）查询或设置干扰分析测量模式。

适用模式 干扰分析

参数 NORMAL(0) 频谱测量

SG(1)　　瀑布图
RSSI(2)　　RSSI

设置语法　:IAM:MODE SG
查询语法　:IAM:MODE?
默认　SG
返回类型　字符串或数值(int)

[:SENSe]:IAMeasure:TRACe:CURS <I00>

（只写）设置时间游标。
适用模式　干扰分析
参数　时间游标(int)
范围：1 ~ 290。
设置语法　:IAM:TRAC:CURS 1
查询语法　无
默认　0
返回类型　无

[:SENSe]:IAMeasure:TRACe:INTerval <F00>

（读写）查询或设置干扰分析扫描间隔。
适用模式　干扰分析
参数　扫描时间(ms)
范围：0s ~ 1000s。
设置语法　:IAM:TRAC:INT 1000
查询语法　:IAM:TRAC:INT?
默认　0ns
返回类型　数值(double)或字符

[:SENSe]:IAMeasure:TRACe:RESTart

（只写）设置重启测量。
适用模式　干扰分析
参数　无
设置语法　:IAM:TRAC:REST
查询语法　无
默认　无
返回类型　无

[:SENSe]:IAMeasure:TRACe:SAVE <E>

（读写）查询或设置干扰分析自动存储开关。

适用模式 干扰分析

参数 自动存储开关

OFF(0) 关

ON(1) 开

设置语法 :IAM:TRAC:SAVE ON

查询语法 :IAM:TRAC:SAVE?

默认 OFF

返回类型 数值(bool)或字符

[:SENSe]:IAMeasure:TRACe:SPAN <I00>

（读写）查询或设置干扰分析扫宽时间。

适用模式 干扰分析

参数 扫宽时间（分钟）

范围：1 ~ 2880000 分钟。

设置语法 :IAM:TRAC:SPAN 1

查询语法 :IAM:TRAC:SPAN?

默认 0

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:IF:OUT <E>

（读写）查询或设置中频输出开关。

适用模式 频谱分析

参数 中频输出开关

OFF(0) 关

ON(1) 开

设置语法 :IF:OUT ON

查询语法 :IF:OUT?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:IF:SELect <E>

（读写）查询或设置中频选择。

适用模式 频谱分析

参数 IF20(0) 20M 中频输出
IF120(1) 120M 中频输出
设置语法 :IF:SEL IF20
查询语法 :IF:SEL?
默认 IF20
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:IFBWidth <FF0>

（读写）查询或设置带宽。
适用模式 定向分析
参数 带宽(Hz)
范围： 150Hz ~ 150kHz。
设置语法 :IFBW 1000
查询语法 :IFBW?
默认 30kHz
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:IQ:CAPTure:MODE <E>

（读写）查询或设置 IQ 捕获模式。
适用模式 频谱分析
参数 IQ 捕获模式
SING(0) 单次捕获
CONT(1) 连续捕获
设置语法 :IQ:CAPT:MODE CONT
查询语法 :IQ:CAPT:MODE?
默认 SING
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:IQ:CAPTure:NAME <S>

（读写）查询或设置 IQ 捕获存储名称。
适用模式 频谱分析
参数 IQ 捕获存储名称
设置语法 :IQ:CAPT:NAME "str"
查询语法 :IQ:CAPT:NAME?
默认 IQCapture
返回类型 字符串

[:SENSe]:IQ:CAPTure:SAMPle <FF0>

（读写）查询或设置 IQ 捕获采样率。

适用模式 频谱分析

参数 IQ 捕获采样率(Hz)

范围：5.625kHz ~ 184.32MHz。

设置语法 :IQ:CAPT:SAMP 5625

查询语法 :IQ:CAPT:SAMP?

默认 92.16MHz

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:IQ:CAPTure:STARt

（只写）开始 IQ 捕获。

适用模式 频谱分析

参数 无

设置语法 :IQ:CAPT:STARt

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:IQ:CAPTure[:STATe] <E>

（读写）查询或设置 IQ 捕获开关**(打开该功能测量会关闭其他功能测量)**，也可用[:SENSe]:MEASurement 命令。

适用模式 频谱分析

参数 IQ 捕获测量开关

OFF(0) 关

ON(1) 开

设置语法 :IQ:CAPT ON

查询语法 :IQ:CAPT?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:IQ:CAPTure:STOP

（只写）结束 IQ 捕获。

适用模式 频谱分析

参数 无

设置语法 :IQ:CAPT:STOP
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

[:SENSe]:IQ:CAPTure:TIME <F00>

（读写）查询或设置 IQ 捕获时间。
适用模式 频谱分析
参数 IQ 捕获时间(μs)
范围：1μs ~ 98.739ms。
设置语法 :IQ:CAPT:TIME 10
查询语法 :IQ:CAPT:TIME?
默认 1μs
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:IQ:CAPTure:TRIGger <E>

（读写）查询或设置 IQ 捕获触发类型。
适用模式 频谱分析
参数 触发类型
FREE(0) 自由触发
EXTR(1) 外部触发
设置语法 :IQ:CAPT:TRIG EXTR
查询语法 :IQ:CAPT:TRIG?
默认 FREE
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:IQ:CAPTure:TRIGger:DELay <F00>

（读写）查询或设置 IQ 捕获触发延迟。
适用模式 频谱分析
参数 触发延迟(μs)
范围：1μs ~ 500ms。
设置语法 :IQ:CAPT:TRIG:DEL 100
查询语法 :IQ:CAPT:TRIG:DEL?
默认 1
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:IQ:CAPTure:TRIGger:SLOPe <E>

（读写）查询或设置 IQ 捕获触发极性。

适用模式 频谱分析

参数 触发极性

POS(0) 正

NEG(1) 负

设置语法 :IQ:CAPT:TRIG:SLOP POS

查询语法 :IQ:CAPT:TRIG:SLOP?

默认 NEG

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LA:DATA:HORScan:AMPLitude

（只读）查询水平扫描幅度值。

适用模式 定向分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LA:DATA:HORS:AMPL?

默认 无

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LA:DATA:HORScan:AMPLitude:ALL

（只读）查询水平扫描幅度值数组。

适用模式 定向分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LA:DATA:HORS:AMPL:ALL?

默认 无

返回类型 字符串或数据块

[:SENSe]:LA:DATA:HORScan:AMPLitude:MAX

（只读）查询水平扫描幅度最大值。

适用模式 定向分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LA:DATA:HORS:AMPL:MAX?

默认 无
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LA:DATA:HORScan:FIELd

（只读）查询水平扫描场强值。
适用模式 定向分析
参数 无
设置语法 无
查询语法 :LA:DATA:HORS:FIEL?
默认 无
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LA:DATA:HORScan:FIELd:ALL

（只读）查询水平扫描场强值数组。
适用模式 定向分析
参数 无
设置语法 无
查询语法 :LA:DATA:HORS:FIEL:ALL?
默认 无
返回类型 字符串或数据块

[:SENSe]:LA:DATA:HORScan:FIELd:MAX

（只读）查询水平扫描最大场强值。
适用模式 定向分析
参数 无
设置语法 无
查询语法 :LA:DATA:HORS:FIEL:MAX?
默认 无
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LA:DATA:MAP:FIELd

（只读）查询地图定位场强值。
适用模式 定向分析
参数 无
设置语法 无
查询语法 :LA:DATA:MAP:FIEL?

默认 无
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LA:DATA:POTScan:AMPLitude

（只读）查询幅度值。
适用模式 定向分析
参数 无
设置语法 无
查询语法 :LA:DATA:POTS:AMPL?
默认 无
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LA:DATA:POTScan:AMPLitude:MAX

（只读）查询最大幅度值。
适用模式 定向分析
参数 无
设置语法 无
查询语法 :LA:DATA:POTS:AMPL:MAX?
默认 无
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LA:DATA:POTScan:FIELd

（只读）查询场强值。
适用模式 定向分析
参数 无
设置语法 无
查询语法 :LA:DATA:POTS:FIEL?
默认 无
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LA:DATA:POTScan:FIELd:MAX

（只读）查询最大场强值。
适用模式 定向分析
参数 无
设置语法 无
查询语法 :LA:DATA:POTS:FIEL:MAX?

默认 无

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LA:FREQuency:POSition:DATA[1]|2-6

（只读）查询存储位置数据。

适用模式 定向分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LA:FREQ:POS:DATA1?

默认 无

返回类型 字符串或数据块，数据内容如下:

序号
频率(MHz)
幅度
方位角
维度
经度

[:SENSe]:LA:FREQuency:POSition:DELete <I00>

（只写）删除编辑点。

适用模式 定向分析

参数 编辑点索引

设置语法 :LA:FREQ:POS:DEL 1

查询语法 无

默认 1

返回类型 无

[:SENSe]:LA:FREQuency:POSition:DELete:ALL

（只写）清空编辑点。

适用模式 定向分析

参数 无

设置语法 :LA:FREQ:POS:DEL:ALL

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:LA:FREQuency:POSition:SAVE

（只写）定位保存。

适用模式 定向分析

参数 无

设置语法 :LA:FREQ:POS:SAVE

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:LA:FREQuency:POSition:SELect <I00>

（读写）定位选择。

适用模式 定向分析

参数 定位索引

范围：1 ~ 6。

设置语法 :LA:FREQ:POS:SEL 2

查询语法 :LA:FREQ:POS:SEL?

默认 1

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:LA:HEADing

（只读）查询方位角。

适用模式 定向分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LA:HEAD?

默认 无

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LA:HEADing:MAX

（只读）查询最大点方位角。

适用模式 定向分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LA:HEAD:MAX?

默认 无

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LA:MAP:MARKer:CURRent

（只写）标记地图当前位置。

适用模式 定向分析
参数 无
设置语法 :LA:MAP:MARK:CURR
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

[:SENSe]:LA:MAP:MARKer:DELete:ALL

（只写）删除地图全部标记位置。

适用模式 定向分析
参数 无
设置语法 :LA:MAP:MARK:DEL:ALL
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

[:SENSe]:LA:MAP:MARKer:DELete:CURRent

（只写）删除地图当前标记位置。

适用模式 定向分析
参数 无
设置语法 :LA:MAP:MARK:DEL:CURR
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

[:SENSe]:LA:MAP:POSition:DATA:DELete <I00>

（只写）删除地图定位数据。

适用模式 定向分析
参数 定位数据索引
设置语法 :LA:MAP:POS:DATA:DEL 1
查询语法 无
默认 1

返回类型 无

[:SENSe]:LA:MAP:POSition:DATA:DELete:ALL

（只写）全部删除地图定位数据。

适用模式 定向分析

参数 无

设置语法 :LA:MAP:POS:DATA:DEL:ALL

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:LA:MAP:POSition:DATA:LOAD <I00>,<I00>

（只写）调用地图定位数据。

适用模式 定向分析

参数 定位数据

设置语法 :LA:MAP:POS:DATA:LOAD 1

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:LA:MAP:TYPE <E>

（读写）查询或设置地图定位模式。

适用模式 定向分析

参数 定位模式

REAL(0) 实时

LOAD(1) 调用

设置语法 :LA:MAP:TYPE REAL

查询语法 :LA:MAP:TYPE?

默认 REAL

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LA:MAP:ZOOM <E>

（只写）设置地图缩放模式。

适用模式 定向分析

参数 缩放模式

OUT(0) 放大

IN(1)　　缩小

设置语法　:LA:MAP:ZOOM IN

查询语法　无

默认　无

返回类型　无

[:SENSe]:LA:MARKer:FSTangle:MAX <F00>

（读写）查询或设置最大场强角度。

适用模式　定向分析

参数　最大场强角度

范围：0°~ 359.9°。

设置语法　:LA:MARK:FST:MAX 90

查询语法　:LA:MARK:FST:MAX?

默认　0

返回类型　数值(float)或字符

[:SENSe]:LA:MARKer:FSTangle:MAX:AUTO <E>

（读写）查询或设置最大场强角度自动开关。

适用模式　定向分析

参数　最大场强角度自动开关

OFF(0)　　关

ON(1)　　开

设置语法　:LA:MARK:FST:MAX:AUTO ON

查询语法　:LA:MARK:FST:MAX:AUTO?

默认　OFF

返回类型　字符串或数值(int)

[:SENSe]:LA:MARKer:SUBimage:RANG <I00>

（读写）查询或设置最大场强角度范围。

适用模式　定向分析

参数　角度范围（取偶数）

范围：2.0°~ 180.0°。

设置语法　:LA:MARK:SUB:RANG 180

查询语法　:LA:MARK:SUB:RANG?

默认　10

返回类型　数值(int)或字符

[:SENSe]:LA:MEASurement <E>

（读写）查询或设置测量模式。

适用模式 定向分析

参数 测量模式

POTScan(0) 直接查找

HORScan(1) 水平扫描

MAP(2) 地图定位

设置语法 :LA:MEAS MAP

查询语法 :LA:MEAS?

默认 POTScan

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LA:PICTch

（只读）查询俯仰角。

适用模式 定向分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LA:PICT?

默认 无

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LA:PICTch:MAX

（只读）查询最大点俯仰角。

适用模式 定向分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LA:PICT:MAX?

默认 无

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LA:ROLL

（只读）查询倾斜角。

适用模式 定向分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LA:ROLL?
默认 无
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LA:ROLL:MAX

（只读）查询最大点倾斜角。
适用模式 定向分析
参数 无
设置语法 无
查询语法 :LA:ROLL:MAX?
默认 无
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LTE:BAND:EARFcn <I00>

（读写）查询或设置 EARFCN。
适用模式 LTE 分析
参数 EARFCN
设置语法 :LTE:BAND:EARF 1
查询语法 :LTE:BAND:EARF?
默认 无
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:LTE:BAND:NAME <S>

（读写）查询或设置波段。
适用模式 LTE 分析
参数 波段名
设置语法 :LTE:BAND:NAME "BAND"
查询语法 :LTE:BAND:NAME?
默认 无
返回类型 字符串

[:SENSe]:LTE:CBW <FF0>

（读写）查询或设置信号带宽。
适用模式 LTE 分析
参数 信道带宽(Hz)
范围：1.4MHz ~ 20MHz。

设置语法 :LTE:CBW 1000000
查询语法 :LTE:CBW?
默认 20MHz
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:LTE:CONFig:CELLid <I00>

（读写）查询或设置小区 ID。
适用模式 LTE 分析
参数 小区 ID
范围：0 ~ 503。
设置语法 :LTE:CONF:CELLid 10
查询语法 :LTE:CONF:CELLid?
默认 0
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:LTE:CONFig:CELLid:AUTO <E>

（读写）自动查询或设置小区 ID 自动开关。
适用模式 LTE 分析
参数 小区 ID 自动开关
OFF(0) 自动关
ON(1) 自动开
设置语法 :LTE:CONF:CELL:AUTO OFF
查询语法 :LTE:CONF:CELL:AUTO?
默认 ON
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE:CONFig:CFI <E>

（读写）查询或设置 CFI 配置。
适用模式 LTE 分析
参数 CFI 配置
AUTO(0) 自动
MAN1(1) 手动 1
MAN2(2) 手动 2
MAN3(3) 手动 3
MAN4(4) 手动 4
设置语法 :LTE:CONF:CFI AUTO

查询语法 :LTE:CONF:CFI?
默认 AUTO
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE:CONFig:CPRefix <E>

（读写）查询或设置循环前缀。
适用模式 LTE 分析
参数 循环前缀
NORMal(0) 普通
EXTend(1) 扩展
设置语法 :LTE:CONF:CPR NORM
查询语法 :LTE:CONF:CPR?
默认 NORMal
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE:CONFig:MODE <E>

（读写）查询或设置测量模式。
适用模式 LTE 分析
参数 测量模式
FDD(0) FDD
TDD(1) TDD
设置语法 :LTE:CONF:MODE TDD
查询语法 :LTE:CONF:MODE?
默认 FDD
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE:CONFig:PHICh:EXTend <E>

（读写）查询或设置 PHICH 模式。
适用模式 LTE 分析
参数 PHICH 配置
OFF(0) 普通
ON(1) 扩展
设置语法 :LTE:CONF:PHIC:EXT OFF
查询语法 :LTE:CONF:PHIC:EXT?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE:CONFig:PHICh:NG <E>

（读写）查询或设置 PHICH 号。

适用模式 LTE 分析

参数 PHICH 配置

ONESixth(0) 1/6

HALF(1) 1/2

ONE(2) 1

TWO(3) 2

设置语法 :LTE:CONF:PHIC:NG TWO

查询语法 :LTE:CONF:PHIC:NG?

默认 ONESixth

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE:CONFig:PORT <E>

（读写）查询或设置端口数。

适用模式 LTE 分析

参数 端口数

AUTO(0) 自动

ONE(1) 1

TWO(2) 2

FOUR(3) 4

设置语法 :LTE:CONF:PORT AUTO

查询语法 :LTE:CONF:PORT?

默认 AUTO

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE:CONFig:SSUBframe <I00>

（读写）查询或设置特殊子帧。

适用模式 LTE 分析

参数 特殊子帧号

范围：0 ~ 9。

设置语法 :LTE:CONF:SSUB 1

查询语法 :LTE:CONF:SSUB?

默认 0

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:LTE:CONFig:SUBFrame <I00>

（读写）查询或设置子帧。

适用模式 LTE 分析

参数 子帧号

范围：0 ~ 9。

设置语法 :LTE:CONF:SUBF 0

查询语法 :LTE:CONF:SUBF?

默认 0

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:LTE:CONFig:UDLink <I00>

（读写）查询或设置上下链路配置。

适用模式 LTE 分析

参数 上下链路号

范围：0 ~ 6。

设置语法 :LTE:CONF:UDL 1

查询语法 :LTE:CONF:UDL?

默认 0

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5:CBW <FF0>

（读写）查询或设置载波聚合信道带宽。

适用模式 LTE 分析

参数 载波聚合信道带宽(Hz)

范围：1.4MHz ~ 20MHz。

设置语法 :LTE:CA:CARR1:CBW 1000

查询语法 :LTE:CA:CARR1:CBW?

默认 20MHz

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5:CELLid <I00>

（读写）查询或设置载波聚合小区 ID。

适用模式 LTE 分析

参数 载波聚合小区 ID

范围：0 ~ 503。

设置语法 :LTE:CA:CARR1:CELL 10
查询语法 :LTE:CA:CARR1:CELL?
默认 -1
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5:CELLid:AUTO <E>

（读写）查询或设置载波聚合自动小区 ID。
适用模式 LTE 分析
参数 载波聚合自动小区 ID 开关
OFF(0) 手动
ON(1) 自动
设置语法 :LTE:CA:CARR1:CELL:AUTO OFF
查询语法 :LTE:CA:CARR1:CELL:AUTO?
默认 ON
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5:CENTer <FF0>

（读写）查询或设置载波聚合中心频率。
适用模式 LTE 分析
参数 载波聚合中心频率(Hz)
范围：5Hz ~ 9.099999995GHz。
设置语法 :LTE:CA:CARR1:CENT 10000
查询语法 :LTE:CA:CARR1:CENT?
默认 1GHz
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5:CFI <E>

（读写）查询或设置载波聚合 CFI 配置。
适用模式 LTE 分析
参数 载波聚合 CFI 配置
AUTO(0) 自动
MAN1(1) 手动 1
MAN2(2) 手动 2
MAN3(3) 手动 3
MAN4(4) 手动 4
设置语法 :LTE:CA:CARR1:CFI MAN1

查询语法 :LTE:CA:CARR1:CFI?
默认 AUTO
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5:CPRefix <E>

（读写）查询或设置载波聚合循环前缀。
适用模式 LTE 分析
参数 载波聚合循环前缀
NORMal(0) 普通
EXTend(1) 扩展
设置语法 :LTE:CA:CARR1:CPR EXT
查询语法 :LTE:CA:CARR1:CPR?
默认 NORMal
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5:PHICh:EXTend <E>

（读写）查询或设置载波聚合 PHICH 模式。
适用模式 LTE 分析
参数 PHICH 配置
OFF(0) 普通
ON(1) 扩展
设置语法 :LTE:CA:CARR1:PHIC:EXT ON
查询语法 :LTE:CA:CARR1:PHIC:EXT?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5:PHICh:NG <E>

（读写）查询或设置载波聚合 PHICH 号。
适用模式 LTE 分析
参数 PHICH 配置
ONESixth(0) 1/6
HALF(1) 1/2
ONE(2) 1
TWO(3) 2
设置语法 :LTE:CA:CARR1:PHIC:NG HALF
查询语法 :LTE:CA:CARR1:PHIC:NG?

默认 ONESixth
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CA:CARRiear[1]|2-5[:STATe] <E>

（读写）查询或设置载波聚合开关。
适用模式 LTE 分析
参数 载波聚合开关
OFF(0) 关
ON(1) 开
设置语法 :LTE:CA:CARR1 ON
查询语法 :LTE:CA:CARR1?
默认 ON
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CC:CHANnel <E>

（读写）查询或设置控制信道。
适用模式 LTE 分析
参数 控制信道号
可选为 PSS(0)、SSS(1)、PBCH(2)、PCFICH(3)、PHICH(4)、PDCCH(5)、RS(6)。
设置语法 :LTE:CC:CHAN PSS
查询语法 :LTE:CC:CHAN?
默认 PCFICH
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CC:CONS <E>

（读写）查询或设置控制信道星座图。
适用模式 LTE 分析
参数 控制信道星座图开关
OFF(0) 关
ON(1) 开
设置语法 :LTE:CC:CONS OFF
查询语法 :LTE:CC:CONS?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:CC:RS:CHANnel <E>

（读写）查询或设置控制信道 RS 信道。

适用模式 LTE 分析

参数 控制信道 RS 信道号

可选为 RS0(0)、RS1(1)、RS2(2)、RS3(3)、RSALL(4)。

设置语法 :LTE:CC:RS:CHAN RS1

查询语法 :LTE:CC:RS:CHAN?

默认 RS0

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DAM:LIMit:DOWN <F00>

（读写）查询或设置数据分配图的颜色下界。

适用模式 LTE 分析

参数 数据分配图的颜色下界

范围：-210 ~ 29。

设置语法 :LTE:DAM:LIM:DOWN -10

查询语法 :LTE:DAM:LIM:DOWN?

默认 -100

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DAM:LIMit:UP <F00>

（读写）查询或设置数据分配图的颜色上界。

适用模式 LTE 分析

参数 数据分配图的颜色上界

范围：-209 ~ 30。

设置语法 :LTE:DAM:LIM:UP -10

查询语法 :LTE:DAM:LIM:UP?

默认 -100

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DATA:CA

（只读）查询载波聚合的解调数据。

适用模式 LTE 分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LTE:DATA:CA?

默认 无

返回类型 字符串或数据块，顺序返回 5 个载波的解调数据，共 5*12 个 float 数据，其中每个载波中的数据内容为：

中心频率
同步标志
pss 功率
sss 功率
pbch 功率
rs 功率
pss 的 EVM
sss 的 EVM
pbch 的 EVM
rs 的 EVM
小区 ID
频率误差

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DATA:CC

（只读）查询控制信道的解调数据。

适用模式 LTE 分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LTE:DATA:CC?

默认 无

返回类型 字符串或数据块，返回各信道的 EVM 和功率数据，如果显示星座图，还会返回星座图数据，内容为：

同步标志
小区 ID
频率误差
时间误差
依次为每个信道的 EVM(rms)、EVM(peak)和功率。 信道的顺序为： pss, sss, pbch, pcfich, phich, pdcch, rs, rs0, rs1, rs2, rs3.
子帧功率
IQ 偏移

OFDM Symbol Power
星座图数据。依次为 IQ 数据，总数量和星座显示的信道有关。可根据剩余数据量计算，一组 IQ 数据为 8 字节 64 位。

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DATA:CONS

（只读）查询星座图的解调数据。

适用模式 LTE 分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LTE:DATA:CONS?

默认 无

返回类型 字符串或数据块，内容为：

同步标志
频率误差
时间误差
qpsk 的 EVM(rms)
qam16 的 EVM(rms)
qam16 的 EVM(rms)
pdsch 的 EVM(rms)
pdsch 的 EVM(peak)
pdsch 的功率
rs 的功率
星座图数据。依次为 IQ 数据，总数量可根据剩余数据量计算，一组 IQ 数据为 8 字节 64 位。

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DATA:DAM

（只读）查询数据分配图的解调数据。

适用模式 LTE 分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LTE:DATA:DAM?

默认 无

返回类型 字符串或数据块，内容为：

同步标志
OFDM Symbol Power
Data Utilization
pdsch 的功率
rs 的功率
子帧 0-9 的 rb 功率值。每个子帧的 rb 数量依据信道带宽变换，总数量可根据剩余数据量计算，一个 rb 功率值为 4 字节 32 位。

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DATA:DC

（只读）查询数据信道的解调数据。

适用模式 LTE 分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LTE:DATA:DC?

默认 无

返回类型 字符串或数据块，内容为：

同步标志
小区 ID
频率误差
时间误差
pdsch 的 EVM(rms)
pdsch 的 EVM(peak)
当前 rb 功率
IQ 偏移
当前子帧的所有 rb 功率值。数量依据信道带宽变换，总数量可根据剩余数据量计算，一个 rb 功率值为 4 字节 32 位。

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DATA:IDS

（只读）查询 ID 扫描的解调数据。

适用模式 LTE 分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LTE:DATA:IDS?

默认 无

返回类型 字符串或数据块，返回 6 组数据，内容为：

小区 ID
rsrp
rsrq
sinr
rssi
pss 功率
sss 功率

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DATA:PVT

（只读）查询功率 VS 时间的解调数据。

适用模式 LTE 分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LTE:DATA:PVT?

默认 无

返回类型 字符串或数据块，内容为：

同步标志
小区 ID
频率误差
时间误差
子帧功率
First Slot 功率
Second Slot 功率
帧平均功率
IQ 偏移
IQ Imbalance
1200 个帧功率值

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DATA:TA

（只读）查询时间对齐误差的解调数据。

适用模式 LTE 分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :LTE:DATA: TA?

默认 无

返回类型 字符串或数据块，内容为：

同步标志
小区 ID
频率误差
时间误差
rs0 的功率
rs0 的 EVM(rms)
rs0 的时间偏差
rs1 的功率
rs1 的 EVM(rms)
rs1 的时间偏差
rs2 的功率
rs2 的 EVM(rms)
rs2 的时间偏差
rs3 的功率
rs3 的 EVM(rms)
rs3 的时间偏差

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DC:MARKer <E>

（读写）查询或设置数据信道标记开关。

适用模式 LTE 分析

参数 数据信道标记开关

OFF(0) 关

ON(1) 开

设置语法 :LTE:DC:MARK OFF

查询语法 :LTE:DC:MARK?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:DC:RB <I00>

（读写）查询或设置数据信道 RB 号。

适用模式 LTE 分析

参数 RB 号

范围：0 ~ 99。

设置语法 :LTE:DC:RB 10
查询语法 :LTE:DC:RB?
默认 0
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:LTE[:MEAS]:MODE <E>

（读写）查询或设置测量模式。
适用模式 LTE 分析
参数 测量模式

CONS(0)	星座图
DC(1)	数据信道
CC(2)	控制信道
TA(3)	时间对齐误差
CA(4)	载波聚合
IDS(5)	ID 扫描
PVT(6)	功率 VS 时间
DAM(7)	数据分配图

设置语法 :LTE:MODE DC
查询语法 :LTE:MODE?
默认 CONS
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:MACPr:ADJ:BW[1]|2-3 <FF0>

（读写）查询或设置多载波邻道功率邻道带宽。
适用模式 频谱分析
参数 邻道载波带宽(Hz)
范围： 1kHz ~ 1GHz。
设置语法 :MACP:ADJ:BW1 300000
查询语法 :MACP:ADJ:BW1?
默认 3MHz
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:MACPr:ADJ:CH <I00>

（读写）查询或设置多载波邻道功率邻道。
适用模式 频谱分析
参数 邻道号

范围：1 ~ 3。

设置语法 :MACP:ADJ:CH 1

查询语法 :MACP:ADJ:CH?

默认 1

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:MACPr:ADJ:LIMit:LOWer[1]|2-3 <F00>

（读写）查询或设置多载波邻道功率下邻道门限。

适用模式 频谱分析

参数 下邻道门限(dB)

范围：-200dB ~ 200dB。

设置语法 :MACP:ADJ:LIM:LOW1 10

查询语法 :MACP:ADJ:LIM:LOW1?

默认 -200

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:MACPr:ADJ:LIMit:STATe <E>

（读写）查询或设置多载波邻道功率邻道门限测试状态。

适用模式 频谱分析

参数 门限测试开关

OFF(0) 关

ON(1) 开

设置语法 :MACP:ADJ:LIM:STAT ON

查询语法 :MACP:ADJ:LIM:STAT?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:MACPr:ADJ:LIMit:UPPer[1]|2-3 <F00>

（读写）查询或设置多载波邻道功率邻道上门限。

适用模式 频谱分析

参数 上邻道门限(dB)

范围：-200dB ~ 200dB。

设置语法 :MACP:ADJ:LIM:UPP1 10

查询语法 :MACP:ADJ:LIM:UPP1?

默认 -200

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:MACPr:ADJ:OFFSet[1]|2-3 <FF0>

（读写）查询或设置多载波邻道功率邻道偏移。

适用模式 频谱分析

参数 邻道偏移量(Hz)

范围：0Hz ~ 1GHz。

设置语法 :MACP:ADJ:OFFS1 300000

查询语法 :MACP:ADJ:OFFS1?

默认 0

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:MACPr:CARRier:BW[1]|2 <FF0>

（读写）查询或设置载波带宽。

适用模式 频谱分析

参数 载波带宽(Hz)

范围：1kHz ~ 1GHz。

设置语法 :MACP:CARR:BW1 100000

查询语法 :MACP:CARR:BW1?

默认 3MHz

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:MACPr:CARRier:FREQ[1]|2 <FF0>

（读写）查询或设置载波频率。

适用模式 频谱分析

参数 载波频率

范围：100MHz ~ 9.1GHz。

设置语法 :MACP:CARR:FREQ 300000

查询语法 :MACP:CARR:FREQ?

默认 4.55GHz

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:MACPr:CARRier:ID <I00>

（读写）查询或设置多载波邻道功率载波 ID。

适用模式 频谱分析

参数 载波 ID

可选 1 或 2。

设置语法 :MACP:CARR:ID 1
查询语法 :MACP:CARR:ID?
默认 1
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:MACPr:STATe <E>

（读写）查询或设置多载波邻道功率状态。
适用模式 频谱分析
参数 多载波邻道功率开关
OFF(0) 关
ON(1) 开
设置语法 :MACP:STAT 1
查询语法 :MACP:STAT?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:MAP:ACPR:ADJBw <FF0>

（读写）查询或设置邻信道带宽。
适用模式 频谱分析
参数 邻信道带宽(Hz)
范围：300Hz ~ 20MHz。
设置语法 :MAP:ACPR:ADJB 3000000
查询语法 :MAP:ACPR:ADJB?
默认 3MHz
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:MAP:ACPR:GOOD <F00>

（读写）查询或设置邻道功率比“好”的下限。
适用模式 频谱分析
参数 邻道功率比
范围：-200dBm ~ 200dBm。
设置语法 :MAP:ACPR:GOOD 0.0
查询语法 :MAP:ACPR:GOOD?
默认 -40.0 dB
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:MAP:ACPR:MAINbw <FF0>

（读写）查询或设置主信道带宽。

适用模式 频谱分析

参数 主信道带宽(Hz)

范围：300Hz ~ 20MHz。

设置语法 :MAP:ACPR:MAIN 3000000

查询语法 :MAP:ACPR:MAIN?

默认 3MHz

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:MAP:ACPR:OFFSet <F00>

（读写）查询或设置邻道门限。

适用模式 频谱分析

参数 邻道门限

范围：-200dB ~ 200dB。

设置语法 :MAP:ACPR:OFFS 10

查询语法 :MAP:ACPR:OFFS?

默认 0.0dB

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:MAP:ACPR:POOR <F00>

（读写）查询或设置邻道功率比“差”的上限。

适用模式 频谱分析

参数 邻道功率比(dBm)

范围：-200dBm ~ 200dBm。

设置语法 :MAP:ACPR:POOR 0.0

查询语法 :MAP:ACPR:POOR?

默认 -40.0 dB

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:MAP:ACPR:SPACing <FF0>

（读写）查询或设置信道间隔。

适用模式 频谱分析

参数 信道间隔(Hz)

范围：0Hz ~ 45MHz。

设置语法 :MAP:ACPR:SPAC 3000000
查询语法 :MAP:ACPR:SPAC?
默认 3MHz
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:MAP:COLLect <E>

（读写）查询或设置采集状态。
适用模式 频谱分析
参数 采集状态
START(1) 开始采集
STOP(0) 停止采集
设置语法 :MAP:COLLect START
查询语法 :MAP:COLLect?
默认 STOP
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:MAP:DELet

（只写）删除标记。
适用模式 频谱分析
参数 无
设置语法 :MAP:DEL
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

[:SENSe]:MAP:DIST <I00>

（读写）查询或设置重复距离。
适用模式 频谱分析
参数 重复距离(m)
范围：50 ~ 1000m。
设置语法 :MAP:DIST 100
查询语法 :MAP:DIST?
默认 100
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:MAP:MEAStype <E>

（读写）查询或设置干扰地图测试类型。

适用模式 频谱分析

参数 测试类型

RSSI(0) RSSI

ACPR(1) 邻道功率比

设置语法 :MAP:MEAS 0

查询语法 :MAP:MEAS?

默认 RSSI

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:MAP:REPeat <E>

（读写）查询或设置重复类型。

适用模式 频谱分析

参数 重复类型

TIME(0) 时间

DIST(1) 距离

设置语法 :MAP:REP 0

查询语法 :MAP:REP?

默认 TIME

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:MAP:RSSI:EXCellent <F00>

（读写）查询或设置 RSSI“优秀”的下限值。

适用模式 频谱分析

参数 RSSI 值(dBm)

范围：-196 ~ 200dBm。

设置语法 :MAP:RSSI:EXC 0.0

查询语法 :MAP:RSSI:EXC?

默认 0.0

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:MAP:RSSI:FAIR <F00>

（读写）查询或设置 RSSI“一般”的下限值。

适用模式 频谱分析

参数 RSSI 值(dBm)
范围：-199 ~ 197dBm。
设置语法 :MAP:RSSI:FAIR -50
查询语法 :MAP:RSSI:FAIR?
默认 -60.0
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:MAP:RSSI:GOOD <F00>

（读写）查询或设置 RSSI“好”的下限值。
适用模式 频谱分析
参数 RSSI 值
范围：-198 ~ 198dBm。
设置语法 :MAP:RSSI:GOOD -40
查询语法 :MAP:RSSI:GOOD?
默认 -40.0
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:MAP:RSSI:POOR <F00>

（读写）查询或设置 RSSI“差”的上限值。
适用模式 频谱分析
参数 RSSI 值(dBm)
范围：-200 ~ 196dBm。
设置语法 :MAP:RSSI:POOR -80
查询语法 :MAP:RSSI:POOR?
默认 -60.0
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:MAP:RSSI:VERYgood <F00>

（读写）查询或设置 RSSI“很好”的下限值。
适用模式 频谱分析
参数 RSSI 值(dBm)
范围：-197 ~ 199dBm。
设置语法 :MAP:RSSI:VERY -20
查询语法 :MAP:RSSI:VERY?
默认 -20.0
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:MAP:STATe <E>

（读写）查询或设置干扰地图。

适用模式 频谱分析

参数 地图开关

OFF(0) 关

ON(1) 开

设置语法 :MAP:STAT 1

查询语法 :MAP:STAT?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:MAP:TIME <F00>

（读写）查询或设置重复时间。

适用模式 频谱分析

参数 重复时间(s)

范围：5 ~ 600s。

设置语法 :MAP:TIME 10

查询语法 :MAP:TIME?

默认 10.0

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:MEASurement <E>

（读写）查询或设置功能测量类型，也可以直接通过功能测量的开关进行设置，同一时间只能存在一种功能测量。

适用模式 频谱分析

参数 功能测量类型

设置参数	测量类型
NONE(0)	关闭测量
FST(1)	场强测量
CHP(2)	通道功率
OBW(3)	占用带宽
ACPR(4)	邻道功率
DEMOD(5)	音频解调
SEM(6)	杂散发射模板
CNR(7)	载噪比测量

IQCAP(8)	IQ 捕获
OUTMAP(9)	室外地图
INMAP(10)	室内地图
SE(11)	杂散发射模板
HARM(12)	谐波失真
MACPR(13)	多载波邻道功率

设置语法 :MEAS NONE

查询语法 :MEAS?

默认 NONE

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:MEASurement:AOFF

（只写）关闭功能测量，切换为普通频谱测量。

适用模式 频谱分析

参数 无

设置语法 :MEAS:AOFF

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:MEASurement:DATA

（只读）查询测量结果。

适用模式 频谱分析

参数 无

设置语法 无

查询语法 :MEAS:DATA?

默认 无

返回类型 字符串

[:SENSe]:NR5G[:MEAS] <E>

（读写）查询或设置测量模式。

适用模式 5GNR

参数 测量模式

BEAM(0) 波束测量

MPCI(1) 多 PCI 测量

PVT(2) 功率 VS 时间

OUTdoor(3)　　路径图 室外
INdoor(4)　　路径图 室内

设置语法　:NR5G MPCI
查询语法　:NR5G? 1
默认　BEAM
返回类型　字符串或数值(int)

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:BAND:ARFCn <I00>

（读写）查询或设置频点栅格。
适用模式　5GNR
参数　频点栅格
设置语法　:NR5G:BAND:ARFC 200000
查询语法　:NR5G:BAND:ARFC?
默认　无
返回类型　数值(int)或字符

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:BAND:GSCN <I00>

（读写）查询或设置同步栅格。
适用模式　5GNR
参数　同步栅格
设置语法　:NR5G:BAND:GSCN 100
查询语法　:NR5G:BAND:GSCN?
默认　无
返回类型　数值(int)或字符

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:BAND:NAME <S>

（读写）查询或设置波段名称。
适用模式　5GNR
参数　波段名称
设置语法　:NR5G:BAND:NAME "n1 UL"
查询语法　:NR5G:BAND:NAME?
默认　无
返回类型　字符串

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:BAND:SEARch

（只写）设置自动 SSB 探测。

适用模式 5GNR
参数 无
设置语法 :NR5G:BAND:SEAR
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:BEAM <I00>

（读写）查询或设置波束测量 beam 号。
适用模式 5GNR
参数 波束号
范围：0 ~ 7。
设置语法 :NR5G:BEAM 0
查询语法 :NR5G:BEAM?
默认 0
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:BEAM:VIEW <E>

（读写）查询或设置波束测量波束显示方式。
适用模式 5GNR
参数 波束显示方式
SING(0) 单波束
MULT(1) 多波束
设置语法 :NR5G:BEAM:VIEW SING
查询语法 :NR5G:BEAM:VIEW?
默认 SING
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:CELLid <I00>

（读写）查询或设置波束测量小区 ID。
适用模式 5GNR
参数 小区 ID
范围：0 ~ 1007。
设置语法 :NR5G:CELLid 1
查询语法 :NR5G:CELLid?
默认 0

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:CELLid:AUTO <E>

（读写）查询或设置波束测量小区 ID 自动开关。

适用模式 5GNR

参数 小区 ID 自动开关

OFF(0) 手动

ON(1) 自动

设置语法 :NR5G:CELL:AUTO ON

查询语法 :NR5G:CELL:AUTO?

默认 ON

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:CONS:CHANnel <E>

（读写）查询或设置波束测量星座图信道。

适用模式 5GNR

参数 信道号

可选 PSS(0),SSS(1),PBCH(2),DMRS(3)。

设置语法 :NR5G:CONS:CHAN PBCH

查询语法 :NR5G:CONS:CHAN?

默认 PSS

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:CONS[:STATe] <E>

（读写）查询或设置波束测量星座图开关。

适用模式 5GNR

参数 星座图开关

OFF(0) 关

ON(1) 开

设置语法 :NR5G:CONS OFF

查询语法 :NR5G:CONS?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:DATA:BEAM

（只读）查询波束测量结果。

适用模式 5GNR

参数 无

设置语法 无

查询语法 :NR5G:DATA:BEAM?

默认 无

返回类型 字符串或数据块

内容如下，先返回:

参考源(0:内部 1:外部 2:GPS)
小区 ID

后返回 8 个 Beam 的信息，每个 Beam 内容如下:

同步标志
解调标志
频率误差
时间误差
RSRP
RSRQ
SINR
PSS 的功率
SSS 的功率
PBCH 的功率
DMRS 的功率
PSS 的 EVM(peak)
SSS 的 EVM(peak)
PBCH 的 EVM(peak)
DMRS 的 EVM(peak)
PSS 的 EVM(rms)
SSS 的 EVM(rms)
PBCH 的 EVM(rms)
DMRS 的 EVM(rms)

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:DATA:IQ

（只读）查询星座图 IQ。

适用模式 5GNR

参数 无

设置语法 无

查询语法 :NR5G:DATA:IQ?

默认 无

返回类型 字符串或数据块，返回 IQ 数据、I、q 顺序排列，总数量根据信道变化 PSS 信道 127、SSS 信道 127、PBCH 信道 432、DMRS 信道 64。

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:DATA:MIB

（只读）查询广播信道 MIB。

适用模式 5GNR

参数 无

设置语法 无

查询语法 :NR5G:DATA:MIB?

默认 无

返回类型 字符串或数据块，返回内容如下：

小区 ID
当前波束
系统帧号
子载波间隔(0:15kHz 1:30kHz)
子载波偏移
DMRS 位置(0:位置 2 1:位置 3)
控制信道 SIB1
CORESET
搜索空间
小区禁止(0:禁止 1:非禁止)
同频接入(0:允许 1:不允许)
空闲

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:DATA:MPCI

（只读）查询 MPCI 结果。

适用模式 5GNR

参数 无

设置语法 无

查询语法 :NR5G:DATA:MPCI?

默认 无

返回类型 字符串或数据块

先返回 6 组 pci 的测量信息，每组内容如下：

有效标志
小区 ID

后返回 8 个 Beam 的信息，每个 Beam 信息如下：

解调标志
Beam 号
RSRP
RAPQ
SINR
DMRS 信道的 EVM(rms)
时间误差

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:DATA:PVT

（只读）查询功率 VS 时间测量结果。

适用模式 5GNR

参数 无

设置语法 无

查询语法 :NR5G:DATA: PVT?

默认 无

返回类型 字符串或数据块，内容如下:

参考源(0:内部 1:外部 2:GPS)
小区 ID
同步标志
解调标志
频率误差
时间误差
子帧功率
帧平均功率
功率值(共 800 个)

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:ADELete

（只写）删除室内地图所有标记。

适用模式 5GNR

参数 无

设置语法 :NR5G:MAP:ADEL

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:COLLection <E>

（读写）查询或设置室外地图采集开关。

适用模式 5GNR

参数 采集开关

OFF(0) 停止采集

ON(1) 开始采集

设置语法 :NR5G:MAP:COLL ON

查询语法 :NR5G:MAP:COLL?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:DELete

（只写）删除室内地图标记。

适用模式 5GNR

参数 无

设置语法 :NR5G:MAP:DEL

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:LIMit:LOW <I00>

（读写）查询或设置室外地图下极限。

适用模式 5GNR

参数 下限(dBm)

范围：-210 ~ 29dBm。

设置语法 :NR5G:MAP:LIM:LOW 0

查询语法 :NR5G:MAP:LIM:LOW?

默认 -100dBm

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:LIMit:UPP<I00>

（读写）查询或设置室外地图上极限。

适用模式 5GNR

参数 上限(dBm)

范围：-209 ~ 30dBm。

设置语法 :NR5G:MAP:LIM:UPP 0
查询语法 :NR5G:MAP:LIM:UPP?
默认 0dBm
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:LOAD <S>

（只写）室内地图数据加载。
适用模式 5GNR
参数 无
设置语法 :NR5G[:MEAS]:MAP:LOAD"MAP"
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:MARK

（只写）设置室内地图标记。
适用模式 5GNR
参数 无
设置语法 :NR5G:MAP:MARK
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:MEAS <E>

（读写）设置室内地图测量方式。
适用模式 5GNR
参数 测量方式
MPCI(0) PCI
BEAM(1) 波束
设置语法 :NR5G:MAP:MEAS MPCI
查询语法 :NR5G:MAP:MEAS?
默认 BEAM
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:MOVE:DOWN

（只写）下移室内地图。

适用模式 5GNR
参数 无
设置语法 :NR5G:MAP:MOVE:DOWN
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:MOVE:LEFT

（只写）左移室内地图。
适用模式 5GNR
参数 无
设置语法 :NR5G:MAP:MOVE:LEFT
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:MOVE:RIGHt

（只写）右移室内地图。
适用模式 5GNR
参数 无
设置语法 :NR5G:MAP:MOVE:RIGH
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:MOVE:UP

（只写）上移室内地图。
适用模式 5GNR
参数 无
设置语法 :NR5G:MAP:MOVE:UP
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:REPeat <E>

（读写）查询或设置室外地图重复方式。

适用模式 5GNR
参数 重复方式
TIME(0) 时间
DISTance(1) 距离
设置语法 :NR5G:MAP:REP 0
查询语法 :NR5G:MAP:REP?
默认 TIME
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:REPeat:DISTance <I00>

（读写）查询或设置室外地图重复距离。
适用模式 5GNR
参数 重复距离(m)
范围：50 ~ 1000m。
设置语法 :NR5G:MAP:REP:DIST 50
查询语法 :NR5G:MAP:REP:DIST?
默认 100
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:REPeat:TIME <I00>

（读写）查询或设置室外地图重复时间。
适用模式 5GNR
参数 重复时间(μs)
范围：5s ~ 600s。
设置语法 :NR5G:MAP:REP:TIME 20
查询语法 :NR5G:MAP:REP:TIME?
默认 10
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:SAVE:BMP <S>

（只写）保存地图图片。
适用模式 5GNR
参数 文件名
设置语法 :NR5G:MAP:SAVE:BMP "Name"
查询语法 无
默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:SAVE:CSV <S>

（只写）保存地图 CSV。

适用模式 5GNR

参数 文件名

设置语法 :NR5G:MAP:SAVE:CSV "Name"

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:SAVE:DATA <S>

（只写）保存地图数据。

适用模式 5GNR

参数 文件名

设置语法 :NR5G:MAP:SAVE:DATA "Name"

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:ZOOM:IN

（只写）放大室外地图。

适用模式 5GNR

参数 无

设置语法 :NR5G:MAP:ZOOM:IN

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MAP:ZOOM:OUT

（只写）缩小室外地图。

适用模式 5GNR

参数 无

设置语法 :NR5G:MAP:ZOOM:OUT

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MIB[:STATe] <E>

（读写）查询或设置广播信道 MIB 开关。

适用模式 5GNR

参数 MIB 开关

OFF(0) 关

ON(1) 开

设置语法 :NR5G:MIB OFF

查询语法 :NR5G:MIB?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MPCI:BNUM <I00>

（读写）查询或设置 MPCI 波束数量。

适用模式 5GNR

参数 波束数量

范围：1 ~ 8。

设置语法 :NR5G:MPCI:BNUM 2

查询语法 :NR5G:MPCI:BNUM?

默认 3

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MPCI:PAGE <I00>

（读写）查询或设置 MPCI 当前显示页码。

适用模式 5GNR

参数 当前页码

范围：1 ~ 6。

设置语法 :NR5G:MPCI:PAGE 3

查询语法 :NR5G:MPCI:PAGE?

默认 1

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:MPCI:VIEW <E>

（读写）查询或设置 MPCI 显示方式。

适用模式 5GNR

参数 显示类型
CHARt(0) 柱图
TABLe(1) 表格
设置语法 :NR5G:MPCI:VIEW CHAR
查询语法 :NR5G:MPCI:VIEW?
默认 CHARt
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:SSB:OFFSet <FF0>

（读写）查询或设置 SSB 偏移。
适用模式 5GNR
参数 SSB 偏移量(Hz)
范围：-1.92GHz ~ 7.18GHz。
设置语法 :NR5G:SSB:OFFS 1000000
查询语法 :NR5G:SSB:OFFS?
默认 218.65MHz
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:SSB:SCSCase <E>

（读写）查询或设置载波间隔。
适用模式 5GNR
参数 载波间隔
A(0) 模式 A 15kHz
B(1) 模式 B 30kHz
C(2) 模式 C 30kHz
设置语法 :NR5G:SSB:SCSC B
查询语法 :NR5G:SSB:SCSC?
默认 C
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:SUBFrame <I00>

（读写）查询或设置功率 VS 时间模式的子帧号。
适用模式 5GNR
参数 子帧号
范围：0 ~ 9。
设置语法 :NR5G: SUBF 3

查询语法 :NR5G: SUBF?
默认 0
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:NR5G[:MEAS]:TRIGger <E>

（读写）查询或设置功率 VS 时间模式的触发方式。
适用模式 5GNR
参数 触发方式
EXT (0) 外部触发
GPS (1) GPS 触发
设置语法 :NR5G: TRIGger GPS
查询语法 :NR5G: TRIGger?
默认 EXT
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:OBW:METHod <E>

（读写）查询或设置占用带宽功能测量方法。
适用模式 频谱分析
参数 占用带宽测量方法
PPOW(0) 百分比
XDB(1) XdB
设置语法 :OBW:METH XDB
查询语法 :OBW:METH?
默认 PPOW
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:OBW:OBW

（只读）查询占用带宽值**(在占用带宽打开且扫描完一遍后有效)**。
适用模式 频谱分析
参数 无
设置语法 无
查询语法 :OBW:OBW?
默认 无
返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:OBW:PPOW <F00>

（读写）查询或设置占用带宽百分比值。

适用模式 频谱分析

参数 占用带宽百分比值(无单位)

范围：10.00% ~ 99.99%。

设置语法 :OBW:PPOW 90

查询语法 :OBW:PPOW?

默认 99%

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:OBW[:STATe] <E>

（读写）查询或设置占用带宽功能测量开关**(打开该功能测量会关闭其他功能测量)**，也可用[:SENSe]:MEASurement 命令。

适用模式 频谱分析

参数 占用带宽开关

OFF(0) 占用带宽关

ON(1) 占用带宽开

设置语法 :OBW ON

查询语法 :OBW?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:OBW:XDB <F00>

（读写）查询或设置占用带宽 XdB 值。

适用模式 频谱分析

参数 占用带宽 XdB(dB)

范围：-100.0dB ~ -0.1dB。

设置语法 :OBW:XDB -3

查询语法 :OBW:XDB?

默认 -3dB

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:POWer:LIMit:STATe <E>

（读写）查询或设置极限开关。

适用模式 定向分析

参数 极限开关
OFF(0) 关
ON(1) 开
设置语法 :POW:LIM:STAT OFF
查询语法 :POW:LIM:STAT?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:POWer[:RF]:ATTenuation <I00>

（读写）查询或设置衰减值。
适用模式 所有模式
参数 衰减值(dB)
范围：0 ~ 30，自动取值为 0、5、10、15、20、25、30 七档中临近一档。
设置语法 :POW:ATT 20
查询语法 :POW:ATT?
默认 10
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:POWer[:RF]:ATTenuation:AUTO <E>

（读写）查询或设置衰减自动开关。
适用模式 频谱分析、干扰分析、定向分析、实时频谱、5GNR、LTE 分析
参数 衰减自动开关，在衰减自动打开的情况下，仪器会根据参考值自动设置相应的衰减值。
OFF(0) 手动
ON(1) 自动
设置语法 :POW:ATT:AUTO ON
查询语法 :POW:ATT:AUTO?
默认 ON
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:POWer[:RF]:GAIN[:STATe] <E>

（读写）查询或设置前置放大器开关。
适用模式 所有模式
参数 前置放大器开关
OFF(0) 关
ON(1) 开

设置语法 :POW:GAIN OFF
查询语法 :POW:GAIN?
默认 ON
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:ROSC:SOUR<E>

（读写）查询或设置 10MHz 频率参考源模式。
适用模式 所有模式
参数 频率参考类型
OFF(0) 频率参考为内部，参考输出关
INTernal(1) 频率参考为内部，参考输出开
EXTernal(2) 频率参考为外部，参考输出关
设置语法 :ROSC:SOUR EXT
查询语法 :ROSC:SOUR?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:RTSA:MEASurement <E>

（读写）查询或设置测量模式。
适用模式 实时频谱
参数 测量模式
DENSITY(0) 余辉
SPECTROGRAM(1) 瀑布
设置语法 :RTSA:MEAS DENSITY
查询语法 :RTSA:MEAS?
默认 DENSITY
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:RTSA:MEASurement:DENSity:BPLevel <F00>

（读写）查询或设置荧光概率下限。
适用模式 实时频谱
参数 荧光概率下限
范围：0% ~ 100%。
设置语法 :RTSA:MEAS:DENS:BPL 20
查询语法 :RTSA:MEAS:DENS:BPL?
默认 0

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:RTSA:MEASurement:DENSity:RPLevel <F00>

（读写）查询或设置荧光概率上限。

适用模式 实时频谱

参数 荧光概率上限

范围： 0.05% ~ 100%。

设置语法 :RTSA:MEAS:DENS:RPL 80

查询语法 :RTSA:MEAS:DENS:RPL?

默认 100

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:RTSA:MEASurement:DENSity[:STATe] <E>

（读写）查询或设置荧光显示。

适用模式 实时频谱

参数 余辉频谱开关

OFF(0) 关

ON(1) 开

设置语法 :RTSA:MEAS:DENS ON

查询语法 :RTSA:MEAS:DENS?

默认 ON

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:RTSA:MEASurement:PRESet

（只写）重置测量菜单。

适用模式 实时频谱

参数 无

设置语法 :RTSA:MEAS:PRES

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:RTSA:MEASurement:SPECtrogram:BPLevel <F00>

（读写）查询或设置瀑布图下限。

适用模式 实时频谱

参数 颜色刻度下限(dBm)

范围：-210 ~ 30dBm。

设置语法 :RTSA:MEAS:SPEC:BPL -80

查询语法 :RTSA:MEAS:SPEC:BPL?

默认 -100dBm

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:RTSA:MEASurement:SPECtrogram:RPLevel <F00>

（读写）查询或设置瀑布图上限。

适用模式 实时频谱

参数 颜色刻度上限

范围：-210 ~ 30dBm。

设置语法 :RTSA:MEAS:SPEC:RPL -10

查询语法 :RTSA:MEAS:SPEC:RPL?

默认 0dBm

返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:RTSA:TRACe:CURS:POS <I00>

（读写）查询或设置瀑布图时间光标位置。

适用模式 实时频谱

参数 时间光标位置

范围：0 ~ 317。

设置语法 :RTSA:TRAC:CURS:POS 10

查询语法 :RTSA:TRAC:CURS:POS?

默认 0

返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:RTSA:TRACe:CURS[:STATe] <E>

（读写）查询或设置瀑布图时间光标开关。

适用模式 实时频谱

参数 时间光标开关

OFF(0) 关

ON(1) 开

设置语法 :RTSA:TRAC:CURS ON

查询语法 :RTSA:TRAC:CURS?

默认 OFF

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:RTSA:TRACe:CURS:TIME <F00>

（读写）查询或设置瀑布图时间光标时间(ms)。

适用模式 实时频谱

参数 时间光标时间(ms)

范围： 0s ~ 6.30s。

设置语法 :RTSA:TRAC:CURS:TIME 100

查询语法 :RTSA:TRAC:CURS:TIME?

默认 0

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:RTSA:TRACe:PRESet:ALL

（只写）重置迹线菜单设置。

适用模式 实时频谱

参数 无

设置语法 :RTSA:TRAC:PRES:ALL

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:SE:EMESsions:ADD

（只写）杂散发射模板的模板增加段。

适用模式 频谱分析

参数 无

设置语法 :SE:EMES:ADD

查询语法 无

默认 无

返回类型 无

[:SENSe]:SE:EMESsions:ADD:SEGMent <FF0>,<FF0>,<FF0>,<FF0>,

<FF0>,<FF0>

（只写）杂散发射模板的模板编辑增加段。

适用模式 频谱分析

参数 起始频率（0 ~ 9.1GHz）

终止频率（0 ~ 9.1GHz）

分辨率带宽（1Hz ~ 20MHz）
视频带宽（1Hz ~ 20MHz）
起始极限（-174dBm ~ 50dBm）
终止极限（-174dBm ~ 50dBm）

设置语法 :SE:EMES:ADD:SEGM 1e+9,2e+9,1e+6,1e+6,-50,-30
查询语法 无
默认 8e+8,1e+9,1e+6,1e+6,-10,-10
返回类型 无

[:SENSe]:SE:EMESsions:CLEar

（只写）杂散发射模板的模板编辑清除列表。

适用模式 频谱分析
参数 无
设置语法 :SE:EMES:CLE
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

[:SENSe]:SE:EMESsions:DELete <I00>

（只写）杂散发射模板的模板编辑删除项。

适用模式 频谱分析
参数 序号
范围：1 ~ 10。
设置语法 :SE:EMES:DEL 1
查询语法 无
默认 1
返回类型 无

[:SENSe]:SE:EMESsions:SEGMent <I00>,<FF0>,<FF0>,<FF0>,<FF0>,
<FF0>,<FF0>

（读写）查询或设置杂散发射模板编辑增加段。

适用模式 频谱分析
参数 序号（1 ~ 10）
起始频率（0 ~ 9.1GHz）
终止频率（0 ~ 9.1GHz）
分辨率带宽（1Hz ~ 20MHz）

视频带宽（1Hz ~ 20MHz）
起始极限（-174dBm ~ 50dBm）
终止极限（-174dBm ~ 50dBm）

设置语法 :SE:EMES:SEGM 1,1e+9,2e+9,1e+6, 1e+6,-50,-30
查询语法 :SE:EMES:SEGM?
默认 无
返回类型 字符串或数据块

[:SENSe]:SE:ID <I00>

（读写）查询或设置杂散发射模板当前段号。
适用模式 频谱分析
参数 当前段号
范围：1 ~ 5。
设置语法 :SE:ID 1
查询语法 :SE:ID?
默认 5
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:SE:MODE <E>

（读写）查询或设置杂散发射模板扫描模式。
适用模式 频谱分析
参数 扫描模式
ONCE(0) 单段
ALL(1) 全段
设置语法 :SE:MODE 1
查询语法 :SE:MODE?
默认 ONCE
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:SE:STATe <E>

（读写）查询或设置杂散发射模板状态。
适用模式 频谱分析
参数 杂散发射模板开关
OFF(0) 关
ON(1) 开
设置语法 :SE:STAT 1

查询语法 :SE:STAT?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:SE:TYPE <E>

（读写）查询或设置杂散发射模板扫描类型。
适用模式 频谱分析
参数 扫描类型
SINGLE(0) 单次
CONT(1) 连续
设置语法 :SE:TYPE SINGLE
查询语法 :SE:TYPE?
默认 SINGLE
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:SWEep:FAST <E>

（读写）查询或设置快速扫描开关。
适用模式 频谱分析
参数 扫描方式
OFF(0) 默认
ON(1) 快速
设置语法 :SWE:FAST ON
查询语法 :SWE:FAST?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:SWEep:MODE <E>

（读写）查询或设置扫描模式。
适用模式 频谱分析
参数 扫描模式
LIN(0) 线性扫描
LIST(1) 列表扫描
设置语法 :SWE:MODE LIN
查询语法 :SWE:MODE?
默认 LIN
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:SWEep:POINts <I00>

（读写）查询或设置扫描点数。

适用模式　频谱分析、干扰分析

参数　扫描点数

可取值为 201，501，1001，2001，4001。

设置语法　:SWE:POIN 501

查询语法　:SWE:POIN

默认　1001

返回类型　数值(int)或字符

[:SENSe]:SWEep:TIME <F00>

（读写）查询或设置线性扫描的扫描时间，扫描时间是本振调谐经过选择的频率间隔所需要的时间。扫描时间直接影响完成一次测试所用的时间，它不包括完成一次扫描与开始下一次扫描之间的停滞时间，扫描时间通常随扫宽、分辨率带宽和视频带宽而改变，频谱分析模式下当分辨率带宽<=1kHz 时扫描时间不可设。

适用模式　频谱分析、干扰分析、实时频谱

参数　线性扫描模式下的扫描时间(单位为 ms)

设置语法　:SWE:TIME 100

查询语法　:SWE:TIME?

默认　98.739ms

返回类型　数值(double)或字符

[:SENSe]:SWEep:TIME:AUTO <E>

（读写）查询或设置线性扫描的扫描时间自动开关，当设为自动时，仪器会采用尽可能快的扫描速度，也可以设为手动来增加扫描时间以满足一些特定的测量需要，手动设置的扫描时间一定>=自动扫描时间。

适用模式　频谱分析、干扰分析、实时频谱

参数　线性扫描模式下的扫描时间自动开关

OFF(0)　扫描时间手动

ON(1)　扫描时间自动

设置语法　:SWE:TIME:AUTO ON

查询语法　:SWE:TIME:AUTO?

默认　ON

返回类型　字符串或数值(int)

[:SENSe]:SWEep:TRIGger <E>

（读写）查询或设置触发类型。

适用模式 频谱分析

参数 触发类型

FREE(0) 自由触发

VIDEO(1) 视频触发

EXTRA(2) 外部触发

设置语法 :SWE:TRIG FREE

查询语法 :SWE:TRIG?

默认 FREE

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:SWEep:TRIGger:EXTRa:DELay <F00>

（读写）查询或设置外部触发延迟。

适用模式 频谱分析

参数 外部触发延迟(μs)

范围：1μs ~ 500ms。

设置语法 :SWE:TRIG:EXTR:DEL 1

查询语法 :SWE:TRIG:EXTR:DEL?

默认 1μs

返回类型 数值(double)或字符

[:SENSe]:SWEep:TRIGger:EXTRa:SLOP <E>

（读写）查询或设置外部触发极性。

适用模式 频谱分析

参数 外部触发极性

POS(0) 正

NEG(1) 负

设置语法 :SWE:TRIG:EXTR:SLOP POS

查询语法 :SWE:TRIG:EXTR:SLOP?

默认 POS

返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:SWEep:TRIGger:VIDeo:AMPLitude <F00>

（读写）查询或设置视频触发电平。

适用模式 频谱分析
参数 视频触发电平(dBm)
范围：-150dBm ~ 30dBm。
设置语法 :SWE:TRIG:VID:AMPL 10
查询语法 :SWE:TRIG:VID:AMPL?
默认 -25dBm
返回类型 数值(float)或字符

[:SENSe]:TAListen:AVOLume <I00>

（读写）查询或设置音频解调测量音量。
适用模式 频谱分析
参数 解调音量(无单位)
范围：0 ~ 100。
设置语法 :TAL:AVOL 80
查询语法 :TAL:AVOL?
默认 95
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:TAListen:DMODe <E>

（读写）查询或设置音频解调测量解调模式，间歇模式为数据扫描完一屏然后按照解调时间间歇解调一段时间，然后数据再扫描完一屏，再按照解调时间间歇解调一段时间，如此往复循环；连续模式为数据扫描完一屏之后就一直连续解调，数据不再扫描。
适用模式 频谱分析
参数 解调模式
INTer(0) 间歇
CONT(1) 连续
设置语法 :TAL:DMOD CONT
查询语法 :TAL:DMOD?
默认 INTer
返回类型 数值(int)或字符

[:SENSe]:TAListen:DSTate <E>

（读写）查询或设置音频解调测量开关(打开该功能测量会关闭其他功能测量)，也可用[:SENSe]:MEASurement 命令。
适用模式 频谱分析
参数 解调开关

OFF(0) 解调关
ON(1) 解调开

设置语法 :TAL:DST ON
查询语法 :TAL:DST?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:TAListen:DTYPe <E>

（读写）查询或设置音频解调测量解调类型。

适用模式 频谱分析
参数 解调类型
FM(0) 调频
AM(1) 调幅
USB(2) 上边带
LSB(3) 下边带
设置语法 :TAL:DTYP FM
查询语法 :TAL:DTYP?
默认 FM
返回类型 字符串或数值(int)

[:SENSe]:TAListen:LTIMe <FF0>

（读写）查询或设置音频解调测量解调时间，在解调模式为间歇模式时起作用，为扫描一遍之后处于解调状态的时间。

适用模式 频谱分析
参数 解调时间(μs)
范围：1μs ~ 400s。
设置语法 :TAL:LTIM 100
查询语法 :TAL:LTIM?
默认 100ms
返回类型 数值(double)或字符

:SYSTem:BATTery:STATe

（只读）查询电池状态。

适用模式 所有模式
参数 无
设置语法 无

查询语法 :SYST:BATT:STAT?
默认 无
返回类型 数值(int)或字符

:SYSTem:BATTery:VOLume

（只读）查询电池电量。
适用模式 所有模式
参数 无
设置语法 无
查询语法 :SYST:BATT:VOL?
默认 无
返回类型 数值(double)或字符

:SYSTem:GNSS:GAUSs <E>

（读写）查询或设置高斯坐标开关。
适用模式 所有模式
参数 高斯坐标开关
OFF(0) 关
ON(1) 开
设置语法 :SYST:GNSS:GAUS OFF
查询语法 :SYST:GNSS:GAUS?
默认 OFF
返回类型 字符串或数值(int)

:SYSTem:GNSS:IDENtifier <E>

（读写）选择 GNSS 定位系统。
适用模式 所有模式
参数 定位系统
GPS(0) GPS
SBAS(1) SBAS
BDS(3) 北斗
QZSS(5) QZSS
GLON(6) GLONASS
设置语法 :SYST:GNSS:IDEN 3
查询语法 :SYST:GNSS:IDEN?
默认 GPS

返回类型 字符串或数值(int)

:SYSTem:GPS <E>

（读写）查询或设置 GPS 开关，打开时，屏幕会显示 GPS 采集得到的经纬度、海拔。该命令为交迭命令，在发送其他命令前使用*OPC?查询是否完成该命令。

适用模式 所有模式

参数 GPS 开关

OFF(0)	GPS 关
ON(1)	GPS 开

设置语法 :SYST:GPS ON; *OPC?

查询语法 :SYST:GPS?

默认 OFF

返回类型 数值(bool)或字符

:SYSTem:GPS:DATA

（只读）按照以下格式返回当前 GPS 数据:"<经度>,<纬度>,<海拔>,<时间 UTC>"。

适用模式 所有模式

参数 无

设置语法 无

查询语法 :SYST:GPS:DATA?

默认 无

返回类型 字符串

:SYSTem:GPS:RECeive[:STATe]

（只读）查询 GPS 接收机状态。

适用模式 所有模式

参数 无

设置语法 无

查询语法 :SYST:GPS:REC?

默认 无

返回类型 数值(int)或字符（0 表示接收机关，1 表示接收机开）

:SYSTem:GPS:RST

（只写）GPS 冷启动，当有时比如在信号特别差的地方,很久都没有办法收到 GPS 信号,有时转换地点也不行,这时候选用冷启动运行新的搜星定位反而会令到启动速度更快,在这种情况之下可以选择冷启动让模块重新查找星系定位。

适用模式 所有模式
参数 无
设置语法 :SYST:GPS:RST
查询语法 无
默认 无
返回类型 无

:SYSTem:GPS:STATe

（只读）查询 GPS 状态。
适用模式 所有模式
参数 无
设置语法 无
查询语法 :SYST:GPS:STAT?
默认 无
返回类型 数值(int)或字符
0 表示未定位
1 表示非差分定位
2 表示差分定位
3 表示无效 PPS
4 表示正在估算

:SYSTem:INFO

（只读）查询系统信息。
适用模式 所有模式
参数 无
设置语法 无
查询语法 :SYST:INFO?
默认 无
返回类型 字符串

:SYSTem:PWR:SHUTdown <I00>

（读写）查询或设置关机时间。
适用模式 所有模式
参数 关机时间
范围：0 ~ 240 分钟。
设置语法 :SYST:PWR:SHUT 20

查询语法　:SYST:PWR:SHUT?
默认　10 分钟
返回类型　数值(int)或字符

:SYSTem:PWR:SHUTdown:STATe <E>

（读写）查询或设置关机时间开关，当打开时，仪器计时到设定的关机时间时，仪器会自动关机(进行任何操作会导致关机计时重新计时)。
适用模式　所有模式
参数　自动关机开关
OFF(0)　关
ON(1)　开
设置语法　:SYST:PWR:SHUT:STAT OFF
查询语法　:SYST:PWR:SHUT:STAT?
默认　OFF
返回类型　字符串或数值(int)

:SYSTem:PWR:SLEep <I00>

（读写）查询或设置休眠时间。
适用模式　所有模式
参数　休眠时间
范围：0 ~ 240 分钟。
设置语法　:SYST:PWR:SLE 20
查询语法　:SYST:PWR:SLE?
默认　5 分钟
返回类型　数值(int)或字符

:SYSTem:PWR:SLEep:STATe <E>

（读写）查询或设置休眠时间开关，当打开时，仪器计时到设定的休眠时间时，仪器会自动休眠，关闭屏幕显示(进行任何操作会导致休眠计时重新计时)。
适用模式　所有模式
参数　自动休眠开关
OFF(0)　表示关
ON(1)　表示开
设置语法　:SYST:PWR:SLE:STAT OFF
查询语法　:SYST:PWR:SLE:STAT?
默认　OFF

返回类型 字符串或数值(int)

:SYSTem:TEMP

（只读）查询温度。

适用模式 所有模式

参数 无

设置语法 无

查询语法 :SYST:TEMP?

默认 无

返回类型 数值(double)或字符

:SYSTem:TIME <I00>,<I00>,<I00>,<I00>,<I00>

（读写）查询或设置时间。

适用模式 所有模式

参数 时间，分别设置年、月、日、时、分、秒。

设置语法 :SYST:TIME 2015,12,10,8,15,38

查询语法 :SYST:TIME?

默认 无

返回类型 字符串

:TRAC[1]|2-4:DATA

（只读）查询迹线数据。

适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱

参数<n> 迹线号

可设为 1,2,3，分别表示迹线 1,2,3，不标明则表示 n 为 1。

参数 无

设置语法 无

查询语法 :TRAC1:DATA?

默认 无

返回类型 字符串或数据块

字符串格式为 xx.xx,xx.xx,…xx.xx\n 其中 xx.xx 表示 float 数据，数值之间用“,”表示间隔末尾,用“\n”表示结束。

数据块格式为“#NXXXX 数据”。其中 XXXX 代表二进制数据的大小。N 代表 XXXX 为几位数。例如#3512….说明二进制数据的大小位数为 3，读取”3”后面的三位数得到 512，其后有 512 字节的二进制数据。迹线每个点的数据类型为 float 型，占 4 个字节。

:TRAC[1]|2-4:TYPE <E>

（读写）查询或设置迹线状态。迹线号，可设为 1,2,3，分别表示迹线 1,2,3。不标明则表示 n 为 1。

适用模式 频谱分析、干扰分析、实时频谱

参数 迹线状态

CLRW(0) 表示刷新迹线

MAXH(1) 表示最大保持

MINH(2) 表示最小保持

VIEW(3) 表示保持迹线

BLANk(4) 表示隐藏迹线

设置语法 :TRAC2:TYPE CLRW

查询语法 :TRAC2:TYPE?

默认 CLRW

返回类型 字符串或数值(int)

第四节 编程实例

本章介绍使用不同的 I/O 库和程序设计语言来说明对频谱分析仪的控制，对设备的控制是通过 LAN 来实现通信的(当选择使用 USB 口通信时，需要首先要安装 USB 驱动，具体步骤参照第二章第一节中关于 USB 驱动安装的说明，在 USB 驱动安装成功后，具体实现步骤与 LAN 口通信相同)。

1. C/C++的实例

PC 机至少满足以下配置:
windows XP 操作系统
VC6.0 集成开发环境
NI 公司的 VISA 库
网卡

2 . 运行 C/C++设计程序

运行 C/C++编写的程序示例，需要在 VC6.0 的项目中包含相应的库文件:
如果使用 VISA 库需要进行一下步骤:
添加 visa.h 到头文件
添加 visatype.h 到头文件
添加 visa32.lib 到工程

3. 网络设计示例

为了能正确使用下面的示例，请首先确认 4024CA 频谱分析仪的 IP 地址。

1) 使用 socket 和 C++实现设置频率并查询

具体实现代码为（代码可以移植，本部分提供的只是一种实现示例):
建立基于对话框的 MFC 工程，并在程序中添加如下代码:

```
void CSocketTestDlg::Test()
{
    CSocket sockClient;
    bool flag;
    char buff[100];
    if(!AfxSocketInit())
    {
        AfxMessageBox(_T("初始化失败!"));
    }
    else
```

```
    {
        flag = sockClient.Create();
        if(flag)
        {
            AfxMessageBox(_T("套接字创建成功!"));
        }
        else
        {
            AfxMessageBox(_T("套接字创建失败!"));
            sockClient.Close();
        }
    }
    flag = sockClient.Connect(name,5025); //* name 为频谱分析仪的 IP 地址
    flag = sockClient.Send(":FREQ:STAR 1000000\n",100,0);
    if(!flag)
    {
        AfxMessageBox(_T("发送失败!"));
        exit(0);
    }
    flag = sockClient.Send("FREQ:STAR?\n",12,0);
    if(!flag)
    {
        AfxMessageBox(_T("发送失败!"));
        exit(0);
    }
    flag = sockClient.Receive(buff,100,0);
    if(!flag)
    {
        AfxMessageBox(_T("接收失败!"));
        exit(0);
    }
    sockClient.Close();
}
```

2) 使用 VISA 库和 C++实现设置和查询指令

需要包含下面的文件

```
#include<visa.h>
#include<afxsock.h>
#include<visa.h>
extern char ResourceStr[50];
```

```
ViSession DftRM;
ViSession vi;
//* 打开仪器
ViStatus AV4024_OpenDevice(BOOL bUsb)
{
	char ResourceStr[50];
	if(bUsb)
	{
		strcpy(ResourceStr, "USB0::0x8086::0xA6CD::NI-VISA-0::RAW");
	}
	else
	{
		strcpy(ResourceStr, "TCPIP::x.x.x.x::5025::SOCKET"); //* x.x.x.x 表示频谱分析仪 IP 地
址。
	}
	ViStatus nReturnStatus = 0;
	nReturnStatus = viOpenDefaultRM(&DftRM);
	nReturnStatus = viOpen(DftRM, ResourceStr, VI_NULL,VI_NULL, &vi);
	if(!bUsb)
	{
		viSetAttribute(vi, VI_ATTR_SUPPRESS_END_EN, FALSE);
	}
	return nReturnStatus;
}
//* 设置中心频率
ViStatus AV4024_SetFqCent(double Fq)
{
	ViChar Buf[64];
	sprintf(Buf,"%s %.3Lf;", ":FREQ:CENT", Fq);
	ViUInt32 returnCount = 0;
	if( strlen(Buf)!= 0)
		return viWrite(vi, (ViBuf)Buf, strlen(Buf), &returnCount);
	else
		return -1;
}
//* 查询中心频率
ViStatus AV4024_QueryFqCent(double& Fq)
{
	ViChar CmdBuf[64];
	ViChar RcvBuf[64];
	ViUInt32 returnCount = 0;
	ViUInt32 actualCount = 0;
	ViStatus nStatus = TRUE;
	sprintf(CmdBuf,"%s?\n;", ":FREQ:CENT");
```

```
        nStatus |= viWrite(vi, (ViBuf)CmdBuf, strlen(CmdBuf), &returnCount);
        nStatus |= viRead(vi, (ViBuf)RcvBuf, 100, &actualCount);
        Fq = *(reinterpret_cast<double*>(RcvBuf));
        return TRUE;
}
```

第二章 二次开发库函数说明

为了方便用户使用，我们对 SCPI 命令进行了封装，做成动态链接库，用户通过调用动态链接库可以很方便的对 4024CA 进行查询或设置，适合用户搭建自动测试系统。

第一节 驱动安装

如果是通过直连网线控制仪器，具体的安装过程如下:

1、安装 VISA 库和 IVI 库（安捷伦和 NI 任意安装一种就行，最好不要同时安装，可能会有冲突）

若安装 NI 的库，需首先安装 NI 的 VISA 库（文件夹 NI VISA1750，电脑已安装无需重新安装），然后安装 IVI 库 IviSharedComponents_261.exe

若安装安捷伦的库，只需安装安捷伦 IO 库程序 IOLibSuite_18_1_24715.exe 即可

2、安装 4024CA 的 IVI 程控函数库 CySAnIviComDriver.msi，安装完成后可在 C:\Program Files\IVI Foundation\IVI\Include 看到程控函数库的头文件 CySAn.h，静态链接库文件 CySAn.lib 在 C:\Program Files\IVI Foundation\IVI\Lib\msc，动态链接库文件 CySAn.dll 在 C:\Program Files\IVI Foundation\IVI\Bin，可直接调用 CySAn.h 文件中的函数控制 4024CA 频谱仪

如果是通过 usb 控制仪器，除以上步骤外，还需要安装 usb 驱动 4024USBSETUP.inf。

第二节 函数说明

动态链接库使用说明

该动态库包括 CySAn.h、CySAn.h.dll、CySAn.h.lib 三个文件。用户在编程环境下，将以上三个文件加入到工程中，即可使用 CySAn.h 中的函数对仪器进行控制。

仪器连接 - 打开仪器

ViStatus CySAn_init(ViRsrc ResourceName, ViBoolean IdQuery, ViBoolean Reset, ViSession* Vi)

函数用途:

打开仪器

该函数是访问仪器时首先要调用的函数，它完成下面的初始化操作:

根据参数 ResourceName 指定的接口和逻辑地址信息，打开模块的句柄，与频谱分析仪连接建立数据通道。
返回 Vi 用于在后来的仪器驱动函数的调用中识别该模块。
参数列表:
ResourceName
仪器资源字符
TCP 连接资源字符串为“TCPIP::172.141.11.202::5025::SOCKET”，下划线部分为仪器的默认 IP 地址，若改变了仪器的 IP，则应以实际 IP 为准。
USB 连接资源字符串为“ USB0::0x0525::0xA4A7::NI-VISA-10001::1::RAW”
IdQuery
ID 查询参数，若设置为 VI_TRUE，则该函数查询仪器 ID 并检查是否符合本驱动，若符合打开仪器成功，若不符合打开失败。
Reset
该参数设为 VI_TRUE，则该函数复位仪器，作用与发送*RST 命令相同。
Vi
函数返回的仪器句柄，与仪器通信。
返回值:
返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

仪器连接 - 关闭仪器

ViStatus CySAn_close(ViSession Vi)

函数用途:

关闭仪器，在控制仪器结束后需调用该函数关闭仪器。

参数列表:

Vi

仪器句柄

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

复位

ViStatus _VI_FUNC CySAn_reset(ViSession Vi)

函数用途:

将仪器的当前工作模式恢复为已知的默认状态，称为默认状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

所有测量模式通用函数

模式 - 查询可用仪器模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetInstCatalog(ViSession Vi, ViInt32* Val)

函数用途:

查询可用的仪器工作模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

可用仪器工作模式。

第0位为频谱分析测试位，为1(必选)；

第1位为干扰分析测试位，1为可设(可选)，0为不可设；

第2位为定向分析测试位，1为可设(可选)，0为不可设；

第3位为GSM/EDGE测试位，1为可设(可选)，0为不可设；

第4位为5GNR测试位，1为可设(可选)，0为不可设；

第5位为LTE分析测试位，1为可设(可选)，0为不可设。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

模式 - 设置仪器工作模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetInstMode(ViSession Vi, ViInt32 InstMode)

函数用途:

设置仪器工作模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

InstMode

仪器模式。

SA(1) 频谱分析

IA(2) 干扰分析

COMPASS(3) 定向分析

RTSA(4) 实时频谱

GSM(5) GSM/EDGE

NR(6) 5GNR

LTE(7) LTE 分析

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

模式 - 查询仪器工作模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetInstMode(ViSession Vi, ViInt32* InstMode)

函数用途:

查询仪器工作模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

InstMode

仪器模式。

SA(1) 频谱分析

IA(2) 干扰分析

COMPASS(3) 定向分析

RTSA(4) 实时频谱

GSM(5) GSM/EDGE

NR(6) 5GNR

LTE(7) LTE 分析

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

数据 - 设置数据格式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDataFormat(ViSession Vi, ViInt32 DataFormat)

函数用途:

设置数据格式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DataFormat

数据类型。

ASC(0)表示字符格式。

HEX(1)表示数值格式。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

数据 - 查询数据格式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetDataFormat(ViSession Vi, ViInt32* DataFormat)

函数用途:

查询数据格式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DataFormat

数据类型。

ASC(0)表示字符格式。

HEX(1)表示数值格式。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 下载文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetFileData(ViSession Vi, ViConstString FileName, ViInt32 FileType, ViInt32 ValBufferSize, ViChar Val[])

函数用途:

下载文件。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

FileType

文件类型。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

数据。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 删除数据文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteDataFile(ViSession Vi, ViConstString FileNane)

函数用途:

删除当前模式下的数据文件(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 删除全部数据文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteDataFileAll(ViSession Vi)

函数用途:

删除当前模式下的全部数据文件。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 调用数据文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_LoadDataFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

调用当前模式下的数据文件(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 存储数据文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_StoreDataFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

存储当前模式下数据文件(文件已存在则覆盖且只对当前存储位置有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 存储 CSV 数据文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_StoreCSVDataFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

存储当前模式下 CSV 数据文件(文件已存在则覆盖且只对当前存储位置有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 删除状态文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteStateFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

删除当前模式下的状态文件(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 删除全部状态文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteAllStateFile(ViSession Vi)

函数用途:

删除当前模式下的全部状态文件。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 调用状态文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_LoadStateFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

调用当前模式下的状态文件(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 存储状态文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_StoreStateFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

将当前状态存储为状态文件(文件已存在则覆盖掉以前文件且只对当前存储位置有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 设置存储位置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetStorageLocation(ViSession Vi, ViInt32 StorageLocation)

函数用途:

设置存储位置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

StorageLocation

存储位置。

INT(0)　　内部

SD(1)　　SD 卡

USB(2)　　USB

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 查询存储位置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetStorageLocation(ViSession Vi, ViInt32* StorageLocation)

函数用途:

查询当前的存储位置

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

StorageLocation

存储位置。

INT(0)　　内部

SD(1)　　SD 卡

USB(2)　　USB

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 存储屏幕拷贝

ViStatus _VI_FUNC CySAn_StoreScreen(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

屏幕拷贝，将当前屏幕截屏存储为文件(文件已存在则覆盖且只对当前存储位置有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 上传天线因子文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_UploadAntennaFile(ViSession Vi, ViConstString Data)

函数用途:

上传天线因子文件。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Data

天线因子数据。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 上传极限线文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_UploadAntennaFile(ViSession Vi, ViConstString Data)

函数用途:

上传极限线文件。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Data

极限线数据。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 上传列表文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_UploadListFile(ViSession Vi, ViConstString Data)

函数用途:

上传列表文件。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Data

列表数据。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 设置频率参考

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetRefType(ViSession Vi, ViInt32 RefType)

函数用途:

设置 10MHz 频率参考源模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RefType

频率参考类型。

OFF(0)　　频率参考为内部，参考输出关

INTernal(1)　频率参考为内部，参考输出开

EXTernal(2)　频率参考为外部，参考输出关

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 查询频率参考

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetRefType(ViSession Vi, ViInt32* RefType)

函数用途:

查询 10MHz 频率参考源模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RefType

频率参考类型。

OFF(0)　　频率参考为内部，参考输出关

INTernal(1)　频率参考为内部，参考输出开

EXTernal(2)　频率参考为外部，参考输出关

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 设置 GNSS 定位系统类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetGnssType(ViSession Vi, ViInt32 GnssType)

函数用途:

设置 GNSS 定位系统类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GnssType

定位系统类型。

GPS(0)　　GPS

SBAS(1) SBAS

BDS(3) 北斗

QZSS(5) QZSS

GLON(6) GLONASS

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 查询 GNSS 定位系统类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGnssType(ViSession Vi, ViInt32* GnssType)

函数用途:

查询 GNSS 定位系统类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GnssType

定位系统类型。

GPS(0) GPS

SBAS(1) SBAS

BDS(3) 北斗

QZSS(5) QZSS

GLON(6) GLONASS

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - GPS - 设置 GPS 开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetGPSOn(ViSession Vi, ViBoolean GPSOn)

函数用途:

设置 GPS 开关，当打开时，屏幕会显示 GPS 芯片采集得到的经纬度、海拔等。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GPSOn

GPS 开关，OFF(0)表示 GPS 关，ON(1)表示 GPS 开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - GPS - 查询 GPS 开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGPSOn(ViSession Vi, ViBoolean* GPSOn)

函数用途:

查询 GPS 开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GPSOn

GPS 开关，OFF(0)表示 GPS 关，ON(1)表示 GPS 开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - GPS - 查询 GPS 状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGPSState(ViSession Vi, ViInt32* Val)

函数用途:

查询 GPS 状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

GPS 状态。

0 表示未定位

1 表示非差分定位

2 表示差分定位

3 表示无效 PPS

4 表示正在估算

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - GPS - 查询 GPS 接收机状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGPSReceiveState(ViSession Vi, ViBoolean* Val)

函数用途:

查询 GPS 接收机状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

GPS 接收机状态。

0 表示接收机无数据

1 表示接收机有数据

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - GPS - GPS 冷启动

ViStatus _VI_FUNC CySAn_ResetGPS(ViSession Vi)

函数用途:

GPS 冷启动，当有时比如在信号特别差的地方,很久都没有办法收到 GPS 信号,有时转换地点也不行,这时候选用冷启动运行新的搜星定位反而会令到启动速度更快,在这种情况之下可以选择冷启动让模块重新查找星系定位。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - GPS - 查询 GPS 数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGPSData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViChar Val[])

函数用途:

查询 GPS 芯片采集到的数据，按照以下格式返回当前 GPS 数据:"<经度>,<纬度>,<海拔>,<时间 UTC>"。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

返回的 GPS 数据。

示例：有数据时返回"38 28'11.22" N,122 42'13.23" W,152,06/28/2010 23:35:38\n"

无数据时返回"--,--,--,--\n"

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 关机 - 设置自动关机开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetShutDownOn(ViSession Vi, ViBoolean ShutDownOn)

函数用途:

设置自动关机开关，当打开时，仪器计时到设定的关机时间时，仪器会自动关机。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ShutDownOn

自动关机开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 关机 - 查询自动关机开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetShutDownOn(ViSession Vi, ViBoolean* ShutDownOn)

函数用途:

查询自动关机开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ShutDownOn

自动关机开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 关机 - 设置关机时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetShutDownTime(ViSession Vi, ViReal64 ShutDownTime)

函数用途:

设置关机时间，当自动关机开关打开时，，仪器计时到设定的关机时间时，仪器会自动关机。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ShutDownTime

关机时间(分钟)，范围为 0 ~ 240 分钟。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 关机 - 查询关机时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetShutDownTime(ViSession Vi, ViReal64* ShutDownTime)

函数用途:

查询关机时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ShutDownTime

关机时间(分钟)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 休眠 - 设置自动休眠开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSleepOn(ViSession Vi, ViBoolean SleepOn)

函数用途:

设置自动休眠开关，当打开时，仪器计时到设定的休眠时间时，仪器会自动休眠，关闭屏幕显示。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SleepOn

自动休眠开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 休眠 - 查询自动休眠开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSleepOn(ViSession Vi, ViBoolean* SleepOn)

函数用途:

查询自动休眠开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SleepOn

自动休眠开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 休眠 - 设置休眠时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSleepTime(ViSession Vi, ViReal64 SleepTime)

函数用途:

设置休眠时间，当自动休眠开关打开时，仪器计时到设定的休眠时间时，仪器会自动休眠，关闭屏幕显示。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SleepTime

休眠时间(分钟)，范围为 0 ~ 240 分钟。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 休眠 - 查询休眠时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSleepTime(ViSession Vi, ViReal64* SleepTime)

函数用途:

查询休眠时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SleepTime

休眠时间(分钟)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 设置时间格式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTimeFormat(ViSession Vi, ViInt32 Format)

函数用途:

设置时间格式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Format

YMD(0)　年/月/日

MDY(1)　月/日/年

DMY(2)　日/月/年

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 设置时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSystemTime(ViSession Vi, ViInt32 Year, ViInt32 Month, ViInt32 Day, ViInt32 Time, ViInt32 Minute)

函数用途:

设置时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Year , Month , Day , Time , Minute

年，月，日，时，分。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 查询时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSystemTime(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViChar Val[])

函数用途:

查询时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

时间。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 设置标题

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTitle(ViSession Vi, ViConstString Title)

函数用途:

设置标题。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Title

标题名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 设置标题开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTitleOn(ViSession Vi, ViBoolean TitleOn)

函数用途:

设置标题开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TitleOn

标题开关，OFF(0)表示标题关，ON(1)表示标题开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 查询标题开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetTitleOn(ViSession Vi, ViBoolean* TitleOn)

函数用途:

查询标题开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TitleOn

标题开关，OFF(0)表示标题关，ON(1)表示标题开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 设置显示模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDisplayMode(ViSession Vi, ViInt32 DisplayMode)

函数用途:

设置显示模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DisplayMode

显示模式。

DEFA(0)　　默认模式

OUT(1)　　户外模式

NIGHT(2)　　夜视模式

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 查询显示模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetDisplayMode(ViSession Vi, ViInt32* DisplayMode)

函数用途:

查询显示模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DisplayMode

显示模式。

DEFA(0)　　默认模式

OUT(1)　　户外模式

NIGHT(2)　　夜视模式

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 设置亮度自动调节开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAutoBrightness(ViSession Vi, ViBoolean AutoBrightness)

函数用途:

设置亮度自动调节开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AutoBrightness

亮度自动调节开关，OFF(0)表示自动调节关，ON(1)表示自动调节开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 查询亮度自动调节开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAutoBrightness(ViSession Vi, ViBoolean* AutoBrightness)

函数用途:

查询亮度自动调节开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AutoBrightness

亮度自动调节开关，OFF(0)表示自动调节关，ON(1)表示自动调节开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 设置亮度级别

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetBrightness(ViSession Vi, ViInt32 Brightness)

函数用途:

设置亮度级别。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Brightness

亮度级别，范围为 1 ~ 5。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 查询亮度级别

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetBrightness(ViSession Vi, ViInt32* Brightness)

函数用途:

查询亮度级别。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Brightness

亮度级别。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 查询电池状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetBatteryState(ViSession Vi, ViInt32* Val)

函数用途:

查询电池状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

电池状态。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 查询电池电量

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetBatteryVolume(ViSession Vi, ViReal64* Val)

函数用途:

查询电池电量。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

电池量。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 设置高斯坐标开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetGaussOn(ViSession Vi, ViBoolean GaussOn)

函数用途:

设置高斯坐标开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GaussOn

高斯坐标开关，OFF(0)表示高斯坐标关，ON(1)表示高斯坐标开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 查询高斯坐标开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGaussOn(ViSession Vi, ViBoolean* GaussOn)

函数用途:

查询高斯坐标开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GaussOn

高斯坐标开关，OFF(0)表示高斯坐标关，ON(1)表示高斯坐标开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 查询系统信息

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSystemInfo(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViChar Val[])

函数用途:

查询系统信息

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

系统信息。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 查询包信息

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetParamInfo(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViChar Val[])

函数用途:

查询包信息

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

系统信息。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

系统 - 查询偏置板温度

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetBiasTemp(ViSession Vi, ViReal64* Val)

函数用途:

查询偏置板温度

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

偏置板温度。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 触发单次扫描

ViStatus _VI_FUNC CySAn_InitiateTrace(ViSession Vi)

函数用途:

触发一次单次扫描(只在单次扫描时有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 设置扫描类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSweepModeContinuous(ViSession Vi, ViBoolean SweepModeContinuous)

函数用途:

设置扫描类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepModeContinuous

扫描类型，OFF (0)表示单次扫描，ON (1)表示连续扫描。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 查询扫描类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSweepModeContinuous(ViSession Vi, ViBoolean* SweepModeContinuous)

函数用途:

查询扫描类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepModeContinuous

扫描类型，OFF (0)表示单次扫描，ON (1)表示连续扫描。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置中心频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCenterFreq(ViSession Vi, ViReal64 Center)

函数用途:

设置当前模式下的中心频率值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Center

频率值。各模式中心频率可设范围:

频谱分析 0Hz ~ 9.1GHz

干扰分析 5Hz ~ 9.1GHz

定向分析 1MHz ~ 9.1GHz

实时频谱 1831Hz ~ 9.09999817GHz

GSM/EDGE 0Hz ~ 9.1GHz

5GNR 0Hz ~ 9.1GHz

LTE 分析 5Hz ~ 9.1GHz

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询中心频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCenterFreq(ViSession Vi, ViReal64* Center)

函数用途:

查询当前模式下的中心频率值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Center

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置步进频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetStepFreq(ViSession Vi, ViReal64 Step)

函数用途:

设置当前模式下中心频率的步进值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Step

频率值，可设范围为 1Hz ~ 5GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询步进频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetStepFreq(ViSession Vi, ViReal64* Step)

函数用途:

查询当前模式下中心频率的步进值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Step

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置步进频率自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAutoStep(ViSession Vi, ViBoolean AutoStep)

函数用途:

设置步进频率自动开关，当为自动时，仪器步进频率值为 1MHz，手动时，可设 1Hz ~ 5GHz。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AutoStep

步进频率自动开关，FF(0)表示自动关，ON(1)表示自动开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询步进频率自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAutoStep(ViSession Vi, ViBoolean* AutoStep)

函数用途:

查询步进频率自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AutoStep

步进频率自动开关，OFF(0)表示自动关，ON(1)表示自动开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置衰减值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAttenuation(ViSession Vi, ViReal64 Attenuation)

函数用途:

设置衰减值，只能设置为 0、5、10、15、20、25、30 七档值，设置为其他值则会设置相邻的衰减值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Attenuation

衰减值，可设范围为 0 ~ 30，自动取值为 0、5、10、15、20、25、30 七档中临近一档。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询衰减值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAttenuation(ViSession Vi, ViReal64* Attenuation)

函数用途:

查询衰减值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Attenuation

衰减值，可设范围为 0 ~ 30，自动取值为 0、5、10、15、20、25、30 七档中临近一档。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置前置放大器开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetIfGainAtten(ViSession Vi, ViInt32 IfGainAtten)

函数用途:

设置前置放大器开关，打开可以提高对小信号的测量精度，但是在测量大功率信号时最好关闭，否则可能会导致测量 AD 过载。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

IfGainAtten

前置放大器开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询前置放大器开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetIfGainAtten(ViSession Vi, ViInt32* IfGainAtten)

函数用途:

查询前置放大器开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

IfGainAtten

前置放大器开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频谱分析模式函数

频率 - 设置扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSpan(ViSession Vi, ViReal64 Span)

函数用途:

设置当前模式下的扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Span

频率值。

频谱分析　0Hz ~ 9.1GHz

干扰分析　0Hz ~ 9.1GHz

实时频谱　3.662kHz ~ 120MHz

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSpan(ViSession Vi, ViReal64* Span)

函数用途:

查询当前模式下的扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Span

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 全扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetFullSpan(ViSession Vi)

函数用途:

设置为全扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 零扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetZeroSpan(ViSession Vi)

函数用途:

设置为零扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 上次扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetPreviousSpan(ViSession Vi)

函数用途:

设置为上次扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置起始频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetStartFreq(ViSession Vi, ViReal64 Start)

函数用途:

设置当前模式下的起始频率值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Start

频率值。

频谱分析频率可设范围为 0Hz ~ 9.1GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询起始频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetStartFreq(ViSession Vi, ViReal64* Start)

函数用途:

查询当前模式下的起始频率值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Start

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置终止频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetStopFreq(ViSession Vi, ViReal64 Stop)

函数用途:

设置当前模式下的终止频率值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Stop

频率值。

频谱分析频率可设范围为 0Hz ~ 9.1GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询终止频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetStopFreq(ViSession Vi, ViReal64* Stop)

函数用途:

查询当前模式下的终止频率值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Stop

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置信号跟踪开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSignalTrackOn(ViSession Vi, ViBoolean SignalTrackOn)

函数用途:

查询扫描时间自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SignalTrackOn

信号跟踪开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询信号跟踪开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSignalTrackOn(ViSession Vi, ViBoolean* SignalTrackOn)

函数用途:

查询扫描时间自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SignalTrackOn

信号跟踪开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置信号标准名称

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSignalStandard(ViSession Vi, ViConstString SignalStandard)

函数用途:

设置当前模式下的信号标准名称。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SignalStandard

信号标准名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询信号标准名称

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSignalStandard(ViSession Vi, ViInt32 SignalStandardBufferSize, ViChar SignalStandard[])

函数用途:

查询当前模式下的信号标准名称。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SignalStandardBufferSize

信号标准缓存区大小。

Standard

信号标准名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置信号标准信道号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetChannelNum(ViSession Vi, ViInt32 ChannelNum)

函数用途:

设置当前模式下的信道号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

channelNum

信道号。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询信号标准信道号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetChannelNum(ViSession Vi, ViInt32* ChannelNum)

函数用途:

设置当前模式下的信道号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

channelNum

信道号。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置零扫宽中频输出开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetIfOutOn(ViSession Vi, ViBoolean IfOut)

函数用途:

设置零扫宽中频输出开关

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

IfOut

中频输出开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询零扫宽中频输出开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetIfOutOn(ViSession Vi, ViBoolean* IfOut)

函数用途:

查询零扫宽中频输出开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

IfOut

中频输出开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置零扫宽中频输出中频选择

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetIfOutSelect(ViSession Vi, ViBoolean IfOutSelect)

函数用途:

设置零扫宽中频输出中频选择。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

IfOutSelect

中频选择， IF20(0)表示 20M 中频输出， IF120(1)表示 120M 中频输出。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询零扫宽中频输出中频选择

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetIfOutSelect(ViSession Vi, ViBoolean* IfOutSelect)

函数用途:

查询零扫宽中频输出中频选择。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

IfOutSelect

中频选择

中频选择， IF20(0)表示 20M 中频输出， IF120(1)表示 120M 中频输出。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置参考电平

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetReference(ViSession Vi, ViReal64 Reference)

函数用途:

设置参考电平值。参考电平值与当前幅度单位相关，设置范围与 dBm 相对应，需进行换算。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Reference

参考电平值，范围为-150dBm ~ +30dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询参考电平

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetReference(ViSession Vi, ViReal64* Reference)

函数用途:

查询参考电平值(参考值)。参考电平值与当前幅度单位相关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Reference

参考电平值，范围为-150dBm ~ +30dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置参考位置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetReferPosition(ViSession Vi, ViInt32 ReferPosition)

函数用途:

设置参考位置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ReferPosition

参考位置，范围为-10 ~ 10。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询参考位置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetReferPosition(ViSession Vi, ViInt32* ReferPosition)

函数用途:

查询参考位置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ReferPosition

参考位置，范围为-10 ~ 10。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置衰减自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAttenuationAuto(ViSession Vi, ViBoolean AttenuationAuto)

函数用途:

设置衰减自动开关，在衰减自动打开的情况下，仪器会根据参考值自动设置相应的衰减值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AttenuationAuto

衰减自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询衰减自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAttenuationAuto(ViSession Vi, ViBoolean* AttenuationAuto)

函数用途:

查询衰减自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AttenuationAuto

衰减自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置刻度/格

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetYScalse(ViSession Vi, ViReal32 YScalse)

函数用途:

设置刻度/格。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

YScalse

刻度/格值，范围为 0.01dB ~ 100dB。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询刻度/格

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetYScalse(ViSession Vi, ViReal32* YScalse)

函数用途:

查询刻度/格。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

YScalse

刻度/格值，范围为 0.01dB ~ 100dB。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置刻度类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetVideoType(ViSession Vi, ViInt32 VideoType)

函数用途:

设置刻度类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

VideoType

刻度类型，LOG(0)表示对数类型，LIN(1)表示线性类型。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询刻度类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetVideoType(ViSession Vi, ViInt32* VideoType)

函数用途:

查询刻度类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

VideoType

刻度类型，LOG(0)表示对数类型，LIN(1)表示线性类型。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置单位

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAmplitudeUnits(ViSession Vi, ViInt32 AmplitudeUnits)

函数用途:

设置幅度单位。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AmplitudeUnits

幅度单位

仪器模式	单位
频谱分析	DBM,DBMV,DBUV,V,W,A,DBW,DBV,DBA,DBMA,DBUA 0,1,2,3,4,5,6, 7,8,9,10
干扰分析	DBM

	0
定向分析	DBM,DBMV,DBUV,V,W,A,DBW,DBV,DBA,DBMA,DBUA 0,1,2,3,4,5,6, 7,8,9,10

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询单位

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAmplitudeUnits(ViSession Vi, ViInt32* AmplitudeUnits)

函数用途:

查询幅度单位。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AmplitudeUnits

幅度单位

仪器模式	单位
频谱分析	DBM,DBMV,DBUV,V,W,A,DBW,DBV,DBA,DBMA,DBUA 0,1,2,3,4,5,6, 7,8,9,10
干扰分析	DBM 0
定向分析	DBM,DBMV,DBUV,V,W,A,DBW,DBV,DBA,DBMA,DBUA 0,1,2,3,4,5,6, 7,8,9,10

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 设置分辨率带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetResolutionBandwidth(ViSession Vi, ViReal64 ResolutionBandwidth)

函数用途:

设置频谱分析模式下的线性扫描的分辨率带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ResolutionBandwidth

频率值(单位为 Hz)，范围为 1Hz ~ 20MHz，以 1-3-10 步进。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 查询分辨率带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetResolutionBandwidth(ViSession Vi, ViReal64* ResolutionBandwidth)

函数用途:

查询频谱分析模式下的线性扫描的分辨率带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ResolutionBandwidth

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 设置视频带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetVideoBandwidth(ViSession Vi, ViReal64 VideoBandwidth)

函数用途:

设置频谱分析模式下的线性扫描的视频带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

VideoBandwidth

频率值(Hz)，范围为 1Hz ~ 20MHz，以 1-3-10 步进。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 查询视频带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetVideoBandwidth(ViSession Vi, ViReal64* VideoBandwidth)

函数用途:

查询频谱分析模式下的线性扫描的视频带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

VideoBandwidth

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 设置分辨率带宽自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetResolutionBandwidthAuto(ViSession Vi, ViBoolean ResolutionBandwidthAuto)

函数用途:

设置分辨率带宽自动开关，设置为自动时，分辨率带宽会按照 SPAN/RBW 的比值根据扫宽自适应调节分辨率带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ResolutionBandwidthAuto

分辨率带宽自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 查询分辨率带宽自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetResolutionBandwidthAuto(ViSession Vi, ViBoolean* ResolutionBandwidthAuto)

函数用途:

查询分辨率带宽自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ResolutionBandwidthAuto

分辨率带宽自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 设置视频带宽自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetVideoBandwidthAuto(ViSession Vi, ViBoolean VideoBandwidthAuto)

函数用途:

设置视频带宽自动开关，设置为自动时，视频带宽会按照 RBW/VBW 的比值根据分辨率带宽自适应调节视频带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

VideoBandwidthAuto

视频带宽自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 查询视频带宽自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetVideoBandwidthAuto(ViSession Vi, ViBoolean* VideoBandwidthAuto)

函数用途:

查询视频带宽自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

VideoBandwidthAuto

视频带宽自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 设置 SPAN/RBW

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSpanRBWRatio(ViSession Vi, ViInt32 SpanRBWRatio)

函数用途:

设置频谱分析模式下的 SPAN/RBW 值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpanRBWRatio

SPAN/RBW 值，范围为 1 ~ 500。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 查询 SPAN/RBW

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSpanRBWRatio(ViSession Vi, ViInt32* SpanRBWRatio)

函数用途:

查询频谱分析模式下的 SPAN/RBW 值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpanRBWRatio

SPAN/RBW 值，范围 1 ~ 500。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 设置 RBW/VBW

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetRBWVBWRatio(ViSession Vi, ViInt32 RBWVBWRatio)

函数用途:

设置频谱分析模式下的 RBW/VBW 值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RBWVBWRatio

RBW/VBW 值，范围为 1 ~ 100。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 查询 RBW/VBW

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetRBWVBWRatio(ViSession Vi, ViInt32* RBWVBWRatio)

函数用途:

查询频谱分析模式下的 RBW/VBW 值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RBWVBWRatio

RBW/VBW 值。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 设置光标状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMarkerType(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViInt32 Type)

函数用途:

设置当前模式下的光标状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

Type

光标状态。

OFF(0)　　光标关闭

NORM(1)　　普通光标打开

DELTa(2)　　差值光标打开

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询光标状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMarkerType(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViInt32* Type)

函数用途:

查询当前模式下的光标状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

Type

光标状态。

OFF(0)　　光标关闭

NORM(1)　　普通光标打开

DELTa(2)　　差值光标打开

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 激活光标

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMarkerActive(ViSession Vi, ViInt32 Index)

函数用途:

激活当前模式下的光标。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引索引，可选 1 ~ 6。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 光标功能(光标->)

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetInstrumentToMarker(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViInt32 InstrumentSetting)

函数用途:

设置当前模式下的光标功能(频谱分析模式为光标->)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

InstrumentSetting

仪器模式	InstrumentSetting	功能
非零扫宽	STARt(0)	光标->起始频率(将光标频率设置为起始频率)
	STOP(1)	光标->终止频率(将光标频率设置为终止频率)
	CENTer (2)	光标->中心频率(将光标频率设置为中心频率)
	STEP(3)	光标->步进频率(将光标频率设置为步进频率)
零扫宽	STARt(0)	光标->起始频率(将光标索引设置为最小索引)
	STOP(1)	光标->终止频率(将光标索引设置为最大索引)
	CENTer (2)	光标->中心频率(将光标索引设置为中心索引)
	STEP(3)	光标->步进频率(将光标频率设置为步进频率)

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 光标全部关闭

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAllMarkerOff(ViSession Vi)

函数用途:

关闭当前模式下的所有光标。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 设置光标 X 值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMarkerx(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 MarkerX)

函数用途:

设置当前模式下的光标 X 值，光标为差值光标时，X 值可为负值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

MarkerX

光标 X 值。

仪器模式	参数单位
干扰分析(非零扫宽)	Hz
干扰分析(零扫宽)	ns
干扰分析(非零扫宽)	Hz
干扰分析(零扫宽)	ns
实时频谱	Hz

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询光标 X 值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMarkerx(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64* MarkerX)

函数用途:

设置当前模式下的光标 X 值，光标为差值光标时，X 值可为负值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

MarkerX

光标 X 值。

仪器模式	参数单位
干扰分析(非零扫宽)	Hz
干扰分析(零扫宽)	ns
干扰分析(非零扫宽)	Hz
干扰分析(零扫宽)	ns
实时频谱	Hz

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询光标 Y 值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMarkerY(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64* Val)

函数用途:

查询当前模式下的光标 Y 值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

Val

光标 Y 值，单位为 dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 搜索

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMarkerSearch(ViSession Vi, ViInt32 Type, ViInt32 Index)

函数用途:

将当前模式下的光标移动到最大值、最小值、峰值、次峰值、左邻峰值、右邻峰值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Type

搜索类型。

PEAK 峰值

MAXimum 最大值

MINimum 最小值

PNEXt 次峰值

PLEFt 左邻峰值

PRIGht 右邻峰值

Index

光标索引索引，可选 1 ~ 6。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 设置光标计数器开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetFreqCounterEnabled(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViBoolean Enabled)

函数用途:

设置当前模式下的光标计数器开关，设置的光标会先切换为普通光标状态。

注意:当前只能有一个光标计数器打开。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

Enabled

计数器开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询光标计数器开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetFreqCounterEnabled(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViBoolean* Enabled)

函数用途:

查询当前模式下的光标计数器开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

Enabled

计数器开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询光标计数器频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_QueryFrequencyCounter(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64* Val)

函数用途:

查询计数器频率**(计数器未打开或还未计数时无效)**。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

Val

计数器频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 设置噪声光标开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNoiseMarkerOn(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViBoolean NoiseMarker)

函数用途:

设置当前模式下的噪声光标开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

NoiseMarker

噪声光标开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询噪声光标开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNoiseMarkerOn(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViBoolean* NoiseMarker)

函数用途:

查询当前模式下的噪声光标开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

NoiseMarker

噪声光标开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 设置峰值跟踪开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetPeakTrackOn(ViSession Vi, ViBoolean PeakTrack)

函数用途:

设置峰值跟踪开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

PeakTrack

峰值跟踪开关，OFF(0)表示峰值跟踪关，ON(1)表示峰值跟踪开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询峰值跟踪开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetPeakTrackOn(ViSession Vi, ViBoolean* PeakTrack)

函数用途:

查询当前模式下的峰值跟踪开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

PeakTrack

峰值跟踪开关，OFF(0)表示峰值跟踪关，ON(1)表示峰值跟踪开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 设置扫描模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSweepMode(ViSession Vi, ViBoolean SweepMode)

函数用途:

设置扫描模式，分为线性扫描、列表扫描两种模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepMode

扫描模式，LIN(0)表示线性扫描模式，LIST(1)表示列表扫描模式。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 查询扫描模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSweepMode(ViSession Vi, ViBoolean* SweepMode)

函数用途:

查询扫描模式，分为线性扫描、列表扫描两种模式，用户可以编辑列表段来观察多个扫描段的信号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepMode

扫描模式，LIN(0)表示线性扫描模式，LIST(1)表示列表扫描模式。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 设置快速扫描开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetFastSweep(ViSession Vi, ViBoolean FastSweep)

函数用途:

设置快速扫描开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FastSweep

扫描方式，OFF(0)表示默认，ON(1)表示快速。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 查询快速扫描开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetFastSweep(ViSession Vi, ViBoolean* FastSweep)

函数用途:

查询快速扫描开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FastSweep

扫描方式，OFF(0)表示默认，ON(1)表示快速。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描- 设置扫描点数

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSweepPoint(ViSession Vi, ViInt32 SweepPoint)

函数用途:

设置扫描点数。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepPoint

扫描点数，可取值为 201、501、1001、2001、4001。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 查询扫描点数

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSweepPoint(ViSession Vi, ViInt32* SweepPoint)

函数用途:

查询扫描点数。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepPoint

扫描点数，可取值为 201、501、1001、2001、4001。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 设置扫描时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSweepTime(ViSession Vi, ViReal64 SweepTime)

函数用途:

设置当前模式下的扫描时间。扫描时间是本振调谐经过选择的频率间隔所需要的时间。扫描时间直接影响完成一次测试所用的时间，它不包括完成一次扫描与开始下一次扫描之间的停滞时间，扫描时间通常随扫宽、分辨率带宽和视频带宽而改变，频谱分析模式下当分辨率带宽<=1kHz 时扫描时间不可设。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepTime

时间值(ms)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 查询扫描时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSweepTime(ViSession Vi, ViReal64* SweepTime)

函数用途:

查询当前模式下的扫描时间值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepTime

时间值(ms)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 设置扫描时间自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSweepTimeAuto(ViSession Vi, ViBoolean SweepTimeAuto)

函数用途:

设置扫描时间自动开关，当设为自动时，仪器会采用尽可能快的扫描速度，也可以设为手动来增加扫描时间以满足一些特定的测量需要，手动设置的扫描时间一定>=自动扫描时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepTimeAuto

线性扫描模式下的扫描时间自动开关。

OFF(0) 扫描时间手动

ON(1) 扫描时间自动

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 查询扫描时间自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSweepTimeAuto(ViSession Vi, ViBoolean* SweepTimeAuto)

函数用途:

查询扫描时间自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepTimeAuto

线性扫描模式下的扫描时间自动开关。

OFF(0) 扫描时间手动

ON(1)　　扫描时间自动

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 列表编辑 - 列表增加默认段

ViStatus _VI_FUNC CySAn_AddDefaultListSeg(ViSession Vi)

函数用途:

当前模式下的列表编辑中增加默认扫描段。

起始频率	1GHz
终止频率	2GHz
分辨率带宽	1MHz
视频带宽	30kHz
扫描点数	201
开关	关

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 列表编辑 - 列表删除段

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteListSeg(ViSession Vi, ViInt32 Index)

函数用途:

当前模式下的列表编辑中删除段。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

段索引

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 列表编辑 - 清空列表

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteAllListSeg(ViSession Vi)

函数用途:

将当前模式下的列表编辑段全部删除。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 列表编辑 - 增加段

ViStatus _VI_FUNC CySAn_AddListSeg(ViSession Vi, ViReal64 StartFreq, ViReal64 StopFreq, ViInt32 SweepPoints, ViReal64 RBW, ViReal64 VBW, ViBoolean OnOff)

函数用途:

当前模式下的列表编辑中增加段。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

StartFreq

起始频率(0 ~ 9.1GHz) 。

StopFreq

终止频率(0 ~ 9.1GHz)。

SweepPoints

扫描点数(201 ~ 1001)。

RBW

分辨率带宽(1Hz ~ 20MHz)。

VBW

视频带宽(1Hz ~ 20MHz)。

OnOff

开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 列表编辑 - 编辑段

ViStatus _VI_FUNC CySAn_EditListSeg(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 StartFreq, ViReal64 StopFreq, ViReal64 SweepPoints, ViReal64 RBW, ViReal64 VBW, ViBoolean OnOff)

函数用途:

当前模式下的列表编辑中编辑段。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

段索引

StartFreq

起始频率(0 ~ 9.1GHz)。

StopFreq

终止频率(0 ~ 9.1GHz)。

SweepPoints

扫描点数(201 ~ 1001)。

RBW

分辨率带宽(1Hz ~ 20MHz)。

VBW

视频带宽(1Hz ~ 20MHz)。

OnOff

开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 设置触发模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTrigSource(ViSession Vi, ViInt32 TrigSource)

函数用途:

设置触发模式，分为自由触发、视频触发、外部触发三种模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TrigSource

触发类型。

FREE(0)　　自由触发

VIDEO(1)　　视频触发

EXTRA(2)　　外部触发

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 查询触发模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetTrigSource(ViSession Vi, ViInt32* TrigSource)

函数用途:

查询触发模式，分为自由触发、视频触发、外部触发三种模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TrigSource

触发类型。

FREE(0)　　自由触发

VIDEO(1)　　视频触发

EXTRA(2)　　外部触发

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 设置视频触发电平

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetVideoTriggerLevel(ViSession Vi, ViReal64 Level)

函数用途:

设置视频触发电平。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Level

视频触发电平(dBm)，范围为-150dBm ~ 30dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 查询视频触发电平

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetVideoTriggerLevel(ViSession Vi, ViReal64* Level)

函数用途:

查询视频触发电平。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Level

视频触发电平(dBm)，范围为-150dBm ~ 30dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 设置外部触发极性

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetExternalTriggerSlope(ViSession Vi, ViInt32 Slope)

函数用途:

设置外部触发极性。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Slope

外部触发极性，POS(0)表示正，NEG(1)表示负。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 查询外部触发极性

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetExternalTriggerSlope(ViSession Vi, ViInt32* Slope)

函数用途:

查询外部触发极性。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Slope

外部触发极性，POS(0)表示正，NEG(1)表示负。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 设置外部触发延迟

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTriggerDelay(ViSession Vi, ViReal64 Delay)

函数用途:

设置外部触发延迟。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Delay

触发延迟(μs)，范围为 1μs ~ 500ms。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 查询外部触发延迟

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetTriggerDelay(ViSession Vi, ViReal64* Delay)

函数用途:

查询外部触发延迟。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Delay

触发延迟(μs)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 设置时间门延迟

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetGateDelay(ViSession Vi, ViReal64 GateDelay)

函数用途:

设置时间门延迟。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GateDelay

延迟时间，范围 0ms ~ 20s。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 查询时间门延迟

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGateDelay(ViSession Vi, ViReal64* GateDelay)

函数用途:

查询时间门延迟。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GateDelay

延迟时间，范围 0ms ~ 20s。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 设置时间门宽度

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetGateLength(ViSession Vi, ViReal64 GateLength)

函数用途:

设置时间门宽度。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GateLength

时间门宽度，范围 1μs ~ 20s。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 查询时间门宽度

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGateLength(ViSession Vi, ViReal64* GateLength)

函数用途:

查询时间门宽度。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GateLength

时间门宽度，范围 1μs ~ 20s。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 设置时间门边沿极性

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetGateSlope(ViSession Vi, ViBoolean GateSlope)

函数用途:

设置时间门边沿极性。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GateSlope

边沿极性，FALLING(0)表示极性负，RISING(1)表示极性正。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 查询时间门边沿极性

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGateSlope(ViSession Vi, ViBoolean* GateSlope)

函数用途:

查询时间门边沿极性。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GateSlope

边沿极性，FALLING(0)表示极性负，RISING(1)表示极性正。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 设置时间门开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetGateState(ViSession Vi, ViBoolean GateState)

函数用途:

设置时间门开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GateState

时间门开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 查询时间门开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGateState(ViSession Vi, ViBoolean* GateState)

函数用途:

查询时间门开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GateState

时间门开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 设置时间门触发源

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetGateTrigger(ViSession Vi, ViInt32 GateTrigger)

函数用途:

设置时间门触发源。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GateTrigger

触发源，EXT(0)表示外部，INT(1) 表示内部，GPS(2) 表示 GPS。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 查询时间门触发源

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGateTrigger(ViSession Vi, ViInt32* GateTrigger)

函数用途:

查询时间门触发源。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GateTrigger

触发源，EXT(0)表示外部，INT(1）表示内部，GPS(2）表示 GPS。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 设置时间门预览开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetGateViewOn(ViSession Vi, ViBoolean GateViewOn)

函数用途:

设置时间门预览开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GateViewOn

预览开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 查询时间门预览开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGateViewOn(ViSession Vi, ViBoolean* GateViewOn)

函数用途:

查询时间门预览开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GateViewOn

预览开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 设置时间门预览时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetViewTime(ViSession Vi, ViReal64 ViewTime)

函数用途:

设置时间门预览时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ViewTime

预览时间，范围 3.472μs ~ 6000s。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 查询时间门预览时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetViewTime(ViSession Vi, ViReal64* ViewTime)

函数用途:

查询时间门预览时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ViewTime

预览时间，范围 3.472μs ~ 6000s。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 设置时间门频域 RBW

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSpectrumRBW(ViSession Vi, ViReal64 SpectrumRBW)

函数用途:

设置时间门频域 RBW。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpectrumRBW

时间门频域 RBW，范围 1.5kHz ~ 750kHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 查询时间门频域 RBW

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSpectrumRBW(ViSession Vi, ViReal64* SpectrumRBW)

函数用途:

设置时间门频域 RBW。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpectrumRBW

时间门频域 RBW，范围 1.5kHz ~ 750kHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 设置时间门触发间隔

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSpectrumInteval(ViSession Vi, ViInt32 SpectrumInteval)

函数用途:

设置时间门触发间隔。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpectrumInteval

触发间隔，取值为：10(0)、20(1)、50(2)、100(3)、200(4)、500(5)、1000(6)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 查询时间门触发间隔

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSpectrumInteval(ViSession Vi, ViInt32* SpectrumInteval)

函数用途:

设置时间门触发间隔。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpectrumInteval

触发间隔，取值为：10(0)、20(1)、50(2)、100(3)、200(4)、500(5)、1000(6)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 设置时间门频域开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSpectrumOn(ViSession Vi, ViBoolean SpectrumOn)

函数用途:

设置时间门频域开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpectrumOn

频域开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 查询时间门频域开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSpectrumOn(ViSession Vi, ViBoolean* SpectrumOn)

函数用途:

查询时间门频域开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpectrumOn

频域开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 设置时间门频域 RBW 自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSpectrumRBWAuto(ViSession Vi, ViBoolean SpectrumRBWAuto)

函数用途:

设置时间门频域 RBW 自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpectrumRBWAuto

频域 RBW 自动开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 查询时间门频域 RBW 自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSpectrumRBWAuto(ViSession Vi, ViBoolean* SpectrumRBWAuto)

函数用途:

查询时间门频域 RBW 自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpectrumRBWAuto

频域 RBW 自动开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 设置时间门频域扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSpectrumSpan(ViSession Vi, ViReal64 SpectrumSpan)

函数用途:

设置时间门频域扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpectrumSpan

时间门频域扫宽，范围 1MHz ~ 200MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 时间门 - 查询时间门频域扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSpectrumSpan(ViSession Vi, ViReal64* SpectrumSpan)

函数用途:

查询时间门频域扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpectrumSpan

时间门频域扫宽，范围 1MHz ~ 200MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

平均 - 设置平均开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAverageEnabled(ViSession Vi, ViBoolean AverageEnabled)

函数用途:

设置平均开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AverageEnabled

平均开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

平均 - 查询平均开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAverageEnabled(ViSession Vi, ViBoolean* AverageEnabled)

函数用途:

查询平均开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AverageEnabled

平均开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

平均 - 设置平均次数

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAverageCount(ViSession Vi, ViInt32 AverageCount)

函数用途:

设置平均次数。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AverageCount

平均次数，范围为 1 ~ 1000。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

平均 - 查询平均次数

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAverageCount(ViSession Vi, ViInt32* AverageCount)

函数用途:

查询平均次数。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AverageCount

平均次数。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

平均 - 平均从零开始

ViStatus _VI_FUNC CySAn_ClearAverage(ViSession Vi)

函数用途:

使当前平均从 0 开始计数。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

平均 - 查询当前平均的次数

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCurrentAverage(ViSession Vi, ViInt32* Val)

函数用途:

查询当前已经平均的次数。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

已经平均的次数。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

检波 - 设置检波类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDetectorType(ViSession Vi, ViInt32 DetectorType)

函数用途:

设置检波类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DetectorType

检波类型。

频谱分析、干扰分析	POSitive(0)	正峰值
	NEGative(1)	负峰值
	SAMPle(2)	采样
	NORMal(3)	标准(罗森菲尔)
	AVERage(4)	均值
	RMS(5)	均方根
定向分析	AVERage(0)	均值
	POSitive(1)	峰值
	SAMPle(2)	实时
实时频谱	POSitive(0)	正峰值
	NEGative(1)	负峰值
	SAMPle(2)	取样
	AVERage(4)	均值

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

检波 - 查询检波类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetDetectorType(ViSession Vi, ViInt32* DetectorType)

函数用途:

查询检波类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DetectorType

检波类型。

频谱分析、干扰分析	POSitive(0)	正峰值
	NEGative(1)	负峰值
	SAMPle(2)	采样
	NORMal(3)	标准(罗森菲尔)
	AVERage(4)	均值
	RMS(5)	均方根
	AVERage(0)	均值

定向分析	POSitive(1)	峰值
	SAMPle(2)	实时
实时频谱	POSitive(0)	正峰值
	NEGative(1)	负峰值
	SAMPle(2)	取样
	AVERage(4)	均值

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

检波 - 设置检波自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDetectorTypeAuto(ViSession Vi, ViBoolean DetectorTypeAuto)

函数用途:

设置检波自动开关，当检波为自动时，仪器会根据不同的测量自动选择检波类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DetectorTypeAuto

检波自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

检波 - 查询检波自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetDetectorTypeAuto(ViSession Vi, ViBoolean* DetectorTypeAuto)

函数用途:

查询检波自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DetectorTypeAuto

检波自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

迹线 - 设置迹线状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTraceType(ViSession Vi, ViConstString TraceName, ViInt32 TraceType)

函数用途:

设置迹线状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TraceName

迹线名称。

TraceType

迹线状态。

CLRW(0) 表示刷新迹线

MAXH(1) 表示最大保持

MINH(2) 表示最小保持

VIEW(3) 表示保持迹线

BLANk(4) 表示隐藏迹线

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

迹线 - 查询迹线状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetTraceType(ViSession Vi, ViConstString Trace, ViInt32* TraceType)

函数用途:

查询迹线状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TraceName

迹线名称。

TraceType

迹线状态。

CLRW(0)　表示刷新迹线

MAXH(1)　表示最大保持

MINH(2)　表示最小保持

VIEW(3)　表示保持迹线

BLANk(4)　表示隐藏迹线

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

数据 - 查询迹线数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_FetchTraceY(ViSession Vi, ViConstString TraceName, ViInt32 ArrayLength, ViInt32* ActualPoints, ViReal64 Amplitude[])

函数用途:

查询得到频谱分析模式下的迹线数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TraceName

迹线名称。

ArrayLength

接收到的迹线数据长度。

ActualPoints

点数。

Amplitude[]

迹线数据存储数组。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 设置声音报警开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLimitBeep(ViSession Vi, ViBoolean Beep)

函数用途:

设置极限声音报警开关，如果声音报警开关打开，则当极限测试开关打开且测试不通过时，每扫描完一遍仪器蜂鸣器就会发出“滴”的短音报警声。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Beep

声音报警开关，OFF(0)表示声音报警关，ON(1)表示声音报警开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 查询声音报警开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLimitBeep(ViSession Vi, ViBoolean* Beep)

函数用途:

查询极限声音报警开关，如果声音报警开关打开，则当极限测试开关打开且测试不通过时，每扫描完一遍仪器蜂鸣器就会发出“滴”的短音报警声。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Beep

声音报警开关，OFF(0)表示声音报警关，ON(1)表示声音报警开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 设置下极限显示开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLowLimitDisplayOn(ViSession Vi, ViBoolean Display)

函数用途:

设置下极限显示开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Display

下极限显示开关，OFF(0)表示显示关，ON(1)表示显示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 查询下极限显示开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetUpLimitDisplayOn(ViSession Vi, ViBoolean* Display)

函数用途:

查询下极限显示开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Display

下极限显示开关，OFF(0)表示显示关，ON(1)表示显示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 设置上极限显示开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetUpLimitDisplayOn(ViSession Vi, ViBoolean Display)

函数用途:

设置上极限显示开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Display

上极限显示开关，OFF(0)表示显示关，ON(1)表示显示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 查询上极限显示开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetUpLimitDisplayOn(ViSession Vi, ViBoolean* Display)

函数用途:

查询上极限显示开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Display

上极限显示开关，OFF(0)表示显示关，ON(1)表示显示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 设置下极限测试开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLowLimitTestOn(ViSession Vi, ViBoolean Test)

函数用途:

设置下极限测试开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Test

下极限测试开关，OFF(0)表示测试关，ON(1)表示测试开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 查询下极限测试开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLowLimitTestOn(ViSession Vi, ViBoolean* Test)

函数用途:

查询下极限测试开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Test

下极限测试开关，OFF(0)表示测试关，ON(1)表示测试开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 设置上极限测试开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetUpLimitTestOn(ViSession Vi, ViBoolean Test)

函数用途:

设置上极限测试开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Test

上极限测试开关，OFF(0)表示测试关，ON(1)表示测试开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 查询上极限测试开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetUpLimitTestOn(ViSession Vi, ViBoolean* Test)

函数用途:

查询上极限测试开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Test

上极限测试开关，OFF(0)表示测试关，ON(1)表示测试开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 设置下极限余量

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLowLimitMargin(ViSession Vi, ViReal64 Margin)

函数用途:

设置下极限余量值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Margin

余量值(0dB ~ 40dB)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 查询下极限余量

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLowLimitMargin(ViSession Vi, ViReal64* Margin)

函数用途:

查询下极限余量值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Margin

余量值。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 设置上极限余量

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetUpLimitMargin(ViSession Vi, ViReal64 Margin)

函数用途:

设置上极限余量值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Margin

余量值(-40dB ~ 0dB)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 查询上极限余量

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetUpLimitMargin(ViSession Vi, ViReal64* Margin)

函数用途:

查询上极限余量值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Margin

余量值。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 下极限增加默认点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_AddLowLimitPoint(ViSession Vi)

函数用途:

下极限增加默认点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 删除下极限当前点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteLowLimitCurrentPoint(ViSession Vi)

函数用途:

删除下极限当前点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 删除全部下极限点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteLowLimitAllPoint(ViSession Vi)

函数用途:

将下极限的所有编辑点全部删除。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 下极限编辑点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_EditLowLimitPoint(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 Freq, ViReal64 Amp)

函数用途:

设置下极限编辑点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

极限点索引。

Freq

频率值(Hz)(0 ~ 9.1GHz)。

Amp

幅度值(dBm)(-174 ~ 50dBm)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 上极限增加默认点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_AddUpLimitPoint(ViSession Vi)

函数用途:

上极限增加默认点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 上极限删除当前点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteUpLimitCurrentPoint(ViSession Vi)

函数用途:

上极限删除当前点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 删除全部上极限点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteUpLimitAllPoint(ViSession Vi)

函数用途:

将上极限所有编辑点全部删除。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 –上极限编辑点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_EditUpLimitPoint(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 Freq, ViReal64 Amp)

函数用途:

设置上极限编辑点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

极限点索引。

Freq

频率值(Hz)(0 ~ 9.1GHz)。

Amp

幅度值(dBm)(-174 ~ 50dBm)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置功能测量

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSAMeasureType(ViSession Vi, ViInt32 SAMeasureType)

函数用途:

设置功能测量类型，也可以直接通过功能测量的开关进行设置，同一时间只能存在一种功能测量。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SAMeasureType

功能测量类型。

设置参数	测量类型
NONE(0)	关闭测量
FST(1)	场强测量
CHP(2)	通道功率
OBW(3)	占用带宽
ACPR(4)	邻道功率
DEMOD(5)	音频解调
SEM(6)	杂散发射模板
CNR(7)	载噪比测量
IQCAP(8)	IQ 捕获
OUTMAP(9)	室外地图
INMAP(10)	室内地图
SE(11)	杂散发射模板
HARM(12)	谐波失真
MACPR(13)	多载波邻道功率

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询功能测量

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSAMeasureType(ViSession Vi, ViInt32* SAMeasureType)

函数用途:

查询功能测量类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SAMeasureType

功能测量类型。

设置参数	测量类型
NONE(0)	关闭测量
FST(1)	场强测量
CHP(2)	通道功率

OBW(3)	占用带宽
ACPR(4)	邻道功率
DEMOD(5)	音频解调
SEM(6)	杂散发射模板
CNR(7)	载噪比测量
IQCAP(8)	IQ 捕获
OUTMAP(9)	室外地图
INMAP(10)	室内地图
SE(11)	杂散发射模板
HARM(12)	谐波失真
MACPR(13)	多载波邻道功率

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 关闭测量

ViStatus _VI_FUNC CySAn_MeasureOff(ViSession Vi)

函数用途:

关闭当前的功能测量，切换为普通频谱测量。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询测量结果

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSAMeasureData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViChar Val[])

函数用途:

查询测量结果。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

测量结果。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 场强 - 关闭天线因子

ViStatus _VI_FUNC CySAn_ClearAntenna(ViSession Vi)

函数用途:

关闭天线因子加载，设置为无天线因子状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 场强 - 设置场强开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetFstOn(ViSession Vi, ViBoolean FstOn)

函数用途:

设置场强功能测量开关，也可用 CySAn_SetInstMode()函数打开(打开该功能测量会关闭其他功能测量) 。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FstOn

场强开关，OFF(0)表示场强关，ON(1)表示场强开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 场强 - 查询场强开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetFstOn(ViSession Vi, ViBoolean* FstOn)

函数用途:

查询场强功能测量开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FstOn

场强开关，OFF(0)表示场强关，ON(1)表示场强开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 场强 - 编辑天线因子 - 增加默认点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_AddAntennaDefaultPoint(ViSession Vi)

函数用途:

编辑天线因子增加默认点。频率：1GHz　天线因子值：0dB

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 场强 - 编辑天线因子 - 删除点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeletePoint(ViSession Vi, ViInt32 Index)

函数用途:

编辑天线因子删除点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

点索引。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 场强 - 编辑天线因子 - 编辑点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_EditAntennaPoint(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 Freq, ViReal64 Amp)

函数用途:

编辑天线因子编辑点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

点索引。

Freq

频率（0 ~ 9.1GHz）。

Amp

天线因子值（-200 ~ 200dB）。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 场强 - 编辑天线因子 - 增加点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_AddAntennaPoint(ViSession Vi, ViReal64 Freq, ViReal64 Amp)

函数用途:

编辑天线因子增加点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Freq

频率（0 ~ 9.1GHz）。

Amp

天线因子值（-200 ~ 200dB）。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 通道功率 - 设置通道功率开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetChannelPowerOn(ViSession Vi, ViBoolean ChannelPowerOn)

函数用途:

设置通道功率开关，也可用 CySAn_SetInstMode()函数打开(打开该功能测量会关闭其他功能测量)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ChannelPowerOn

通道功率开关，OFF(0)表示通道功率关，ON(1)表示通道功率开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 通道功率 - 查询通道功率开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetChannelPowerOn(ViSession Vi, ViBoolean* ChannelPowerOn)

函数用途:

查询通道功率开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ChannelPowerOn

通道功率开关，OFF(0)表示通道功率关，ON(1)表示通道功率开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 通道功率 - 设置通道功率带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetChannelBW(ViSession Vi, ViReal64 ChannelBW)

函数用途:

设置频谱分析模式的通道功率功能测量的通道功率带宽值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ChannelBW

通道功率带宽(Hz)，范围为 5Hz ~ 9.1GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 通道功率 - 查询通道功率带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetChannelBW(ViSession Vi, ViReal64* ChannelBW)

函数用途:

查询频谱分析模式的通道功率功能测量的通道功率带宽值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ChannelBW

通道功率带宽(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 通道功率 - 查询通道功率值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetChannelPower(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询频谱分析模式的通道功率功能测量的通道功率值**(在通道功率打开时且扫描完一遍后有效)**。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

功率值(dBm)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 通道功率 - 查询通道功率密度值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetChannelPowerDensity(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询频谱分析模式的通道功率功能测量的通道功率密度值**(在通道功率打开时且扫描完一遍后有效)**。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

功率密度值(dBm/Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 占用带宽 - 设置占用带宽开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetOBWOn(ViSession Vi, ViBoolean OBWOn)

函数用途:

设置占用带宽功能测量开关，也可用 CySAn_SetInstMode()函数打开(打开该功能测量会关闭其他功能测量)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

OBWOn

占用带宽开关，OFF(0)表示占用带宽关，ON(1)表示占用带宽开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 占用带宽 - 查询占用带宽开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetOBWOn(ViSession Vi, ViBoolean* OBWOn)

函数用途:

查询占用带宽开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

OBWOn

占用带宽开关，OFF(0)表示占用带宽关，ON(1)表示占用带宽开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 占用带宽 - 设置测量方法

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetOBWMethod(ViSession Vi, ViBoolean Method)

函数用途:

设置占用带宽测量方法，百分比测量方法是得到整个扫宽的总功率的 x%的带宽，XdB 测量方法是得到最大功率值的两侧小于 xdB 带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Method

占用带宽测量方法，PPOW(0)表示百分比，XDB(1)表示 XdB。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 占用带宽 - 查询测量方法

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetOBWMethod(ViSession Vi, ViBoolean* Method)

函数用途:

查询占用带宽测量方法。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Method

占用带宽测量方法，PPOW(0)表示百分比，XDB(1)表示 XdB。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 占用带宽 - 设置百分比

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetOBWPercent(ViSession Vi, ViReal64 Percent)

函数用途:

设置占用带宽百分比值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Percent

百分比值，范围为 10.00% ~ 99.99%。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 占用带宽 - 查询百分比

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetOBWPercent(ViSession Vi, ViReal64* Percent)

函数用途:

查询占用带宽百分比值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Percent

百分比值。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 占用带宽 - 设置 XdB

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetOBWXdb(ViSession Vi, ViReal64 Xdb)

函数用途:

设置占用带宽 XdB 值，当测量方法为 XdB 时起作用。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Xdb

XdB 值(dB)，范围为-100.0dB ~ -0.1dB。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 占用带宽 - 查询 XdB

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetOBWXdb(ViSession Vi, ViReal64* Xdb)

函数用途:

查询占用带宽 XdB 值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Xdb

XdB 值(dB)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 占用带宽 - 查询占用带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetOBWResult(ViSession Vi, ViReal64* Val)

函数用途:

查询占用带宽值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

占用带宽值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 音频解调 - 设置解调开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTuneListenOn(ViSession Vi, ViBoolean TuneListenOn)

函数用途:

设置 AF/FM 功能测量开关，也可用 CySAn_SetInstMode()函数打开(打开该功能测量会

关闭其他功能测量)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TuneListenOn

解调开关，OFF(0)表示解调关，ON(1)表示解调开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 音频解调 - 查询解调开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetTuneListenOn(ViSession Vi, ViBoolean* TuneListenOn)

函数用途:

查询 AM/FM 解调开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TuneListenOn

解调开关，OFF(0)表示解调关，ON(1)表示解调开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 音频解调 - 设置解调模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetListenMode(ViSession Vi, ViBoolean ListenMode)

函数用途:

设置解调模式，间歇模式为数据扫描完一屏然后按照解调时间间歇解调一段时间，然后数据再扫描完一屏，再按照解调时间间歇解调一段时间，如此往复循环；连续模式为数据扫描完一屏之后就一直连续解调，数据不再扫描。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ListenMode

解调模式，INTer(0)表示间歇模式，CONT(1)表示连续模式。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 音频解调 - 查询解调模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetListenMode(ViSession Vi, ViBoolean* ListenMode)

函数用途:

查询解调模式，间歇模式为数据扫描完一屏然后按照解调时间间歇解调一段时间，然后数据再扫描完一屏，再按照解调时间间歇解调一段时间，如此往复循环；连续模式为数据扫描完一屏之后就一直连续解调，数据不再扫描。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ListenMode

解调模式，INTer(0)表示间歇模式，CONT(1)表示连续模式。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 音频解调 - 设置解调类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTuneListenDemodType(ViSession Vi, ViInt32 DemodType)

函数用途:

设置解调类型，可选调频、调幅、上边带、下边带。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DemodType

解调类型。

FM(0)　　调频

AM(1)　　调幅

USB(2)　　上边带

LSB(3)　　下边带

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 音频解调 - 查询解调类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetTuneListenDemodType(ViSession Vi, ViInt32* DemodType)

函数用途:

查询解调类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DemodType

解调类型。

FM(0)　　调频

AM(1)　　调幅

USB(2)　　上边带

LSB(3)　　下边带

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 音频解调 - 设置解调时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetListenTime(ViSession Vi, ViReal64 ListenTime)

函数用途:

设置解调时间，在解调模式为间歇模式时起作用，为扫描一遍之后处于解调状态的时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ListenTime

解调时间(ms)，范围为 1μs ~ 400s。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 音频解调 - 查询解调时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetListenTime(ViSession Vi, ViReal64* ListenTime)

函数用途:

查询解调时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ListenTime

解调时间(ms)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 音频解调 - 设置音量

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetVolume(ViSession Vi, ViInt32 Volume)

函数用途:

设置解调的扬声器音量。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Volume

解调音量(无单位)，范围为 0 ~ 100。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 音频解调 - 查询音量

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetVolume(ViSession Vi, ViInt32* Volume)

函数用途:

查询解调的扬声器音量。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Volume

解调音量(无单位)，范围为 0 ~ 100。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 邻道功率比 - 设置邻道功率比开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetACPowerOn(ViSession Vi, ViBoolean ACPowerOn)

函数用途:

设置邻道功率比开关，也可用 CySAn_SetInstMode()函数打开**(打开该功能测量会关闭其他功能测量)**。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ACPowerOn

邻道功率比开关，OFF(0)表示邻道功率比关，ON(1)表示邻道功率比开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 邻道功率比 - 查询邻道功率比开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetACPowerOn(ViSession Vi, ViBoolean* ACPowerOn)

查询邻道功率比开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ACPowerOn

邻道功率比开关，OFF(0)表示邻道功率比关，ON(1)表示邻道功率比开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 邻道功率比 - 设置主信道带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMainChBW(ViSession Vi, ViReal64 MainChBW)

函数用途:

设置频谱分析模式下的邻道功率比功能测量的主信道带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MainChBW

频率值(单位为 Hz)，范围为 300Hz ~ 20MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 邻道功率比 - 查询主信道带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMainChBW(ViSession Vi, ViReal64* MainChBW)

函数用途:

查询频谱分析模式下的邻道功率比功能测量的主信道带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MainChBW

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 邻道功率比 - 设置邻道带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAdjChBW(ViSession Vi, ViReal64 AdjChBW)

函数用途:

设置频谱分析模式下的邻道功率比功能测量的邻道带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AdjChBW

频率值(单位为 Hz)，范围为 300Hz ~ 20MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 邻道功率比 - 查询邻道带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAdjChBW(ViSession Vi, ViReal64* AdjChBW)

函数用途:

查询频谱分析模式下的邻道功率比功能测量的邻道带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AdjChBW

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 邻道功率比 - 设置信道间隔

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSpace(ViSession Vi, ViReal64 Space)

函数用途:

设置频谱分析模式下的邻道功率比功能测量的信道间隔。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Space

频率值(Hz)，范围为 0Hz ~ 45MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 邻道功率比 - 查询信道间隔

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSpace(ViSession Vi, ViReal64* Space)

函数用途:

查询频谱分析模式下的邻道功率比功能测量的信道间隔。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Space

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 邻道功率比 - 设置门限测试开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLimitState(ViSession Vi, ViBoolean LimitState)

函数用途:

设置邻道功率比门限测试开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

LimitState

门限测试开关，OFF(0)表示门限测试关，ON(1)表示门限测试开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 邻道功率比 - 查询门限测试开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLimitState(ViSession Vi, ViBoolean* LimitState)

函数用途:

查询邻道功率比门限测试开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

LimitState

邻道功率比开关，OFF(0)表示邻道功率比关，ON(1)表示邻道功率比开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 邻道功率比 - 设置下邻道门限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLowACPRLimit(ViSession Vi, ViReal32 LowACPRLimit)

函数用途:

设置邻道功率比的下邻道门限值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

LowACPRLimit

邻道门限值(dB)，范围为-200dB ~ 200dB。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 邻道功率比 - 查询下邻道门限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLowACPRLimit(ViSession Vi, ViReal32* LowACPRLimit)

函数用途:

查询邻道功率比的下邻道门限值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

LowACPRLimit

邻道门限值(dB)，范围为-200dB ~ 200dB。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 邻道功率比 - 设置上邻道门限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetUpACPRLimit(ViSession Vi, ViReal32 UpACPRLimit)

函数用途:

设置邻道功率比的上邻道门限值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

UpACPRLimit

邻道门限值(dB)，范围为-200dB ~ 200dB。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 邻道功率比 - 查询上邻道门限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetUpACPRLimit(ViSession Vi, ViReal32* UpACPRLimit)

函数用途:

查询邻道功率比的上邻道门限值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

UpACPRLimit

邻道门限值(dB)，范围为-200dB ~ 200dB。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 邻道功率比 - 查询上邻道功率比

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetUpACPR(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询邻道功率比的上邻道功率比。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

邻道功率比(dBc)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 邻道功率比 - 查询下邻道功率比

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLowACPR(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询邻道功率比的下邻道功率比。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

邻道功率比(dBc)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 设置杂散模板开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSEOn(ViSession Vi, ViBoolean SEOn)

函数用途:

设置杂散模板开关，也可用 CySAn_SetInstMode()函数打开(打开该功能测量会关闭其他功能测量)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SEOn

杂散发射模板开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 查询杂散模板开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSEOn(ViSession Vi, ViBoolean* SEOn)

函数用途:

查询杂散模板开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SEOn

杂散发射模板开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 设置杂散模板当前段号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSESegID(ViSession Vi, ViInt32 SegID)

函数用途:

设置杂散发射模板当前段号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegID

当前段号，范围 1 ~ 5。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 查询杂散模板当前段号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSESegID(ViSession Vi, ViInt32* SegID)

函数用途:

查询杂散发射模板当前段号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegID

当前段号，范围 1 ~ 5。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 设置杂散模板扫描模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSESweepMode(ViSession Vi, ViBoolean SweepMode)

函数用途:

设置杂散发射模板扫描模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepMode

扫描模式，ONCE(0)表示单段，ALL(1)表示全段。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 查询杂散模板扫描模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSESweepMode(ViSession Vi, ViBoolean* SweepMode)

函数用途:

查询杂散发射模板扫描模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepMode

扫描模式，ONCE(0)表示单段，ALL(1)表示全段。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 设置杂散模板扫描类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSESweepType(ViSession Vi, ViBoolean SweepType)

函数用途:

设置杂散发射模板扫描类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepType

扫描类型，SINGLE(0)表示单次，CONT(1)表示连续。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 查询杂散模板扫描类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSESweepType(ViSession Vi, ViBoolean* SweepType)

函数用途:

查询杂散发射模板扫描类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepType

扫描类型，SINGLE(0)表示单次，CONT(1)表示连续。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 设置参考信道带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSEMChannelBW(ViSession Vi, ViReal64 ChannelBW)

函数用途:

设置杂散模板参考信道带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ChannelBW

频率值(Hz)，范围为 1kHz ~ 9.1GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 查询参考信道带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSEMChannelBW(ViSession Vi, ViReal64* ChannelBW)

函数用途:

查询杂散模板参考信道带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ChannelBW

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 设置参考功率类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetRefPowerType(ViSession Vi, ViInt32 RefPowerType)

函数用途:

设置杂散模板参考功率类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RefPowerType

参考功率类型，PEAK(0)表示峰值，CHANnel(1)表示通道。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 查询参考功率类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetRefPowerType(ViSession Vi, ViInt32* RefPowerType)

函数用途:

查询杂散模板参考功率类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RefPowerType

参考功率类型，PEAK(0)表示峰值，CHANnel(1)表示通道。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 设置杂散模板峰值光标开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetPeakMarkerOn(ViSession Vi, ViBoolean PeakMarkerOn)

函数用途:

设置杂散模板峰值光标开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

PeakMarkerOn

峰值光标开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 查询杂散模板峰值光标开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetPeakMarkerOn(ViSession Vi, ViBoolean* PeakMarkerOn)

函数用途:

查询杂散模板峰值光标开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

PeakMarkerOn

峰值光标开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 查询杂散模板是否通过测试

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSEMFail(ViSession Vi, ViBoolean* Val)

函数用途:

查询杂散模板是否测试通过。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

0 表示通过，1 表示失败。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 模板增加段

ViStatus _VI_FUNC CySAn_AddDefaultEmesSeg(ViSession Vi)

函数用途:

杂散发射模板的模板增加段。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 模板增加编辑段

ViStatus _VI_FUNC CySAn_AddEmesSeg(ViSession Vi, ViReal64 StartFreq, ViReal64 StopFreq, ViReal64 RBW, ViReal64 VBW, ViReal64 StartLimit, ViReal64 StopLimit)

函数用途:

杂散发射模板的模板增加编辑段。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

StartFreq

起始频率(Hz)，0 ~ 9.1GHz。

StopFreq

终止频率(Hz)，范围为 0 ~ 9.1GHz。

RBW

分辨率带宽(Hz)，范围为 1Hz ~ 20MHz。

VBW

视频带宽(Hz)，范围为 1Hz ~ 20MHz。

StartLimit

起始极限(dBm)，-174dBm ~ 50dBm。

StopLimit

终止极限(dBm)，-174dBm ~ 50dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 模板编辑清除列表

ViStatus _VI_FUNC CySAn_ClearEmesSeg(ViSession Vi)

函数用途:

杂散发射模板的模板编辑清除列表。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 模板编辑删除项

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteEmesSeg(ViSession Vi, ViInt32 Index)

函数用途:

杂散发射模板的模板编辑删除项。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。.

Index

删除项索引。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 杂散模板 - 模板编辑段

ViStatus _VI_FUNC CySAn_EditEmesSeg(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 StartFreq, ViReal64 StopFreq, ViReal64 RBW, ViReal64 VBW, ViReal64 StartLimit, ViReal64 StopLimit)

函数用途:

杂散发射模板的模板编辑段。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

编辑段索引。

StartFreq

起始频率(Hz)，0 ~ 9.1GHz。

StopFreq

终止频率(Hz)，范围为 0 ~ 9.1GHz。

RBW

分辨率带宽(Hz)，范围为 1Hz ~ 20MHz。

VBW

视频带宽(Hz)，范围为 1Hz ~ 20MHz。

StartLimit

起始极限(dBm)，-174dBm ~ 50dBm。

StopLimit

终止极限(dBm)，-174dBm ~ 50dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 载噪比 - 设置载噪比开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCNRatioOn(ViSession Vi, ViBoolean CNRatioOn)

函数用途:

设置载噪比开关，也可用 CySAn_SetInstMode()函数打开(打开该功能测量会关闭其他功能测量)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CNRatioOn

载噪比测量开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 载噪比 - 查询载噪比开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCNRatioOn(ViSession Vi, ViBoolean* CNRatioOn)

函数用途:

查询载噪比开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CNRatioOn

载噪比测量开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 载噪比 - 设置载噪比载波带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCNRCarrierBW(ViSession Vi, ViReal64 CarrierBW)

函数用途:

设置载噪比载波带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CarrierBW

频率值(Hz)，范围为 300Hz ~ 20MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 载噪比 - 查询载噪比载波带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCNRCarrierBW(ViSession Vi, ViReal64* CarrierBW)

函数用途:

查询载噪比载波带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CarrierBW

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 载噪比 - 设置载噪比噪声带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCNRNoiseBW(ViSession Vi, ViReal64 NoiseBW)

函数用途:

设置载噪比噪声带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

NoiseBW

频率值(Hz)，范围为 300Hz ~ 20MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 载噪比 - 查询载噪比噪声带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCNRNoiseBW(ViSession Vi, ViReal64* NoiseBW)

函数用途:

查询载噪比噪声带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

NoiseBW

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 载噪比 - 设置载噪比频率偏移

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCNSpace(ViSession Vi, ViReal64 CNSpace)

函数用途:

设置载噪比频率偏移。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CNSpace

频率值(Hz)，范围为 0Hz ~ 100MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 载噪比 - 查询载噪比频率偏移

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCNSpace(ViSession Vi, ViReal64* CNSpace)

函数用途:

查询载噪比频率偏移。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CNSpace

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 载噪比 - 查询载噪比测量结果

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCNRResult(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询载噪比测量结果。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

测量结果(dB)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 设置 IQ 捕获开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetIQCaptureOn(ViSession Vi, ViBoolean IQCaptureOn)

函数用途:

设置 IQ 捕获开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

IQCaptureOn

IQ 捕获测量开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 查询 IQ 捕获开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetIQCaptureOn(ViSession Vi, ViBoolean* IQCaptureOn)

函数用途:

查询 IQ 捕获开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

IQCaptureOn

IQ 捕获测量开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 开始捕获

ViStatus _VI_FUNC CySAn_StartCapture(ViSession Vi)

函数用途:

设置 IQ 捕获开始捕获。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 停止捕获

ViStatus _VI_FUNC CySAn_StopCapture(ViSession Vi)

函数用途:

设置 IQ 捕获停止捕获。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 设置捕获时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCaptureTime(ViSession Vi, ViReal64 CaptureTime)

函数用途:

设置 IQ 捕获捕获时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CaptureTime

捕获时间(us)，范围 1μs ~ 98.739ms。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 查询捕获时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCaptureTime(ViSession Vi, ViReal64* CaptureTime)

函数用途:

查询 IQ 捕获捕获时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CaptureTime

捕获时间(μs)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 设置 IQ 捕获模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetIQCaptureMode(ViSession Vi, ViBoolean CaptureMode)

函数用途:

设置 IQ 捕获捕获模式，分单次捕获和连续捕获。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CaptureMode

IQ 捕获模式，SING(0)表示单次捕获，CONT(1)表示连续捕获。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 查询 IQ 捕获模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetIQCaptureMode(ViSession Vi, ViBoolean* CaptureMode)

函数用途:

查询 IQ 捕获捕获模式，分单次捕获和连续捕获。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CaptureMode

IQ 捕获模式，SING(0)表示单次捕获，CONT(1)表示连续捕获。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 设置采样率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSampleRate(ViSession Vi, ViReal64 SampleRate)

函数用途:

设置 IQ 捕获采样率。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SampleRate

采样率。

捕获采样率	捕获带宽
184.32MHz	120.00MHz
92.16MHz	60.00MHz
46.08MHz	30.00MHz
23.04MHz	15.00MHz
11.52MHz	7.50MHz
5.76MHz	3.75MHz
2.88MHz	1.875MHz
1.44MHz	937.50kHz
720.00kHz	468.75kHz
360.00kHz	234.375kHz
180.00kHz	117.188kHz
90.00kHz	58.594kHz
45.00kHz	29.297kHz
22.50kHz	14.648kHz
11.25kHz	7.324kHz
5.625kHz	3.662kHz

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 查询采样率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSampleRate(ViSession Vi, ViReal64* SampleRate)

函数用途:

查询 IQ 捕获采样率。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SampleRate

采样率。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 设置 IQ 捕获存储名称

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCaptureSaveFileName(ViSession Vi, ViConstString CaptureSaveFileName)

函数用途:

设置 IQ 捕获文件存储名称。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CaptureSaveFileName

文件存储名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 查询 IQ 捕获存储名称

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCaptureSaveFileName(ViSession Vi, ViInt32 CaptureSaveFileNameBufferSize, ViChar CaptureSaveFileName[])

函数用途:

设置 IQ 捕获文件存储名称。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CaptureSaveFileName[]

文件存储名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 设置触发模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTriggerType(ViSession Vi, ViBoolean TriggerType)

函数用途:

设置触发模式，分为自由触发、外部触发二种模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TriggerType

触发类型，FREE(0)表示自由触发，EXTR(1)表示外部触发。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 查询触发模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetTriggerType(ViSession Vi, ViBoolean* TriggerType)

函数用途:

查询触发模式，分为自由触发、外部触发两种模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TriggerType

触发类型，FREE(0)表示自由触发，EXTR(1)表示外部触发。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 设置外部触发极性

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTriggerSlope(ViSession Vi, ViBoolean TriggerSlope)

函数用途:

设置外部触发极性。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TriggerSlope

触发极性，POS(0)表示正，NEG(1)表示负。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 查询外部触发极性

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetTriggerSlope(ViSession Vi, ViBoolean* TriggerSlope)

函数用途:

查询外部触发极性。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TriggerSlope

触发极性，POS(0)表示正，NEG(1)表示负。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 设置外部触发延迟

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetExternalTriggerDelay(ViSession Vi, ViReal64 ExternalTriggerDelay)

函数用途:

设置 IQ 捕获外部触发延迟。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ExternalTriggerDelay

触发延迟(us)，范围 1μs ~ 500ms。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 查询外部触发延迟

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetExternalTriggerDelay(ViSession Vi, ViReal64* ExternalTriggerDelay)

函数用途:

查询 IQ 捕获外部触发延迟。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ExternalTriggerDelay

触发延迟(us)，范围 1μs ~ 500ms。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 设置外部触发极性

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTriggerSlope(ViSession Vi, ViBoolean TriggerSlope)

函数用途:

设置 IQ 捕获外部触发极性。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TriggerSlope

触发极性，POS(0)表示正，NEG(1)表示负。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - IQ 捕获 - 查询外部触发极性

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetTriggerSlope(ViSession Vi, ViBoolean* TriggerSlope)

函数用途:

查询 IQ 捕获外部触发极性。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TriggerSlope

触发极性，POS(0)表示正，NEG(1)表示负。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 频谱发射 - 设置频谱发射开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSEMOn(ViSession Vi, ViBoolean SEMOn)

函数用途:

设置频谱发射开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SEMOn

频谱发射开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 频谱发射 - 查询频谱发射开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSEMOn(ViSession Vi, ViBoolean* SEMOn)

函数用途:

设置频谱发射开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SEMOn

频谱发射开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 谐波失真 - 设置基波频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetFundamentalFrequency(ViSession Vi, ViReal64 FundamentalFrequency)

函数用途:

设置谐波失真基波频率。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FundamentalFrequency

基波频率，范围 0 ~ 9.1GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 谐波失真 - 查询基波频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetFundamentalFrequency(ViSession Vi, ViReal64* FundamentalFrequency)

函数用途:

查询谐波失真基波频率。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FundamentalFrequency

基波频率，范围 0 ~ 9.1GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 谐波失真 - 设置谐波数

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetHarmonicNum(ViSession Vi, ViInt32 HarmonicNum)

函数用途:

设置谐波失真谐波数。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

HarmonicNum

谐波数，范围 1 ~ 10。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 谐波失真 - 查询谐波数

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetHarmonicNum(ViSession Vi, ViInt32* HarmonicNum)

函数用途:

查询谐波失真谐波数。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

HarmonicNum

谐波数，范围 1 ~ 10。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 谐波失真 - 设置分辨率带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetHarmonicRBW(ViSession Vi, ViReal64 HarmonicRBW)

函数用途:

设置谐波失真分辨率带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

HarmonicRBW

分辨率带宽，范围 1Hz ~ 20MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 谐波失真 - 查询分辨率带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetHarmonicRBW(ViSession Vi, ViReal64* HarmonicRBW)

函数用途:

查询谐波失真分辨率带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

HarmonicRBW

分辨率带宽，范围 1Hz ~ 20MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 谐波失真 - 设置谐波失真状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetHarmonicDistortionOn(ViSession Vi, ViBoolean HarmonicDistortionOn)

函数用途:

设置谐波失真状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

HarmonicDistortionOn

谐波失真开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 谐波失真 - 查询谐波失真状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetHarmonicDistortionOn(ViSession Vi, ViBoolean* HarmonicDistortionOn)

函数用途:

查询谐波失真状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

HarmonicDistortionOn

谐波失真开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 谐波失真 - 设置谐波失真视频带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetHarmonicVBW(ViSession Vi, ViReal64 HarmonicVBW)

函数用途:

设置谐波失真视频带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

HarmonicVBW

视频带宽，范围 1Hz ~ 20MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 谐波失真 - 查询谐波失真视频带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetHarmonicVBW(ViSession Vi, ViReal64 HarmonicVBW)

函数用途:

查询谐波失真视频带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

HarmonicVBW

视频带宽，范围 1Hz ~ 20MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 设置邻道带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAdjChannelBW(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 AdjChannelBW)

函数用途:

设置多载波邻道功率邻道载波带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

邻道索引。

AdjChannelBW

邻道载波带宽，范围 1kHz ~ 200MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 查询邻道带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAdjChannelBW(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64* AdjChannelBW)

函数用途:

查询多载波邻道功率邻道载波带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

邻道索引。

AdjChannelBW

邻道载波带宽，范围 1kHz ~ 200MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 设置邻道号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAdjChannel(ViSession Vi, ViInt32 AdjChannel)

函数用途:

设置多载波邻道功率邻道号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AdjChannel

邻道号，范围 1 ~ 3。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 查询邻道号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAdjChannel(ViSession Vi, ViInt32* AdjChannel)

函数用途:

查询多载波邻道功率邻道号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AdjChannel

邻道号，范围 1 ~ 3。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 设置下邻道门限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAdjChLowLimit(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 AdjChLowLimit)

函数用途:

设置多载波邻道功率下邻道门限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

邻道索引。

AdjChLowLimit

下邻道门限，范围-200dB ~ 200dB。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 查询下邻道门限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAdjChLowLimit(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64* AdjChLowLimit)

函数用途:

查询多载波邻道功率下邻道门限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

邻道索引。

AdjChLowLimit

下邻道门限，范围-200dB ~ 200dB。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 设置邻道门限测试状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAdjChLimitOn(ViSession Vi, ViBoolean AdjChLimitOn)

函数用途:

设置多载波邻道功率邻道门限测试状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AdjChLimitOn

门限测试开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 查询邻道门限测试状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAdjChLimitOn(ViSession Vi, ViBoolean* AdjChLimitOn)

函数用途:

查询多载波邻道功率邻道门限测试状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AdjChLimitOn

门限测试开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 设置邻道上门限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAdjChUpLimit(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 AdjChUpLimit)

函数用途:

设置多载波邻道功率邻道上门限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

邻道索引。

AdjChUpLimit

上邻道门限，范围-200dB ~ 200dB。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 查询邻道上门限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAdjChUpLimit(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64* AdjChUpLimit)

函数用途:

查询多载波邻道功率邻道上门限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

邻道索引。

AdjChUpLimit

上邻道门限，范围-200dB ~ 200dB。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 设置邻道偏移

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAdjChOffsetFreq(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 AdjChOffsetFreq)

函数用途:

设置多载波邻道功率邻道偏移。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

邻道索引。

AdjChOffsetFreq

邻道偏移量，范围 0Hz ~ 200MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 查询邻道偏移

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAdjChOffsetFreq(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64* AdjChOffsetFreq)

函数用途:

查询多载波邻道功率邻道偏移。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

邻道索引。

AdjChOffsetFreq

邻道偏移量，范围 0Hz ~ 200MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 设置载波带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCarrierBW(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 CarrierBW)

函数用途:

设置多载波邻道功率载波带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

载波索引。

CarrierBW

载波带宽，范围 1kHz ~ 200MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 查询载波带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCarrierBW(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64* CarrierBW)

函数用途:

查询多载波邻道功率载波带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

载波索引。

CarrierBW

载波带宽，范围 1kHz ~ 200MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 设置载波频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCarrierFreq(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 CarrierFreq)

函数用途:

设置多载波邻道功率载波频率。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

载波索引。

CarrierFreq

载波频率，范围 100MHz ~ 9.1GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 查询载波频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCarrierFreq(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64* CarrierFreq)

函数用途:

查询多载波邻道功率载波频率。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

载波索引。

CarrierFreq

载波频率，范围 100MHz ~ 9.1GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 设置载波 ID

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCurrentCarrier(ViSession Vi, ViInt32 CurrentCarrier)

函数用途:

设置多载波邻道功率载波 ID。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CurrentCarrier

载波 ID，可选 1 或 2。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 查询载波 ID

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCurrentCarrier(ViSession Vi, ViInt32* CurrentCarrier)

函数用途:

查询多载波邻道功率载波 ID。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CurrentCarrier

载波 ID，可选 1 或 2。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 设置邻道功率状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMACPROn(ViSession Vi, ViBoolean MACPROn)

函数用途:

设置多载波邻道功率状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MACPROn

多载波邻道功率开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 多载波邻道功率 - 查询邻道功率状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMACPROn(ViSession Vi, ViBoolean* MACPROn)

函数用途:

查询多载波邻道功率状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MACPROn

多载波邻道功率开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 设置邻信道带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMAPAdjChBW(ViSession Vi, ViReal64 AdjChBW)

函数用途:

设置地图邻信道带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AdjChBW

邻信道带宽，范围 300Hz ~ 20MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 查询邻信道带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMAPAdjChBW(ViSession Vi, ViReal64 AdjChBW)

函数用途:

查询地图邻信道带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AdjChBW

邻信道带宽，范围 300Hz ~ 20MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 设置邻道功率比“好”的下限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMAPACPRGood(ViSession Vi, ViReal64 ACPRGood)

函数用途:

设置地图邻道功率比“好”的下限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ACPRGood

邻道功率比，范围-200dBm ~ 200dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 查询邻道功率比“好”的下限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMAPACPRGood(ViSession Vi, ViReal64* ACPRGood)

函数用途:

查询地图邻道功率比“好”的下限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ACPRGood

邻道功率比，范围-200dBm ~ 200dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 设置主信道带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMAPMainChBW(ViSession Vi, ViReal64 MainChBW)

函数用途:

设置地图主信道带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MainChBW

主信道带宽，范围 300Hz ~ 20MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 查询主信道带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMAPMainChBW(ViSession Vi, ViReal64* MainChBW)

函数用途:

查询地图主信道带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MainChBW

主信道带宽，范围 300Hz ~ 20MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 设置邻道门限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMAPAdjChOffset(ViSession Vi, ViReal64 AdjChOffset)

函数用途:

设置地图邻道门限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AdjChOffset

邻道门限，范围-200dB ~ 200dB。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 查询邻道门限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMAPAdjChOffset(ViSession Vi, ViReal64* AdjChOffset)

函数用途:

查询地图邻道门限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AdjChOffset

邻道门限，范围-200dB ~ 200dB。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 设置邻道功率比“差”的上限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMAPACPRPoor(ViSession Vi, ViReal64 ACPRPoor)

函数用途:

设置地图邻道功率比“差”的上限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ACPRPoor

邻道功率比，范围-200dBm ~ 200dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 查询邻道功率比“差”的上限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMAPACPRPoor(ViSession Vi, ViReal64* ACPRPoor)

函数用途:

查询地图邻道功率比“差”的上限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ACPRPoor

邻道功率比，范围-200dBm ~ 200dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 设置信道间隔

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMAPChSpacing(ViSession Vi, ViReal64 ChSpacing)

函数用途:

设置地图信道间隔。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ChSpacing

信道间隔，范围 0Hz ~ 45MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 查询信道间隔

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMAPChSpacing(ViSession Vi, ViReal64* ChSpacing)

函数用途:

查询地图信道间隔。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ChSpacing

信道间隔，范围 0Hz ~ 45MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 设置干扰地图测试类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSAMapMeasureType(ViSession Vi, ViBoolean MapMeasureType)

函数用途:

设置干扰地图测试类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MapMeasureType

测试类型，RSSI(0)表示 RSSI，ACPR(1)表示邻道功率比。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 查询干扰地图测试类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSAMapMeasureType(ViSession Vi, ViBoolean* MapMeasureType)

函数用途:

查询干扰地图测试类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MapMeasureType

测试类型，RSSI(0)表示 RSSI，ACPR(1)表示邻道功率比。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 设置 RSSI“优秀”的下限值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMapRSSIExcellent(ViSession Vi, ViReal64 RSSIExcellent)

函数用途:

设置地图 RSSI“优秀”的下限值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RSSIExcellent

RSSI 值，范围-196 ~ 200dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 查询 RSSI“优秀”的下限值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMapRSSIExcellent(ViSession Vi, ViReal64* RSSIExcellent)

函数用途:

查询地图 RSSI“优秀”的下限值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RSSIExcellent

RSSI 值，范围-196 ~ 200dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 设置 RSSI“一般”的下限值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMapRSSIFair(ViSession Vi, ViReal64 RSSIFair)

函数用途:

设置地图 RSSI“一般”的下限值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RSSIFair

RSSI 值，范围-199 ~ 197dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 查询 RSSI“一般”的下限值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMapRSSIFair(ViSession Vi, ViReal64* RSSIFair)

函数用途:

查询地图 RSSI“一般”的下限值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RSSIFair

RSSI 值，范围-199 ~ 197dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 设置 RSSI“好”的下限值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMapRSSIGood(ViSession Vi, ViReal64 RSSIGood)

函数用途:

设置地图 RSSI“好”的下限值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RSSIGood

RSSI 值，范围-198 ~ 198dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 查询 RSSI“好”的下限值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMapRSSIGood(ViSession Vi, ViReal64* RSSIGood)

函数用途:

查询地图 RSSI“好”的下限值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RSSIGood

RSSI 值，范围-198 ~ 198dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 设置 RSSI“差”的上限值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMapRSSIPoor(ViSession Vi, ViReal64 RSSIPoor)

函数用途:

设置地图 RSSI“差”的上限值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RSSIPoor

RSSI 值，范围-200 ~ 196dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 查询 RSSI“差”的上限值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMapRSSIPoor(ViSession Vi, ViReal64* RSSIPoor)

函数用途:

查询地图 RSSI“差”的上限值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RSSIPoor

RSSI 值，范围-200 ~ 196dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 设置 RSSI“很好”的下限值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMapRSSIVeryGood(ViSession Vi, ViReal64 RSSIVeryGood)

函数用途:

设置地图 RSSI“很好”的下限值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RSSIVeryGood

RSSI 值，范围-197 ~ 199dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 查询 RSSI“很好”的下限值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMapRSSIVeryGood(ViSession Vi, ViReal64* RSSIVeryGood)

函数用途:

查询地图 RSSI“很好”的下限值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RSSIVeryGood

RSSI 值，范围-197 ~ 199dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 设置地图开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMapOn(ViSession Vi, ViBoolean MapOn)

函数用途:

设置地图开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MapOn

地图开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 地图 - 设置地图开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMapOn(ViSession Vi, ViBoolean* MapOn)

函数用途:

设置地图开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MapOn

地图开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 室外地图 - 设置采集状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMapCollectOn(ViSession Vi, ViBoolean MapCollectOn)

函数用途:

设置室外地图采集状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MapCollectOn

采集状态，START(1)表示开始采集，STOP(0)表示停止采集。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 室外地图 - 查询采集状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMapCollectOn(ViSession Vi, ViBoolean* MapCollectOn)

函数用途:

设置室外地图采集状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MapCollectOn

采集状态，START(1)表示开始采集，STOP(0)表示停止采集。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 室外地图 - 设置重复类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMapRepeatType(ViSession Vi, ViBoolean RepeatType)

函数用途:

设置室外地图重复类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RepeatType

重复类型，TIME(0)表示时间，DIST(1)表示距离。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 室外地图 - 查询重复类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMapRepeatType(ViSession Vi, ViBoolean* RepeatType)

函数用途:

查询室外地图重复类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RepeatType

重复类型，TIME(0)表示时间，DIST(1)表示距离。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 室外地图 - 设置重复距离

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMapDistance(ViSession Vi, ViReal64 Distance)

函数用途:

设置室外地图重复距离。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Distance

重复距离，范围 50 ~ 1000m。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 室外地图 - 查询重复距离

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMapDistance(ViSession Vi, ViReal64* Distance)

函数用途:

查询室外地图重复距离。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Distance

重复距离，范围 50 ~ 1000m。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 室外地图 - 设置重复时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMapRepeatTime(ViSession Vi, ViReal64 RepeatTime)

函数用途:

设置室外地图重复时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RepeatTime

重复时间，范围 5 ~ 600s。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 室外地图 - 查询重复时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMapRepeatTime(ViSession Vi, ViReal64 RepeatTime)

函数用途:

查询室外地图重复时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RepeatTime

重复时间，范围 5 ~ 600s。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 室内地图 - 删除标记

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteAllMapData(ViSession Vi)

函数用途:

删除室内地图所有标记。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 室外地图 - 设置采集状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMapCollectOn(ViSession Vi, ViBoolean MapCollectOn)

函数用途:

设置室外地图采集状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MapCollectOn

采集状态，START(1)表示开始采集，STOP(0)表示停止采集。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 调用天线因子

ViStatus _VI_FUNC CySAn_LoadAntennaFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

调用频谱分析模式下的场强功能测量中的天线因子**(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)**，使相应测量功能打开时可以加权该天线因子。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 存储天线因子

ViStatus _VI_FUNC CySAn_StoreAntennaFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

存储频谱分析模式下的场强功能测量中编辑的天线因子。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 删除天线因子

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteAntenna(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

删除天线因子文件。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 删除全部天线因子

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteAntennaAll(ViSession Vi)

函数用途:

删除全部天线因子文件。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 调用杂散模板文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_LoadSemFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

调用极限线作为杂散模板测量中的模板。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 存储列表到文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_StoreListFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

将列表存储为列表文件**(文件已存在则覆盖掉以前文件且只对当前存储位置有效)**。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

chStr

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 调用列表文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_LoadListFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

调用列表文件(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 删除列表文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteLimitFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

删除列表文件(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 删除全部列表文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteLimitFileAll(ViSession Vi)

函数用途:

删除全部列表文件。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 删除极限文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteLimitFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

删除极限文件(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 存储极限文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_StoreLimitFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

将极限线存储为极限文件(文件已存在则覆盖掉以前文件且只对当前存储位置有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 调用极限线

ViStatus _VI_FUNC CySAn_LoadLimitFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

调用极限文件到极限线(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 删除全部极限文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteDataFileAll(ViSession Vi)

函数用途:

删除全部极限文件。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

干扰分析模式函数

频率 - 设置扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSpan(ViSession Vi, ViReal64 Span)

函数用途:

设置当前模式下的扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Span

频率值。

频谱分析　0Hz ~ 9.1GHz

干扰分析　0Hz ~ 9.1GHz

实时频谱　3.662kHz ~ 120MHz

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSpan(ViSession Vi, ViReal64* Span)

函数用途:

查询当前模式下的扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Span

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 全扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetFullSpan(ViSession Vi)

函数用途:

设置为全扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 零扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetZeroSpan(ViSession Vi)

函数用途:

设置为零扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 上次扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetPreviousSpan(ViSession Vi)

函数用途:

设置为上次扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置起始频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetStartFreq(ViSession Vi, ViReal64 Start)

函数用途:

设置当前模式下的起始频率值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Start

频率值。

频谱分析频率可设范围为 0Hz ~ 9.1GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询起始频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetStartFreq(ViSession Vi, ViReal64* Start)

函数用途:

查询当前模式下的起始频率值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Start

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置终止频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetStopFreq(ViSession Vi, ViReal64 Stop)

函数用途:

设置当前模式下的终止频率值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Stop

频率值。

频谱分析频率可设范围为 0Hz ~ 9.1GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询终止频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetStopFreq(ViSession Vi, ViReal64* Stop)

函数用途:

查询当前模式下的终止频率值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Stop

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置信号标准名称

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSignalStandard(ViSession Vi, ViConstString SignalStandard)

函数用途:

设置当前模式下的信号标准名称。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SignalStandard

信号标准名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询信号标准名称

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSignalStandard(ViSession Vi, ViInt32 SignalStandardBufferSize, ViChar SignalStandard[])

函数用途:

查询当前模式下的信号标准名称。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SignalStandardBufferSize

信号标准缓存区大小。

Standard

信号标准名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置信号标准信道号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetChannelNum(ViSession Vi, ViInt32 ChannelNum)

函数用途:

设置当前模式下的信道号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

channelNum

信道号。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询信号标准信道号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetChannelNum(ViSession Vi, ViInt32* ChannelNum)

函数用途:

设置当前模式下的信道号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

channelNum

信道号。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置参考电平

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetReference(ViSession Vi, ViReal64 Reference)

函数用途:

设置参考电平值。参考电平值与当前幅度单位相关，设置范围与 dBm 相对应，需进行换算。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Reference

参考电平值(-150dBm ~ +30dBm)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询参考电平

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetReference(ViSession Vi, ViReal64* Reference)

函数用途:

查询参考电平值(参考值)。参考电平值与当前幅度单位相关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Reference

参考电平值(-150dBm ~ +30dBm)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置参考位置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetReferPosition(ViSession Vi, ViInt32 ReferPosition)

函数用途:

设置参考位置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ReferPosition

参考位置，范围为-10 ~ 10。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询参考位置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetReferPosition(ViSession Vi, ViInt32* ReferPosition)

函数用途:

查询参考位置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ReferPosition

参考位置，范围为-10 ~ 10。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置衰减自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAttenuationAuto(ViSession Vi, ViBoolean AttenuationAuto)

函数用途:

设置衰减自动开关，在衰减自动打开的情况下，仪器会根据参考值自动设置相应的衰减值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AttenuationAuto

衰减自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询衰减自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAttenuationAuto(ViSession Vi, ViBoolean* AttenuationAuto)

函数用途:

查询衰减自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AttenuationAuto

衰减自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置刻度/格

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetYScalse(ViSession Vi, ViReal32 YScalse)

函数用途:

设置刻度/格。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

YScalse

刻度/格值（0.01dB ~ 100dB）。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询刻度/格

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetYScalse(ViSession Vi, ViReal32* YScalse)

函数用途:

查询刻度/格。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

YScalse

刻度/格值（0.01dB ~ 100dB）。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置刻度类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetVideoType(ViSession Vi, ViInt32 VideoType)

函数用途:

设置刻度类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

VideoType

刻度类型，LOG(0)表示对数类型，LIN(1)表示线性类型。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询刻度类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetVideoType(ViSession Vi, ViInt32* VideoType)

函数用途:

查询刻度类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

VideoType

刻度类型，LOG(0)表示对数类型，LIN(1)表示线性类型。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置单位

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAmplitudeUnits(ViSession Vi, ViInt32 AmplitudeUnits)

函数用途:

设置幅度单位。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AmplitudeUnits

幅度单位

仪器模式	单位
频谱分析	DBM,DBMV,DBUV,V,W,A,DBW,DBV,DBA,DBMA,DBUA 0,1,2,3,4,5,6, 7,8,9,10
干扰分析	DBM 0
定向分析	DBM,DBMV,DBUV,V,W,A,DBW,DBV,DBA,DBMA,DBUA 0,1,2,3,4,5,6, 7,8,9,10

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询单位

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAmplitudeUnits(ViSession Vi, ViInt32* AmplitudeUnits)

函数用途:

查询幅度单位。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AmplitudeUnits

幅度单位

仪器模式	单位
频谱分析	DBM,DBMV,DBUV,V,W,A,DBW,DBV,DBA,DBMA,DBUA 0,1,2,3,4,5,6, 7,8,9,10
干扰分析	DBM 0
定向分析	DBM,DBMV,DBUV,V,W,A,DBW,DBV,DBA,DBMA,DBUA 0,1,2,3,4,5,6, 7,8,9,10

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 设置分辨率带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetResolutionBandwidth(ViSession Vi, ViReal64 ResolutionBandwidth)

函数用途:

设置频谱分析模式下的线性扫描的分辨率带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ResolutionBandwidth

频率值(Hz)，范围为 1Hz ~ 20MHz，以 1-3-10 步进。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 查询分辨率带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetResolutionBandwidth(ViSession Vi, ViReal64* ResolutionBandwidth)

函数用途:

查询频谱分析模式下的线性扫描的分辨率带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ResolutionBandwidth

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 设置视频带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetVideoBandwidth(ViSession Vi, ViReal64 VideoBandwidth)

函数用途:

设置频谱分析模式下的线性扫描的视频带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

VideoBandwidth

频率值(Hz)，范围为 1Hz ~ 20MHz，以 1-3-10 步进。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 查询视频带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetVideoBandwidth(ViSession Vi, ViReal64* VideoBandwidth)

函数用途:

查询频谱分析模式下的线性扫描的视频带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

VideoBandwidth

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 设置分辨率带宽自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetResolutionBandwidthAuto(ViSession Vi, ViBoolean ResolutionBandwidthAuto)

函数用途:

设置分辨率带宽自动开关，设置为自动时，分辨率带宽会按照 SPAN/RBW 的比值根据扫宽自适应调节分辨率带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ResolutionBandwidthAuto

自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 查询分辨率带宽自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetResolutionBandwidthAuto(ViSession Vi, ViBoolean* ResolutionBandwidthAuto)

函数用途:

查询分辨率带宽自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ResolutionBandwidthAuto

自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 设置视频带宽自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetVideoBandwidthAuto(ViSession Vi, ViBoolean VideoBandwidthAuto)

函数用途:

设置视频带宽自动开关，设置为自动时，视频带宽会按照 RBW/VBW 的比值根据分辨率带宽自适应调节视频带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

VideoBandwidthAuto

自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 查询视频带宽自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetVideoBandwidthAuto(ViSession Vi, ViBoolean* VideoBandwidthAuto)

函数用途:

查询视频带宽自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

VideoBandwidthAuto

自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 设置 SPAN/RBW

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSpanRBWRatio(ViSession Vi, ViInt32 SpanRBWRatio)

函数用途:

设置频谱分析模式下的 SPAN/RBW 值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpanRBWRatio

SPAN/RBW 值，范围为 1 ~ 500。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 查询 SPAN/RBW

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSpanRBWRatio(ViSession Vi, ViInt32* SpanRBWRatio)

函数用途:

查询频谱分析模式下的 SPAN/RBW 值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpanRBWRatio

SPAN/RBW 值，范围 1 ~ 500。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 设置 RBW/VBW

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetRBWVBWRatio(ViSession Vi, ViInt32 RBWVBWRatio)

函数用途:

设置频谱分析模式下的 RBW/VBW 值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RBWVBWRatio

RBW/VBW 值，范围为 1 ~ 100。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 查询 RBW/VBW

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetRBWVBWRatio(ViSession Vi, ViInt32* RBWVBWRatio)

函数用途:

查询频谱分析模式下的 RBW/VBW 值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RBWVBWRatio

RBW/VBW 值。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 设置光标状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMarkerType(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViInt32 Type)

函数用途:

设置当前模式下的光标状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

Type

光标状态。

OFF(0)　　光标关闭

NORM(1)　　普通光标打开

DELTa(2)　　差值光标打开

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询光标状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMarkerType(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViInt32* Type)

函数用途:

查询当前模式下的光标状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

Type

光标状态。

OFF(0)　　光标关闭

NORM(1)　　普通光标打开

DELTa(2)　　差值光标打开

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 激活光标

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMarkerActive(ViSession Vi, ViInt32 Index)

函数用途:

激活当前模式下的光标。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引索引，可选 1 ~ 6。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 光标功能(光标->)

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetInstrumentToMarker(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViInt32 InstrumentSetting)

函数用途:

设置当前模式下的光标功能(频谱分析模式为光标->)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

InstrumentSetting

仪器模式	InstrumentSetting	功能
非零扫宽	STARt(0)	光标->起始频率(将光标频率设置为起始频率)
	STOP(1)	光标->终止频率(将光标频率设置为终止频率)
	CENTer (2)	光标->中心频率(将光标频率设置为中心频率)

	STEP(3)	光标->步进频率(将光标频率设置为步进频率)
零扫宽	STARt(0)	光标->起始频率(将光标索引设置为最小索引)
	STOP(1)	光标->终止频率(将光标索引设置为最大索引)
	CENTer (2)	光标->中心频率(将光标索引设置为中心索引)
	STEP(3)	光标->步进频率(将光标频率设置为步进频率)

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 光标全部关闭

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAllMarkerOff(ViSession Vi)

函数用途:

关闭当前模式下的所有光标。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 设置光标 X 值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMarkerx(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 MarkerX)

函数用途:

设置当前模式下的光标 X 值，光标为差值光标时，X 值可为负值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

MarkerX

光标 X 值。

仪器模式	参数单位
干扰分析(非零扫宽)	Hz
干扰分析(零扫宽)	ns
干扰分析(非零扫宽)	Hz
干扰分析(零扫宽)	ns
实时频谱	Hz

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询光标 X 值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMarkerx(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64* MarkerX)

函数用途:

设置当前模式下的光标 X 值，光标为差值光标时，X 值可为负值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

MarkerX

光标 X 值。

仪器模式	参数单位
干扰分析(非零扫宽)	Hz
干扰分析(零扫宽)	ns

干扰分析(非零扫宽)	Hz
干扰分析(零扫宽)	ns
实时频谱	Hz

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询光标 Y 值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMarkerY(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64* Val)

函数用途:

查询当前模式下的光标 Y 值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

Val

光标 Y 值，单位为 dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 搜索

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMarkerSearch(ViSession Vi, ViInt32 Type, ViInt32 Index)

函数用途:

将当前模式下的光标移动到最大值、最小值、峰值、次峰值、左邻峰值、右邻峰值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Type

搜索类型。

PEAK 峰值

MAXimum 最大值

MINimum 最小值

PNEXt 次峰值

PLEFt 左邻峰值

PRIGht 右邻峰值

Index

光标索引索引，可选 1 ~ 6。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 设置噪声光标开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNoiseMarkerOn(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViBoolean NoiseMarker)

函数用途:

设置当前模式下的噪声光标开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

NoiseMarker

噪声光标开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询噪声光标开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNoiseMarkerOn(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViBoolean* NoiseMarker)

函数用途:

查询当前模式下的噪声光标开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

NoiseMarker

噪声光标开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 查询扫描点数

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSweepPoint(ViSession Vi, ViInt32* SweepPoint)

函数用途:

查询扫描点数。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepPoint

扫描点数，可取值为 201，501，1001，2001，4001。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 设置扫描时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSweepTime(ViSession Vi, ViReal64 SweepTime)

函数用途:

设置当前模式下的扫描时间。扫描时间是本振调谐经过选择的频率间隔所需要的时间。扫描时间直接影响完成一次测试所用的时间，它不包括完成一次扫描与开始下一次扫描之间的停滞时间，扫描时间通常随扫宽、分辨率带宽和视频带宽而改变，频谱分析模式下当分辨率带宽<=1kHz 时扫描时间不可设。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepTime

时间值(ms)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 查询扫描时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSweepTime(ViSession Vi, ViReal64* SweepTime)

函数用途:

查询当前模式下的扫描时间值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepTime

时间值(ms)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 设置扫描时间自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSweepTimeAuto(ViSession Vi, ViBoolean

SweepTimeAuto)

函数用途:

设置扫描时间自动开关，当设为自动时，仪器会采用尽可能快的扫描速度，也可以设为手动来增加扫描时间以满足一些特定的测量需要，手动设置的扫描时间一定>=自动扫描时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepTimeAuto

线性扫描模式下的扫描时间自动开关，OFF(0)表示扫描时间手动，ON(1)表示扫描时间自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 查询扫描时间自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSweepTimeAuto(ViSession Vi, ViBoolean* SweepTimeAuto)

函数用途:

查询扫描时间自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepTimeAuto

线性扫描模式下的扫描时间自动开关，OFF(0)表示扫描时间手动，ON(1)表示扫描时间自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描- 设置扫描点数

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSweepPoint(ViSession Vi, ViInt32 SweepPoint)

函数用途:

设置扫描点数。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepPoint

扫描点数，可取值为 201，501，1001，2001，4001。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

数据 - 查询迹线数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_FetchTraceY(ViSession Vi, ViConstString TraceName, ViInt32 ArrayLength, ViInt32* ActualPoints, ViReal64 Amplitude[])

函数用途:

查询得到频谱分析模式下的迹线数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TraceName

迹线名称。

ArrayLength

接收到的迹线数据长度。

ActualPoints

点数。

Amplitude[]

迹线数据存储数组。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

迹线 - 设置迹线状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTraceType(ViSession Vi, ViConstString TraceName, ViInt32 TraceType)

函数用途:

设置迹线状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TraceName

迹线名称。

TraceType

迹线状态。

CLRW(0) 表示刷新迹线

MAXH(1) 表示最大保持

MINH(2) 表示最小保持

VIEW(3) 表示保持迹线

BLANk(4) 表示隐藏迹线

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

迹线 - 查询迹线状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetTraceType(ViSession Vi, ViConstString Trace, ViInt32* TraceType)

函数用途:

查询迹线状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TraceName

迹线名称。

TraceType

迹线状态。

CLRW(0)　表示刷新迹线

MAXH(1)　表示最大保持

MINH(2)　表示最小保持

VIEW(3)　表示保持迹线

BLANk(4)　表示隐藏迹线

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置测量模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMeasureMode(ViSession Vi, ViInt32 MeasureMode)

函数用途:

设置测量模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MeasureMode

测量模式。

NORMAL(0)　频谱测量

SG(1)　瀑布图

RSSI(2)　RSSI

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询测量模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMeasureMode(ViSession Vi, ViInt32* MeasureMode)

函数用途:

查询测量模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MeasureMode

测量模式。

NORMAL(0)　频谱测量

SG(1)　　瀑布图

RSSI(2)　　RSSI

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

平均 - 设置平均开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAverageEnabled(ViSession Vi, ViBoolean AverageEnabled)

函数用途:

设置平均开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AverageEnabled

平均开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

平均 - 查询平均开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAverageEnabled(ViSession Vi, ViBoolean* AverageEnabled)

函数用途:

查询平均开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AverageEnabled

平均开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

平均 - 设置平均次数

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAverageCount(ViSession Vi, ViInt32 AverageCount)

函数用途:

设置平均次数。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AverageCount

平均次数，范围为 1 ~ 1000。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

平均 - 查询平均次数

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAverageCount(ViSession Vi, ViInt32* AverageCount)

函数用途:

查询平均次数。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AverageCount

平均次数。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

平均 - 平均从零开始

ViStatus _VI_FUNC CySAn_ClearAverage(ViSession Vi)

函数用途:

使当前平均从 0 开始计数。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

平均 - 查询当前平均的次数

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCurrentAverage(ViSession Vi, ViInt32* Val)

函数用途:

查询当前已经平均的次数。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

已经平均的次数。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

检波 - 设置检波类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDetectorType(ViSession Vi, ViInt32 DetectorType)

函数用途:

设置检波类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DetectorType

检波类型。

频谱分析、干扰分析	POSitive(0)	正峰值
	NEGative(1)	负峰值
	SAMPle(2)	采样
	NORMal(3)	标准(罗森菲尔)
	AVERage(4)	均值
	RMS(5)	均方根
定向分析	AVERage(0)	均值
	POSitive(1)	峰值
	SAMPle(2)	实时
实时频谱	POSitive(0)	正峰值
	NEGative(1)	负峰值
	SAMPle(2)	取样
	AVERage(4)	均值

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

检波 - 查询检波类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetDetectorType(ViSession Vi, ViInt32* DetectorType)

函数用途:

查询检波类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DetectorType

检波类型。

频谱分析、干扰分析	POSitive(0)	正峰值
	NEGative(1)	负峰值
	SAMPle(2)	采样
	NORMal(3)	标准(罗森菲尔)
	AVERage(4)	均值
	RMS(5)	均方根
定向分析	AVERage(0)	均值
	POSitive(1)	峰值
	SAMPle(2)	实时
实时频谱	POSitive(0)	正峰值
	NEGative(1)	负峰值
	SAMPle(2)	取样
	AVERage(4)	均值

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

检波 - 设置检波自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDetectorTypeAuto(ViSession Vi, ViBoolean DetectorTypeAuto)

函数用途:

设置检波自动开关，当检波为自动时，仪器会根据不同的测量自动选择检波类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DetectorTypeAuto

检波自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

检波 - 查询检波自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetDetectorTypeAuto(ViSession Vi, ViBoolean* DetectorTypeAuto)

函数用途:

查询检波自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DetectorTypeAuto

检波自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

自动存储 - 设置扫宽时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSpanTime(ViSession Vi, ViInt32 SpanTime)

函数用途:

设置扫宽时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpanTime

扫宽时间，范围 1 ~ 2880000 分钟。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

自动存储 - 查询扫宽时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSpanTime(ViSession Vi, ViInt32* SpanTime)

函数用途:

查询扫宽时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpanTime

扫宽时间，范围 1 ~ 2880000 分钟。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

自动存储 - 设置自动存储开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAutoSave(ViSession Vi, ViBoolean AutoSave)

函数用途:

设置自动存储开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AutoSave

自动存储开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

自动存储 - 查询自动存储开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAutoSave(ViSession Vi, ViBoolean* AutoSave)

函数用途:

查询自动存储开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AutoSave

自动存储开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

自动存储 - 设置时间游标

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTimeCursor(ViSession Vi, ViInt32 TimeCursor)

函数用途:

设置测量模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TimeCursor

时间游标(int)，范围 1 ~ 290。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

自动存储 - 设置扫描间隔

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSweepInterval(ViSession Vi, ViReal64 SweepInterval)

函数用途:

设置扫描间隔。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepInterval

扫描间隔(ms)，范围 0s ~ 1000s。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

自动存储 - 查询扫描间隔

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSweepInterval(ViSession Vi, ViReal64* SweepInterval)

函数用途:

查询扫描间隔。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepInterval

扫描间隔(ms)，范围 0s ~ 1000s。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

自动存储 - 重启测量

ViStatus _VI_FUNC CySAn_Restart(ViSession Vi)

函数用途:

重启测量。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

定向分析模式函数

频率 - 查询存储位置数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetPositionData(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

查询存储位置数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

数据索引。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

数据，数据内容如下:

序号
频率(MHz)
幅度
方位角
维度
经度

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 删除编辑点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeletePositionData(ViSession Vi, ViInt32 Index)

函数用途:

删除编辑点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

数据索引。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 清空编辑点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteAllPositionData(ViSession Vi)

函数用途:

清空编辑点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 定位保存

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SavePositionData(ViSession Vi)

函数用途:

定位保存。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置定位选择

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSelectPosition(ViSession Vi, ViInt32 SelectPosition)

函数用途:

设置定位选择。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SelectPosition

定位索引，范围 1 ~ 6。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询定位选择

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSelectPosition(ViSession Vi, ViInt32* SelectPosition)

函数用途:

查询定位选择。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SelectPosition

定位索引，范围 1 ~ 6。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置刻度/格

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetYScalse(ViSession Vi, ViReal32 YScalse)

函数用途:

设置刻度/格。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

YScalse

刻度/格值（0.01dB ~ 100dB）。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询刻度/格

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetYScalse(ViSession Vi, ViReal32* YScalse)

函数用途:

查询刻度/格。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

YScalse

刻度/格值（0.01dB ~ 100dB）。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置参考电平

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetReference(ViSession Vi, ViReal64 Reference)

函数用途:

设置参考电平值。参考电平值与当前幅度单位相关，设置范围与 dBm 相对应，需进行换算。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Reference

参考电平值(-150dBm ~ +30dBm)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询参考电平

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetReference(ViSession Vi, ViReal64* Reference)

函数用途:

查询参考电平值(参考值)。参考电平值与当前幅度单位相关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Reference

参考电平值(-150dBm ~ +30dBm)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置单位

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAmplitudeUnits(ViSession Vi, ViInt32 AmplitudeUnits)

函数用途:

设置幅度单位。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AmplitudeUnits

幅度单位

仪器模式	单位
频谱分析	DBM,DBMV,DBUV,V,W,A,DBW,DBV,DBA,DBMA,DBUA 0,1,2,3,4,5,6, 7,8,9,10
干扰分析	DBM 0

定向分析	DBM,DBMV,DBUV,V,W,A,DBW,DBV,DBA,DBMA,DBUA 0,1,2,3,4,5,6, 7,8,9,10

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询单位

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAmplitudeUnits(ViSession Vi, ViInt32* AmplitudeUnits)

函数用途:

查询幅度单位。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AmplitudeUnits

幅度单位

仪器模式	单位
频谱分析	DBM,DBMV,DBUV,V,W,A,DBW,DBV,DBA,DBMA,DBUA 0,1,2,3,4,5,6, 7,8,9,10
干扰分析	DBM 0
定向分析	DBM,DBMV,DBUV,V,W,A,DBW,DBV,DBA,DBMA,DBUA 0,1,2,3,4,5,6, 7,8,9,10

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置极限开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLAPowerLimit(ViSession Vi, ViReal64 PowerLimit)

函数用途:

设置极限开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

PowerLimit

极限开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询极限开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLAPowerLimit(ViSession Vi, ViReal64* PowerLimit)

函数用途:

查询极限开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

PowerLimit

极限开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置衰减自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAttenuationAuto(ViSession Vi, ViBoolean AttenuationAuto)

函数用途:

设置衰减自动开关，在衰减自动打开的情况下，仪器会根据参考值自动设置相应的衰减值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AttenuationAuto

衰减自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询衰减自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAttenuationAuto(ViSession Vi, ViBoolean* AttenuationAuto)

函数用途:

查询衰减自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AttenuationAuto

衰减自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置声音报警开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLimitBeep(ViSession Vi, ViBoolean Beep)

函数用途:

设置极限声音报警开关，如果声音报警开关打开，则当极限测试开关打开且测试不通过时，每扫描完一遍仪器蜂鸣器就会发出“滴”的短音报警声。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Beep

声音报警开关，OFF(0)表示声音报警关，ON(1)表示声音报警开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询声音报警开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLimitBeep(ViSession Vi, ViBoolean* Beep)

函数用途:

查询极限声音报警开关，如果声音报警开关打开，则当极限测试开关打开且测试不通过时，每扫描完一遍仪器蜂鸣器就会发出“滴”的短音报警声。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Beep

声音报警开关，OFF(0)表示声音报警关，ON(1)表示声音报警开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 设置带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetIfBandwidth(ViSession Vi, ViReal64 IfBandwidth)

函数用途:

设置带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

IfBandwidth

带宽，范围 150Hz ~ 150kHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 查询带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetIfBandwidth(ViSession Vi, ViReal64* IfBandwidth)

函数用途:

查询带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

IfBandwidth

带宽，范围 150Hz ~ 150kHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 设置最大场强角度

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMaxFstAngle(ViSession Vi, ViReal64 MaxFstAngle)

函数用途:

设置最大场强角度。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MaxFstAngle

最大场强角度，范围 0° ~ 359.9°。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询最大场强角度

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMaxFstAngle(ViSession Vi, ViReal64* MaxFstAngle)

函数用途:

查询最大场强角度。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MaxFstAngle

最大场强角度，范围 0°~ 359.9°。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 设置最大场强角度自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMaxFstAngleAuto(ViSession Vi, ViBoolean MaxFstAngleAuto)

函数用途:

设置最大场强角度自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MaxFstAngleAuto

最大场强角度自动开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询最大场强角度自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMaxFstAngleAuto(ViSession Vi, ViBoolean* MaxFstAngleAuto)

函数用途:

查询最大场强角度自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MaxFstAngleAuto

最大场强角度自动开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 设置最大场强角度范围

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAngleRange(ViSession Vi, ViInt32 AngleRange)

函数用途:

设置最大场强角度范围。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AngleRange

角度范围（取偶数），范围：2.0° ~ 180.0°。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询最大场强角度范围

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAngleRange(ViSession Vi, ViInt32* AngleRange)

函数用途:

查询最大场强角度范围。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AngleRange

角度范围（取偶数），范围：2.0° ~ 180.0°。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 搜索

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMarkerSearch(ViSession Vi, ViInt32 Type, ViInt32 Index)

函数用途:

将当前模式下的光标移动到峰值、次峰值、左邻峰值、右邻峰值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Type

搜索类型。

PEAK 峰值

PNEXt 次峰值

PLEFt 左邻峰值

PRIGht 右邻峰值

Index

光标索引索引，可选 1 ~ 6。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描/天线 - 设置解调模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDemodType(ViSession Vi, ViInt32 DemodType)

函数用途:

设置解调模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DemodType

解调模式。

CW(0)　　关

FM(1)　　调频

AM(2)　　调幅

USB(3)　　上边带

LSB(4)　　下边带

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描/天线 - 查询解调模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDemodType(ViSession Vi, ViInt32 DemodType)

函数用途:

查询解调模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DemodType

解调模式。

CW(0)　　关

FM(1)　　调频

AM(2)　　调幅

USB(3)　　上边带

LSB(4)　　下边带

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

解调 - 设置音频啸叫开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSpeakerOn(ViSession Vi, ViBoolean SpeakerOn)

函数用途:

设置音频啸叫开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpeakerOn

音频啸叫开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

解调 - 查询音频啸叫开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSpeakerOn(ViSession Vi, ViBoolean* SpeakerOn)

函数用途:

查询音频啸叫开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpeakerOn

音频啸叫开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

解调 - 设置解调音量

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDemodVolume(ViSession Vi, ViInt32 DemodVolume)

函数用途:

设置解调音量。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DemodVolume

解调音量（0 ~ 100）。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

解调 - 查询解调音量

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDemodVolume(ViSession Vi, ViInt32 DemodVolume)

函数用途:

查询解调音量。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DemodVolume

解调音量（0 ~ 100）。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

地图 - 标记地图当前位置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_MarkerCurrent(ViSession Vi)

函数用途:

标记地图当前位置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

地图 - 删除地图的全部标记位置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_MarkerDeleteAll(ViSession Vi)

函数用途:

删除地图的全部标记位置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

地图 - 删除地图当前标记位置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_MarkerDeleteCurrent(ViSession Vi)

函数用途:

删除地图当前标记位置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

地图 - 删除定位数据点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteMapPositionData(ViSession Vi, ViInt32 Index)

函数用途:

删除定位数据点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

定位点索引。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

地图 - 删除全部定位数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_MarkerDeleteAll(ViSession Vi)

函数用途:

删除全部定位数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

地图 - 调用定位数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_LoadMapPositionData(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViInt32 Position)

函数用途:

调用定位数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

定位数据索引。

Position

定位数据。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

地图 - 设置地图定位模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMapMeasureType(ViSession Vi, ViInt32 MapMeasureType)

函数用途:

设置地图定位模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MapMeasureType

定位模式，REAL(0)表示实时模式，LOAD(1)表示调用模式。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

地图 - 查询地图定位模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMapMeasureType(ViSession Vi, ViInt32* MapMeasureType)

函数用途:

查询地图定位模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MapMeasureType

定位模式，REAL(0)表示实时模式，LOAD(1)表示调用模式。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

地图 - 设置地图缩放模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetZoomInOut(ViSession Vi, ViBoolean In)

函数用途:

设置地图缩放模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

In

缩放模式，OUT(0)表示放大，IN(1)表示缩小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询当前水平扫描幅度值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetHorscanCurrentAmplitude(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询当前水平扫描幅度值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

水平扫描幅度值。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询水平扫描幅度值数组

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetHorscanAmplitude(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

查询水平扫描幅度值数组。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

数据。

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询水平扫描幅度最大值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetHorscanAmplitudeMax(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询水平扫描幅度值数组。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

幅度最大值。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询当前水平扫描场强值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetHorscanCurrentFst(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询当前水平扫描场强值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

水平扫描场强值。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询水平扫描场强值数组

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetHorscanFst(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

查询水平扫描场强值数组。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

数据。

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询水平扫描最大场强值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetHorscanFstMax(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询水平扫描最大场强值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

最大场强值。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询地图定位场强值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMapAmplitude(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询地图定位场强值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

场强值。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询幅度值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetPointScanAmplitude(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询幅度值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

幅度值。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询最大幅度值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetPointScanAmplitude(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询最大幅度值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

最大幅度值。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询场强值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetPointScanFst(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询场强值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

场强值。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询最大场强值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetPointScanFstMax(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询最大场强值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

最大场强值。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询方位角

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLAHeading(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询方位角。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

方位角。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询最大点方位角

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLAMaxHeading(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询最大点方位角。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

方位角。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置测量模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLAMeasureType(ViSession Vi, ViInt32 MeasureType)

函数用途:

设置测量模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MeasureType

测量模式。

POTScan(0)　　直接查找

HORScan(1)　　水平扫描

MAP(2)　　地图定位

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询测量模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLAMeasureType(ViSession Vi, ViInt32 MeasureType)

函数用途:

查询测量模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MeasureType

测量模式。

POTScan(0)　　直接查找

HORScan(1)　　水平扫描

MAP(2)　　地图定位

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询俯仰角

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLAPictch(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询俯仰角。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

俯仰角。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询最大俯仰角

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLAMaxPictch(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询最大俯仰角。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

最大俯仰角。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询倾斜角

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLARoll(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询倾斜角。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

倾斜角。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询最大倾斜角

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLAMaxRoll(ViSession Vi, ViReal32* Val)

函数用途:

查询最大倾斜角。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Val

最大倾斜角。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 场强 - 编辑天线因子 - 增加默认点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_AddAntennaDefaultPoint(ViSession Vi)

函数用途:

编辑天线因子增加默认点。频率：1GHz　天线因子值：0dB

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 场强 - 编辑天线因子 - 删除点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeletePoint(ViSession Vi, ViInt32 Index)

函数用途:

编辑天线因子删除点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

点索引。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 场强 - 编辑天线因子 - 编辑点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_EditAntennaPoint(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 Freq, ViReal64 Amp)

函数用途:

编辑天线因子编辑点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

点索引。

Freq

频率（0 ~ 9.1GHz）。

Amp

天线因子值（-200 ~ 200dB）。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 场强 - 编辑天线因子 - 增加点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_AddAntennaPoint(ViSession Vi, ViReal64 Freq, ViReal64 Amp)

函数用途:

编辑天线因子增加点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Freq

频率（0 ~ 9.1GHz）。

Amp

天线因子值（-200 ~ 200dB）。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 场强 - 关闭天线因子

ViStatus _VI_FUNC CySAn_ClearAntenna(ViSession Vi)

函数用途:

关闭天线因子加载，设置为无天线因子状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 删除天线因子

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteAntenna(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

删除天线因子文件。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 删除全部天线因子

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteAntennaAll(ViSession Vi)

函数用途:

删除全部天线因子文件。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 调用天线因子

ViStatus _VI_FUNC CySAn_LoadAntennaFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

调用频谱分析模式下的场强功能测量中的天线因子(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)，使相应测量功能打开时可以加权该天线因子。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 存储天线因子

ViStatus _VI_FUNC CySAn_StoreAntennaFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

存储频谱分析模式下的场强功能测量中编辑的天线因子。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

检波 - 设置检波类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDetectorType(ViSession Vi, ViInt32 DetectorType)

函数用途:

设置检波类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DetectorType

检波类型。

频谱分析、干扰分析	POSitive(0)	正峰值
	NEGative(1)	负峰值
	SAMPle(2)	采样
	NORMal(3)	标准(罗森菲尔)
	AVERage(4)	均值
	RMS(5)	均方根
定向分析	AVERage(0)	均值
	POSitive(1)	峰值
	SAMPle(2)	实时
实时频谱	POSitive(0)	正峰值
	NEGative(1)	负峰值
	SAMPle(2)	取样
	AVERage(4)	均值

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

检波 - 查询检波类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetDetectorType(ViSession Vi, ViInt32* DetectorType)

函数用途:

查询检波类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DetectorType

检波类型。

频谱分析、干扰分析	POSitive(0)	正峰值
	NEGative(1)	负峰值
	SAMPle(2)	采样
	NORMal(3)	标准(罗森菲尔)
	AVERage(4)	均值
	RMS(5)	均方根

定向分析	AVERage(0)	均值
	POSitive(1)	峰值
	SAMPle(2)	实时
实时频谱	POSitive(0)	正峰值
	NEGative(1)	负峰值
	SAMPle(2)	取样
	AVERage(4)	均值

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

实时频谱模式函数

频率 - 设置扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSpan(ViSession Vi, ViReal64 Span)

函数用途:

设置当前模式下的扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Span

频率值。

频谱分析　0Hz ~ 9.1GHz

干扰分析　0Hz ~ 9.1GHz

实时频谱　3.662kHz ~ 120MHz

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSpan(ViSession Vi, ViReal64* Span)

函数用途:

查询当前模式下的扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Span

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 最大扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetFullSpan(ViSession Vi)

函数用途:

设置最大扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 最小扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMinSpan(ViSession Vi)

函数用途:

设置最小扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 上次扫宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetPreviousSpan(ViSession Vi)

函数用途:

设置为上次扫宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置起始频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetStartFreq(ViSession Vi, ViReal64 Start)

函数用途:

设置当前模式下的起始频率值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Start

频率值。

频谱分析频率可设范围为 0Hz ~ 9.1GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询起始频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetStartFreq(ViSession Vi, ViReal64* Start)

函数用途:

查询当前模式下的起始频率值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Start

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置终止频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetStopFreq(ViSession Vi, ViReal64 Stop)

函数用途:

设置当前模式下的终止频率值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Stop

频率值。

频谱分析频率可设范围为 0Hz ~ 9.1GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询终止频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetStopFreq(ViSession Vi, ViReal64* Stop)

函数用途:

查询当前模式下的终止频率值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Stop

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置刻度/格

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetYScalse(ViSession Vi, ViReal32 YScalse)

函数用途:

设置刻度/格。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

YScalse

刻度/格值（0.01dB ~ 100dB）。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询刻度/格

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetYScalse(ViSession Vi, ViReal32* YScalse)

函数用途:

查询刻度/格。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

YScalse

刻度/格值（0.01dB ~ 100dB）。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置参考电平

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetReference(ViSession Vi, ViReal64 Reference)

函数用途:

设置参考电平值。参考电平值与当前幅度单位相关，设置范围与 dBm 相对应，需进行换算。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Reference

参考电平值(-150dBm ~ +30dBm)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询参考电平

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetReference(ViSession Vi, ViReal64* Reference)

函数用途:

查询参考电平值(参考值)。参考电平值与当前幅度单位相关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Reference

参考电平值(-150dBm ~ +30dBm)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置参考位置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetReferPosition(ViSession Vi, ViInt32 ReferPosition)

函数用途:

设置参考位置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ReferPosition

参考位置，范围为-10 ~ 10。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询参考位置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetReferPosition(ViSession Vi, ViInt32* ReferPosition)

函数用途:

查询参考位置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ReferPosition

参考位置，范围为-10 ~ 10。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置衰减自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAttenuationAuto(ViSession Vi, ViBoolean AttenuationAuto)

函数用途:

设置衰减自动开关，在衰减自动打开的情况下，仪器会根据参考值自动设置相应的衰减值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AttenuationAuto

衰减自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询衰减自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAttenuationAuto(ViSession Vi, ViBoolean* AttenuationAuto)

函数用途:

查询衰减自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AttenuationAuto

衰减自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 设置分辨率带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetResolutionBandwidth(ViSession Vi, ViReal64 ResolutionBandwidth)

函数用途:

设置频谱分析模式下的线性扫描的分辨率带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ResolutionBandwidth

频率值(Hz)，范围为 1Hz ~ 20MHz，以 1-3-10 步进。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 查询分辨率带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetResolutionBandwidth(ViSession Vi, ViReal64* ResolutionBandwidth)

函数用途:

查询频谱分析模式下的线性扫描的分辨率带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ResolutionBandwidth

频率值(Hz)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 设置分辨率带宽自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetResolutionBandwidthAuto(ViSession Vi, ViBoolean ResolutionBandwidthAuto)

函数用途:

设置分辨率带宽自动开关，设置为自动时，分辨率带宽会按照 SPAN/RBW 的比值根据扫宽自适应调节分辨率带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ResolutionBandwidthAuto

自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

带宽 - 查询分辨率带宽自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetResolutionBandwidthAuto(ViSession Vi, ViBoolean* ResolutionBandwidthAuto)

函数用途:

查询分辨率带宽自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ResolutionBandwidthAuto

自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 激活光标

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMarkerActive(ViSession Vi, ViInt32 Index)

函数用途:

激活当前模式下的光标。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引索引，可选 1 ~ 6。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 光标全部关闭

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAllMarkerOff(ViSession Vi)

函数用途:

关闭当前模式下的所有光标。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 搜索

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMarkerSearch(ViSession Vi, ViInt32 Type, ViInt32 Index)

函数用途:

将当前模式下的光标移动到最大值、最小值、峰值、次峰值、左邻峰值、右邻峰值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Type

搜索类型。

PEAK 峰值

MAXimum 最大值

MINimum 最小值

PNEXt 次峰值

PLEFt 左邻峰值

PRIGht 右邻峰值

Index

光标索引索引，可选 1 ~ 6。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 光标功能(光标->)

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetInstrumentToMarker(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViInt32 InstrumentSetting)

函数用途:

设置当前模式下的光标功能(频谱分析模式为光标->)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

InstrumentSetting

仪器模式	InstrumentSetting	功能
非零扫宽	STARt(0)	光标->起始频率(将光标频率设置为起始频率)
	STOP(1)	光标->终止频率(将光标频率设置为终止频率)
	CENTer (2)	光标->中心频率(将光标频率设置为中心频率)
	STEP(3)	光标->步进频率(将光标频率设置为步进频率)
零扫宽	STARt(0)	光标->起始频率(将光标索引设置为最小索引)
	STOP(1)	光标->终止频率(将光标索引设置为最大索引)
	CENTer (2)	光标->中心频率(将光标索引设置为中心索引)
	STEP(3)	光标->步进频率(将光标频率设置为步进频率)

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 设置光标状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMarkerType(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViInt32 Type)

函数用途:

设置当前模式下的光标状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

Type

光标状态。

OFF(0)　　光标关闭

NORM(1)　　普通光标打开

DELTa(2)　　差值光标打开

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询光标状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMarkerType(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViInt32* Type)

函数用途:

查询当前模式下的光标状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

Type

光标状态。

OFF(0)　　光标关闭

NORM(1)　　普通光标打开

DELTa(2)　　差值光标打开

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 设置光标 X 值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMarkerx(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 MarkerX)

函数用途:

设置当前模式下的光标 X 值，光标为差值光标时，X 值可为负值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

MarkerX

光标 X 值。

仪器模式	参数单位
干扰分析(非零扫宽)	Hz
干扰分析(零扫宽)	ns
干扰分析(非零扫宽)	Hz
干扰分析(零扫宽)	ns
实时频谱	Hz

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询光标 X 值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMarkerx(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64* MarkerX)

函数用途:

设置当前模式下的光标 X 值，光标为差值光标时，X 值可为负值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

MarkerX

光标 X 值。

仪器模式	参数单位
干扰分析(非零扫宽)	Hz
干扰分析(零扫宽)	ns
干扰分析(非零扫宽)	Hz
干扰分析(零扫宽)	ns
实时频谱	Hz

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

光标 - 查询光标 Y 值

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMarkerY(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64* Val)

函数用途:

查询当前模式下的光标 Y 值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

光标索引，可选 1 ~ 6。

Val

光标 Y 值，单位为 dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 设置扫描时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSweepTime(ViSession Vi, ViReal64 SweepTime)

函数用途:

设置当前模式下的扫描时间。扫描时间是本振调谐经过选择的频率间隔所需要的时间。扫描时间直接影响完成一次测试所用的时间，它不包括完成一次扫描与开始下一次扫描之间的停滞时间，扫描时间通常随扫宽、分辨率带宽和视频带宽而改变，频谱分析模式下当分辨率带宽<=1kHz 时扫描时间不可设。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepTime

时间值(ms)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 查询扫描时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSweepTime(ViSession Vi, ViReal64* SweepTime)

函数用途:

查询当前模式下的扫描时间值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepTime

时间值(ms)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 设置扫描时间自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSweepTimeAuto(ViSession Vi, ViBoolean SweepTimeAuto)

函数用途:

设置扫描时间自动开关，当设为自动时，仪器会采用尽可能快的扫描速度，也可以设为手动来增加扫描时间以满足一些特定的测量需要，手动设置的扫描时间一定>=自动扫描时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepTimeAuto

线性扫描模式下的扫描时间自动开关，OFF(0)表示扫描时间手动，ON(1)表示扫描时间自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

扫描 - 查询扫描时间自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSweepTimeAuto(ViSession Vi, ViBoolean* SweepTimeAuto)

函数用途:

查询扫描时间自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SweepTimeAuto

线性扫描模式下的扫描时间自动开关，OFF(0)表示扫描时间手动，ON(1)表示扫描时间自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

迹线 - 设置瀑布图时间光标位置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTimeMarkerNum(ViSession Vi, ViInt32 TimeMarkerNum)

函数用途:

设置瀑布图时间光标位置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TimeMarkerNum

时间光标位置，范围 0 ~ 317。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

迹线 - 查询瀑布图时间光标位置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetTimeMarkerNum(ViSession Vi, ViInt32* TimeMarkerNum)

函数用途:

查询瀑布图时间光标位置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TimeMarkerNum

时间光标位置，范围 0 ~ 317。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

迹线 - 设置瀑布图时间光标开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTimeMarkerOn(ViSession Vi, ViBoolean TimeMarkerOn)

函数用途:

设置瀑布图时间光标开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TimeMarkerOn

时间光标开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

迹线 - 查询瀑布图时间光标开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetTimeMarkerOn(ViSession Vi, ViBoolean* TimeMarkerOn)

函数用途:

查询瀑布图时间光标开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TimeMarkerOn

时间光标开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

迹线 - 设置瀑布图时间光标时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTimeMarkerVal(ViSession Vi, ViReal64 TimeMarkerVal)

函数用途:

设置瀑布图时间光标时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TimeMarkerVal

时间光标时间，范围 0ns ~ 6.34s。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

迹线– 查询瀑布图时间光标时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetTimeMarkerVal(ViSession Vi, ViReal64* TimeMarkerVal)

函数用途:

查询瀑布图时间光标时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TimeMarkerVal

时间光标时间，范围 0ns ~ 6.34s。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

迹线 – 设置迹线状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTraceType(ViSession Vi, ViConstString TraceName, ViInt32 TraceType)

函数用途:

设置迹线状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TraceName

迹线名称。

TraceType

迹线状态。

CLRW(0)　表示刷新迹线

MAXH(1)　表示最大保持

MINH(2)　表示最小保持

VIEW(3)　表示保持迹线

BLANk(4)　表示隐藏迹线

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

迹线 – 查询迹线状态

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetTraceType(ViSession Vi, ViConstString Trace, ViInt32* TraceType)

函数用途:

查询迹线状态。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TraceName

迹线名称。

TraceType

迹线状态。

CLRW(0)　表示刷新迹线

MAXH(1)　表示最大保持

MINH(2)　表示最小保持

VIEW(3)　表示保持迹线

BLANk(4)　表示隐藏迹线

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

迹线 - 恢复默认迹线菜单

ViStatus _VI_FUNC CySAn_TraceReset(ViSession Vi)

函数用途:

恢复默认迹线菜单。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

数据 - 查询迹线数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_FetchTraceY(ViSession Vi, ViConstString TraceName, ViInt32 ArrayLength, ViInt32* ActualPoints, ViReal64 Amplitude[])

函数用途:

查询得到频谱分析模式下的迹线数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

TraceName

迹线名称。

ArrayLength

接收到的迹线数据长度。

ActualPoints

点数。

Amplitude[]

迹线数据存储数组。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 设置声音报警开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLimitBeep(ViSession Vi, ViBoolean Beep)

函数用途:

设置极限声音报警开关，如果声音报警开关打开，则当极限测试开关打开且测试不通过时，每扫描完一遍仪器蜂鸣器就会发出“滴”的短音报警声。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Beep

声音报警开关，OFF(0)表示声音报警关，ON(1)表示声音报警开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 查询声音报警开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLimitBeep(ViSession Vi, ViBoolean* Beep)

函数用途:

查询极限声音报警开关，如果声音报警开关打开，则当极限测试开关打开且测试不通过时，每扫描完一遍仪器蜂鸣器就会发出“滴”的短音报警声。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Beep

声音报警开关，OFF(0)表示声音报警关，ON(1)表示声音报警开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 设置下极限显示开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLowLimitDisplayOn(ViSession Vi, ViBoolean Display)

函数用途:

设置下极限显示开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Display

下极限显示开关，OFF(0)表示显示关，ON(1)表示显示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 查询下极限显示开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetUpLimitDisplayOn(ViSession Vi, ViBoolean* Display)

函数用途:

查询下极限显示开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Display

下极限显示开关，OFF(0)表示显示关，ON(1)表示显示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 设置上极限显示开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetUpLimitDisplayOn(ViSession Vi, ViBoolean Display)

函数用途:

设置上极限显示开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Display

上极限显示开关。

OFF(0)　　显示关

ON(1)　　显示开

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 查询上极限显示开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetUpLimitDisplayOn(ViSession Vi, ViBoolean* Display)

函数用途:

查询上极限显示开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Display

上极限显示开关，OFF(0)表示显示关，ON(1)表示显示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 设置下极限测试开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLowLimitTestOn(ViSession Vi, ViBoolean Test)

函数用途:

设置下极限测试开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Test

下极限测试开关，OFF(0)表示测试关，ON(1)表示测试开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 查询下极限测试开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLowLimitTestOn(ViSession Vi, ViBoolean* Test)

函数用途:

查询下极限测试开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Test

下极限测试开关，OFF(0)表示测试关，ON(1)表示测试开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 设置上极限测试开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetUpLimitTestOn(ViSession Vi, ViBoolean Test)

函数用途:

设置上极限测试开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Test

上极限测试开关，OFF(0)表示测试关，ON(1)表示测试开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 查询上极限测试开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetUpLimitTestOn(ViSession Vi, ViBoolean* Test)

函数用途:

查询上极限测试开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Test

上极限测试开关，OFF(0)表示测试关，ON(1)表示测试开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 -下极限增加默认点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_AddLowLimitPoint(ViSession Vi)

函数用途:

下极限增加默认点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 删除下极限当前点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteLowLimitCurrentPoint(ViSession Vi)

函数用途:

删除下极限当前点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 删除全部下极限点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteLowLimitAllPoint(ViSession Vi)

函数用途:

将下极限的所有编辑点全部删除。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 下极限编辑点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_EditLowLimitPoint(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 Freq, ViReal64 Amp)

函数用途:

设置下极限编辑点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

极限点索引。

Freq

频率值(Hz)(0 ~ 9.1GHz)。

Amp

幅度值(dBm)(-174 ~ 50dBm)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 上极限增加默认点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_AddUpLimitPoint(ViSession Vi)

函数用途:

上极限增加默认点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 上极限删除当前点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteUpLimitCurrentPoint(ViSession Vi)

函数用途:

上极限删除当前点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 删除全部上极限点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteUpLimitAllPoint(ViSession Vi)

函数用途:

将上极限所有编辑点全部删除。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

极限 - 上极限编辑点

ViStatus _VI_FUNC CySAn_EditUpLimitPoint(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 Freq, ViReal64 Amp)

函数用途:

设置上极限编辑点。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

极限点索引。

Freq

频率值(Hz)(0 ~ 9.1GHz)。

Amp

幅度值(dBm)(-174 ~ 50dBm)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置测量模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetRTSAMeasureType(ViSession Vi, ViInt32 MeasureType)

函数用途:

设置实时频谱测量模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MeasureType

测量模式，DENSITY(0)表示余辉模式，SPECTROGRAM(1)表示瀑布模式。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询测量模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetRTSAMeasureType(ViSession Vi, ViInt32* MeasureType)

函数用途:

查询实时频谱测量模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MeasureType

测量模式，DENSITY(0)表示余辉模式，SPECTROGRAM(1)表示瀑布模式。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置荧光概率下限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDPXBPLevel(ViSession Vi, ViReal64 DPXBPLevel)

函数用途:

设置荧光概率下限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DPXBPLevel

荧光概率下限，范围 0% ~ 100%。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询荧光概率下限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetDPXBPLevel(ViSession Vi, ViReal64* DPXBPLevel)

函数用途:

查询荧光概率下限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DPXBPLevel

荧光概率下限，范围 0% ~ 100%。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置荧光概率上限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDPXRPLevel(ViSession Vi, ViReal64 DPXRPLevel)

函数用途:

设置荧光概率上限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DPXRPLevel

荧光概率上限，范围 0.05% ~ 100%。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询荧光概率上限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetDPXRPLevel(ViSession Vi, ViReal64* DPXRPLevel)

函数用途:

查询荧光概率上限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DPXRPLevel

荧光概率上限，范围 0.05% ~ 100%。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置荧光显示

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDPXShownOn(ViSession Vi, ViBoolean DPXShownOn)

函数用途:

设置荧光显示。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DPXShownOn

余辉频谱开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询荧光显示

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetDPXShownOn(ViSession Vi, ViBoolean* DPXShownOn)

函数用途:

查询荧光显示。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DPXShownOn

余辉频谱开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 恢复默认测量菜单

ViStatus _VI_FUNC CySAn_Preset(ViSession Vi)

函数用途:

恢复默认测量菜单。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置瀑布图下限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSpectrogramBPLevel(ViSession Vi, ViReal64 SpectrogramBPLevel)

函数用途:

设置瀑布图下限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpectrogramBPLevel

颜色刻度下限，范围-210 ~ 30dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询瀑布图下限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSpectrogramBPLevel(ViSession Vi, ViReal64* SpectrogramBPLevel)

函数用途:

查询瀑布图下限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpectrogramBPLevel

颜色刻度下限，范围-210 ~ 30dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置瀑布图上限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSpectrogramRPLevel(ViSession Vi, ViReal64 SpectrogramRPLevel)

函数用途:

设置瀑布图上限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpectrogramRPLevel

颜色刻度上限，范围-210 ~ 30dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询瀑布图上限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSpectrogramRPLevel(ViSession Vi, ViReal64* SpectrogramRPLevel)

函数用途:

查询瀑布图上限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpectrogramRPLevel

颜色刻度上限，范围-210 ~ 30dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

检波 - 设置检波自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDetectorTypeAuto(ViSession Vi, ViBoolean DetectorTypeAuto)

函数用途:

设置检波自动开关，当检波为自动时，仪器会根据不同的测量自动选择检波类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DetectorTypeAuto

检波自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

检波 - 查询检波自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetDetectorTypeAuto(ViSession Vi, ViBoolean* DetectorTypeAuto)

函数用途:

查询检波自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DetectorTypeAuto

检波自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 删除极限文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteLimitFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

删除极限文件(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 删除全部极限文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_DeleteDataFileAll(ViSession Vi)

函数用途:

删除全部极限文件。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 调用极限线

ViStatus _VI_FUNC CySAn_LoadLimitFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

调用极限文件到极限线(文件不存在则命令无效且只对当前存储位置有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

存储/调用 - 存储极限文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_StoreLimitFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

将极限线存储为极限文件(文件已存在则覆盖掉以前文件且只对当前存储位置有效)。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

GSM/EDGE 模式函数

频率 - 设置波段信道号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetGSMChannelNum(ViSession Vi, ViInt32 GSMChannelNum)

函数用途:

设置波段信道号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GSMChannelNum

波段信道号。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询波段信道号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGSMChannelNum(ViSession Vi, ViInt32* GSMChannelNum)

函数用途:

查询波段信道号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GSMChannelNum

波段信道号。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置波段名称

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetGSMBand(ViSession Vi, ViConstString GSMBand)

函数用途:

设置波段名称。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GSMBand

波段名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询波段名称

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGSMBand(ViSession Vi, ViInt32 GSMBandBufferSize, ViChar GSMBand[])

函数用途:

查询波段名称。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GSMBandBufferSize

波段数据缓冲区大小。

GSMBand[]

波段数据。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置测量模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetGSMMeasureType(ViSession Vi, ViInt32 MeasureType)

函数用途:

设置测量模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MeasureType

测量模式。

DEMod(0)　　星座图

SUMMary(1)　解调总结

PFail(2)　　通过测试

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询测量模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGSMMeasureType(ViSession Vi, ViInt32* MeasureType)

函数用途:

查询测量模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MeasureType

测量模式。

DEMod(0)　　星座图

SUMMary(1)　解调总结

PFail(2)　　通过测试

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 获取解调数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGSMDemodData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

获取解调数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

解调数据。

返回数据分别为:

调制方式(1:8PSK 0:GMSK)
BSIC
NCC
BCC
载干比
频率误差(Hz)
频率误差(ppm)
相位误差(rms)
相位误差(peak)
EVM(rms)
EVM(peak)
原点偏移
幅度误差

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 获取星座图数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGSMIQData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

获取解调星座图数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

解调数据，返回 138 组 i 和 c。

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置 I/Q 显示模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetGSMDemodView(ViSession Vi, ViBoolean DemodView)

函数用途:

设置 I/Q 显示模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DemodView

显示模式，CONStant(0)表示标量模式，VECTor(1)表示矢量模式。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询 I/Q 显示模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGSMDemodView(ViSession Vi, ViBoolean* DemodView)

函数用途:

查询 I/Q 显示模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DemodView

显示模式，CONStant(0)表示标量模式，VECTor(1)表示矢量模式。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 通过测试 - 配置测试项

ViStatus _VI_FUNC CySAn_ConfigPassFail(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 MaxVal, ViReal64 MinVal, ViBoolean OnOff)

函数用途:

配置测试项。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

测试项索引，范围 1 ~ 10。

MaxVal

最大值。

MinVal

最小值。

OnOff

测试项开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 通过测试 - 查询测试项

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetPassFailConfig(ViSession Vi, ViInt32 Index, ViReal64 MaxVal, ViReal64 MinVal, ViBoolean OnOff)

函数用途:

查询测试项。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Index

测试项索引，范围 1 ~ 10。

MaxVal

最大值。

MinVal

最小值。

OnOff

测试项开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 通过测试 - 获取通过测试数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGSMPassFailData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

获取通过测试数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

通过测试数据，返回数据分别为:

信道功率
载干比
频率误差(Hz)
频率误差(ppm)
相位误差(rms)
相位误差(peak)
EVM(rms)
EVM(peak)
原点偏移
幅度误差

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 通过测试 - 加载测试项

ViStatus _VI_FUNC CySAn_LoadGSMPassFailFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

加载测试项。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

测试项名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 通过测试 - 重置测试项

函数用途:

重置测试项。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

ViStatus _VI_FUNC CySAn_ResetGSMPassFail(ViSession Vi)

测量 - 通过测试 - 存储测试项

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SaveGSMPassFailFile(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

存储测试项。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

测试项名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 获取总结数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetGSMSummaryData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

获取总结数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

总结数据，返回数据分别为:

信道功率
调制方式(1:8PSK 0:GMSK)
BSIC
NCC
BCC
载干比
频率误差(Hz)
频率误差(ppm)
相位误差(rms)
相位误差(peak)
EVM(rms)
EVM(peak)
原点偏移
幅度误差

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

5GNR 模式函数

频率 - 设置频点栅格

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRARFCN(ViSession Vi, ViInt32 ARFCN)

函数用途:

设置频点栅格。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ARFCN

频点栅格。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询频点栅格

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRARFCN(ViSession Vi, ViInt32* ARFCN)

函数用途:

查询频点栅格。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ARFCN

频点栅格。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置同步栅格

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRGSCN(ViSession Vi, ViInt32 GSCN)

函数用途:

设置同步栅格。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GSCN

同步栅格。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询同步栅格

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRGSCN(ViSession Vi, ViInt32* GSCN)

函数用途:

查询同步栅格。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

GSCN

同步栅格。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置波段

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRBand(ViSession Vi, ViConstString Band)

函数用途:

设置波段。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Band

波段号。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询波段

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRBand(ViSession Vi, ViInt32 BandBufferSize, ViChar Band[])

函数用途:

设置波段。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

BandBufferSize

数据缓冲区大小。

Band[]

波段数据。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置 SSB 偏移

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRSSBOffset(ViSession Vi, ViReal64 SSBOffset)

函数用途:

设置 SSB 偏移。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SSBOffset

SSB 偏移量，范围-1.92GHz ~ 7.18GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询 SSB 偏移

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRSSBOffset(ViSession Vi, ViReal64* SSBOffset)

函数用途:

查询 SSB 偏移。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SSBOffset

SSB 偏移量，范围-1.92GHz ~ 7.18GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置自动 SSB 探测

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SSBSearch(ViSession Vi)

函数用途:

设置自动 SSB 探测。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置载波间隔

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRSCSCase(ViSession Vi, ViInt32 SCSCase)

函数用途:

设置载波间隔。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SCSCase

载波间隔。

A(0)　　模式 A 15kHz

B(1)　　模式 B 30kHz

C(2)　　模式 C 30kHz

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询载波间隔

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRSCSCase(ViSession Vi, ViInt32* SCSCase)

函数用途:

查询载波间隔。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SCSCase

载波间隔。

A(0)　　模式 A 15kHz

B(1)　　模式 B 30kHz

C(2)　　模式 C 30kHz

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置衰减自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAttenuationAuto(ViSession Vi, ViBoolean AttenuationAuto)

函数用途:

设置衰减自动开关，在衰减自动打开的情况下，仪器会根据参考值自动设置相应的衰减值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AttenuationAuto

衰减自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询衰减自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAttenuationAuto(ViSession Vi, ViBoolean* AttenuationAuto)

函数用途:

查询衰减自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AttenuationAuto

衰减自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置测量模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRMeasureType(ViSession Vi, ViInt32

NRMeasureType)

函数用途:

设置测量模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

NRMeasureType

测量模式。

BEAM(0)　　波束测量

MPCI(1)　　多 PCI 测量

PVT(2)　　功率 VS 时间

OUTdoor(3)　　路径图 室外

Indoor(4)　　路径图 室内

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询测量模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRMeasureType(ViSession Vi, ViInt32* NRMeasureType)

函数用途:

查询测量模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

NRMeasureType

测量模式。

BEAM(0)　　波束测量

MPCI(1)　　多 PCI 测量

PVT(2)　　功率 VS 时间

OUTdoor(3)　　路径图 室外

Indoor(4)　　路径图 室内

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询功率 VS 时间测量结果

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRPVTData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

查询功率 VS 时间测量结果。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

数据，内容为：

参考源(0:内部 1:外部 2:GPS)
小区 ID
同步标志
解调标志
频率误差
时间误差
子帧功率
帧平均功率
功率值(共 800 个)

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 – 设置功率 VS 时间模式的子帧号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSubframe(ViSession Vi, ViInt32 Subframe)

函数用途:

设置功率 VS 时间模式的子帧号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Subframe

子帧号，范围为 0 ~ 9。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 – 查询功率 VS 时间模式的子帧号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSubframe(ViSession Vi, ViInt32* Subframe)

函数用途:

查询功率 VS 时间模式的子帧号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Subframe

子帧号，范围为 0 ~ 9。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 – 设置功率 VS 时间模式的触发方式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetTrigger(ViSession Vi, ViBoolean Trigger)

函数用途:

设置功率 VS 时间模式的触发方式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Trigger

触发方式，EXT (0)表示外部触发，GPS (1)表示 GPS 触发。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 – 查询功率 VS 时间模式的触发方式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetTrigger(ViSession Vi, ViBoolean* Trigger)

函数用途:

查询功率 VS 时间模式的触发方式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Trigger

触发方式，EXT (0)表示外部触发，GPS (1)表示 GPS 触发。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 – 波束测量 – 设置当前波束号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetBeamIndex(ViSession Vi, ViInt32 BeamIndex)

函数用途:

设置当前波束号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

BeamIndex

当前波束号，范围 0 ~ 7。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 查询当前波束号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetBeamIndex(ViSession Vi, ViInt32* BeamIndex)

函数用途:

查询当前波束号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

BeamIndex

当前波束号，范围 0 ~ 7。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 设置显示类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRBeamView(ViSession Vi, ViBoolean BeamView)

函数用途:

设置波束测量显示类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

BeamView

波束显示方式，SING(0)表示单波束，MULT(1)表示多波束。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 查询显示类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRBeamView(ViSession Vi, ViBoolean* BeamView)

函数用途:

查询波束测量显示类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

BeamView

波束显示方式，SING(0)表示单波束，MULT(1)表示多波束。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 设置小区 ID

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRCellID(ViSession Vi, ViInt32 CellID)

函数用途:

设置波束测量小区 ID。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CellID

小区 ID，范围 0 ~ 1007。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 查询小区 ID

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRCellID(ViSession Vi, ViInt32* CellID)

函数用途:

查询波束测量小区 ID。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CellID

小区 ID，范围 0 ~ 1007。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 设置小区 ID 自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRAutoCellID(ViSession Vi, ViBoolean AutoCellID)

函数用途:

设置波束测量小区 ID 自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AutoCellID

小区 ID 自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 查询小区 ID 自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRAutoCellID(ViSession Vi, ViBoolean* AutoCellID)

函数用途:

查询波束测量小区 ID 自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AutoCellID

小区 ID 自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 设置小区 ID 自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRAutoCellID(ViSession Vi, ViBoolean AutoCellID)

函数用途:

设置波束测量小区 ID 自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AutoCellID

小区 ID 自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 设置星座图信道

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRConstellationChannel(ViSession Vi, ViInt32 ConstellationChannel)

函数用途:

设置波束测量星座图信道。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ConstellationChannel

信道号，可选 PSS(0)、SSS(1)、PBCH(2)、DMRS(3)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 查询星座图信道

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRConstellationChannel(ViSession Vi, ViInt32* ConstellationChannel)

函数用途:

查询波束测量星座图信道。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ConstellationChannel

信道号，可选 PSS(0)、SSS(1)、PBCH(2)、DMRS(3)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 设置星座图开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRConstellationOn(ViSession Vi, ViBoolean ConstellationOn)

函数用途:

设置波束测量星座图开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ConstellationOn

星座图开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 查询星座图开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRConstellationOn(ViSession Vi, ViBoolean* ConstellationOn)

函数用途:

查询波束测量星座图开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ConstellationOn

星座图开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 设置 MIB 开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMIBOn(ViSession Vi, ViBoolean MIBOn)

函数用途:

设置广播信道 MIB 开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MIBOn

星座图开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 查询 MIB 开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMIBOn(ViSession Vi, ViBoolean MIBOn)

函数用途:

查询广播信道 MIB 开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MIBOn

星座图开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 查询波束测量结果

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRBeamData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

查询波束测量结果。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

测量数据。

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 查询星座图 IQ

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRIQData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

查询波束测量星座图 IQ。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

星座图 IQ 数据。

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 波束测量 - 查询广播信道 MIB

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMIBData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

查询波束测量广播信道 MIB。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

广播信道 MIB 数据。

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - MPCI 测量 - 查询 MPCI 测量结果

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRMPCIData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

查询 MPCI 测量结果。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

MPCI 测量数据。

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - MPCI 测量 - 设置 MPCI 波束数量

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMPCIBeamNum(ViSession Vi, ViInt32 BeamNum)

函数用途:

设置 MPCI 波束数量。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

BeamNum

波束数量，范围 1 ~ 8。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - MPCI 测量 - 查询 MPCI 波束数量

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMPCIBeamNum(ViSession Vi, ViInt32* BeamNum)

函数用途:

查询 MPCI 波束数量。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

BeamNum

波束数量，范围 1 ~ 8。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - MPCI 测量 - 设置 MPCI 当前显示页码

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMPCIPage(ViSession Vi, ViInt32 MPCIPage)

函数用途:

设置 MPCI 当前显示页码。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MPCIPage

当前页码，范围 1 ~ 6。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - MPCI 测量 - 查询 MPCI 当前显示页码

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMPCIPage(ViSession Vi, ViInt32* MPCIPage)

函数用途:

查询 MPCI 当前显示页码。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MPCIPage

当前页码，范围 1 ~ 6。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - MPCI 测量 - 设置 MPCI 显示类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetMPCIView(ViSession Vi, ViBoolean MPCIView)

函数用途:

设置 MPCI 显示类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MPCIView

显示类型，CHARt(0)表示柱图，TABLe(1)表示表格。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - MPCI 测量 - 查询 MPCI 显示类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetMPCIView(ViSession Vi, ViBoolean* MPCIView)

函数用途:

查询 MPCI 显示类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MPCIView

显示类型，CHARt(0)表示柱图，TABLe(1)表示表格。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室内 - 删除标记

ViStatus _VI_FUNC CySAn_NRMapDelete(ViSession Vi)

函数用途:

删除室内地图标记。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室内 - 删除所有标记

ViStatus _VI_FUNC CySAn_NRMapDeleteAll(ViSession Vi)

函数用途:

删除室内地图所有标记。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室内 - 标记

ViStatus _VI_FUNC CySAn_NRIndoorMark(ViSession Vi)

函数用途:

设置室内路径图标记。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室内 - 下移

ViStatus _VI_FUNC CySAn_NRIndoorMoveDown(ViSession Vi)

函数用途:

将室内路径图下移。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室内 - 左移

ViStatus _VI_FUNC CySAn_NRIndoorMoveLeft(ViSession Vi)

函数用途:

将室内路径图左移。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室内 - 右移

ViStatus _VI_FUNC CySAn_NRIndoorMoveRight(ViSession Vi)

函数用途:

将室内路径图右移。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室内 - 上移

ViStatus _VI_FUNC CySAn_NRIndoorMoveUp(ViSession Vi)

函数用途:

将室内路径图上移。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室外 - 设置采集开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRStartCollect(ViSession Vi, ViBoolean StartCollect)

函数用途:

设置室外地图采集开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

StartCollect

采集开关，OFF(0)表示停止采集，ON(1)表示开始采集。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室外 - 查询采集开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRStartCollect(ViSession Vi, ViBoolean StartCollect)

函数用途:

查询室外地图采集开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

StartCollect

采集开关，OFF(0)表示停止采集，ON(1)表示开始采集。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室外 - 设置重复类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRRepeatedType(ViSession Vi, ViBoolean OutdoorRepeatedType)

函数用途:

设置室外路径图重复类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

OutdoorRepeatedType

重复类型，TIME(0)表示时间，DISTance(1)表示距离。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室外 - 查询重复类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRRepeatedType(ViSession Vi, ViBoolean* OutdoorRepeatedType)

函数用途:

查询室外路径图重复类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

OutdoorRepeatedType

重复类型，TIME(0)表示时间，DISTance(1)表示距离。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室外 - 设置重复距离

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRRepeatDistance(ViSession Vi, ViReal64 RepeatDistance)

函数用途:

设置室外路径图重复距离。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RepeatDistance

重复距离，范围 50 ~ 1000m。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室外 - 查询重复距离

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRRepeatDistance(ViSession Vi, ViReal64* RepeatDistance)

函数用途:

查询室外路径图重复距离。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RepeatDistance

重复距离，范围 50 ~ 1000m。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室外 - 设置重复时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRRepeatTime(ViSession Vi, ViReal64 RepeatTime)

函数用途:

设置室外路径图重复时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RepeatTime

重复时间，范围 5 ~ 600s。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室外 - 查询重复时间

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRRepeatTime(ViSession Vi, ViReal64* RepeatTime)

函数用途:

设置室外路径图重复时间。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RepeatTime

重复时间，范围 5 ~ 600s。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室外 - 放大路径图

ViStatus _VI_FUNC CySAn_NRZoomIn(ViSession Vi)

函数用途:

放大室外路径图。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图室外 - 缩小路径图

ViStatus _VI_FUNC CySAn_NRZoomOut(ViSession Vi)

函数用途:

缩小室外路径图。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图 - 设置下限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRMapLowLimit(ViSession Vi, ViReal32 IndoorLowLimit)

函数用途:

设置路径图下限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

IndoorLowLimit

下限，范围 174 ~ 49dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图 - 查询下限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRMapLowLimit(ViSession Vi, ViReal32* IndoorLowLimit)

函数用途:

查询路径图下限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

IndoorLowLimit

下限，范围 174 ~ 49dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图 - 设置上限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRMapUpLimit(ViSession Vi, ViReal32 IndoorUpLimit)

函数用途:

设置路径图上限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

IndoorUpLimit

上限，范围 173 ~ 50dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图 - 查询上限

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRMapUpLimit(ViSession Vi, ViReal32* IndoorUpLimit)

函数用途:

查询路径图上限。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

IndoorUpLimit

上限，范围 173 ~ 50dBm。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图 –加载地图数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_NRMapLoad(ViSession Vi, ViConstString Name)

函数用途:

加载地图数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Name

地图数据名称。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图 - 设置测量类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetNRMapMeasureType(ViSession Vi, ViInt32 MapMeasureType)

函数用途:

设置测量类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MapMeasureType

测量类型，MPCI(0)表示 PCI，BEAM(1)表示波束。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图 - 查询测量类型

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetNRMapMeasureType(ViSession Vi, ViInt32* MapMeasureType)

函数用途:

查询测量类型。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MapMeasureType

测量类型，MPCI(0)表示 PCI，BEAM(1)表示波束。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图 - 保存 BMP 文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_NRMapSaveBmp(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

保存地图 BMP 文件。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图 - 保存 CSV 文件

ViStatus _VI_FUNC CySAn_NRMapSaveCSV(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

保存地图 CSV 文件。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 路径图 - 保存采集数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_NRMapSaveData(ViSession Vi, ViConstString FileName)

函数用途:

保存地图采集数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

FileName

文件名。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

LTE 分析模式函数

频率 - 设置 EARFCN

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLTEEARFCN(ViSession Vi, ViInt32 EARFCN)

函数用途:

设置 EARFCN。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

EARFCN

EARFCN 值。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询 EARFCN

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLTEEARFCN(ViSession Vi, ViInt32* EARFCN)

函数用途:

查询 EARFCN。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

EARFCN

EARFCN 值。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置波段

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLTEBand(ViSession Vi, ViConstString Band)

函数用途:

设置波段。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

Band

波段名。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询波段

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLTEBand(ViSession Vi, ViInt32 BandBufferSize, ViChar Band[])

函数用途:

查询波段。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

BandBufferSize

波段缓冲区大小。

Band[]

波段数据。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 设置信道带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLTEChannelBW(ViSession Vi, ViReal64 ChannelBW)

函数用途:

设置信道带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ChannelBW

信道带宽。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

频率 - 查询信道带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLTEChannelBW(ViSession Vi, ViReal64* ChannelBW)

函数用途:

查询信道带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ChannelBW

信道带宽。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 设置衰减自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetAttenuationAuto(ViSession Vi, ViBoolean AttenuationAuto)

函数用途:

设置衰减自动开关，在衰减自动打开的情况下，仪器会根据参考值自动设置相应的衰减值。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AttenuationAuto

衰减自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

幅度 - 查询衰减自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetAttenuationAuto(ViSession Vi, ViBoolean* AttenuationAuto)

函数用途:

查询衰减自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AttenuationAuto

衰减自动开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 设置小区 ID

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLTECellID(ViSession Vi, ViInt32 CellID)

函数用途:

设置信道带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CellID

小区 ID。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 查询小区 ID

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLTECellID(ViSession Vi, ViInt32* CellID)

函数用途:

查询小区 ID。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CellID

小区 ID。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 设置小区 ID 自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLTEAutoCellID(ViSession Vi, ViBoolean AutoCellID)

函数用途:

设置小区 ID 自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AutoCellID

小区 ID 自动开关，OFF(0)表示自动关，ON(1)表示自动开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 查询小区 ID 自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLTEAutoCellID(ViSession Vi, ViBoolean* AutoCellID)

函数用途:

查询小区 ID 自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

AutoCellID

小区 ID 自动开关，OFF(0)表示自动关，ON(1)表示自动开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 设置 CFI 配置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLTECFI(ViSession Vi, ViInt32 CFI)

函数用途:

设置 CFI 配置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CFI

CFI 配置

AUTO(0)　　自动

MAN1(1)　　手动 1

MAN2(2)　　手动 2

MAN3(3)　　手动 3

MAN4(4)　　手动 4

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 查询 CFI 配置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLTECFI(ViSession Vi, ViInt32* CFI)

函数用途:

查询 CFI 配置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CFI

CFI 配置

AUTO(0)　　自动

MAN1(1)　　手动 1

MAN2(2)　　手动 2

MAN3(3)　　手动 3

MAN4(4)　　手动 4

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 设置循环前缀

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLTECPMode(ViSession Vi, ViBoolean CPMode)

函数用途:

设置循环前缀。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CPMode

循环前缀，NORMal(0)表示普通，EXTend(1)表示扩展。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 查询循环前缀

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLTECPMode(ViSession Vi, ViBoolean* CPMode)

函数用途:

查询循环前缀。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

CPMode

循环前缀，NORMal(0)表示普通，EXTend(1)表示扩展。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 设置测量模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLTEDemodMode(ViSession Vi, ViBoolean DemodMode)

函数用途:

设置测量模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DemodMode

测量模式，FDD(0)表示 FDD，TDD(1)表示 TDD。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 查询测量模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLTEDemodMode(ViSession Vi, ViBoolean* DemodMode)

函数用途:

查询测量模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DemodMode

测量模式，FDD(0)表示 FDD，TDD(1)表示 TDD。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 设置 PHICH 配置模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetPHICHExtend(ViSession Vi, ViBoolean PHICHExtend)

函数用途:

设置 PHICH 配置模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

PHICHExtend

PHICH 配置，OFF(0)表示普通，ON(1)表示扩展。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 查询 PHICH 配置模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetPHICHExtend(ViSession Vi, ViBoolean* PHICHExtend)

函数用途:

查询 PHICH 配置模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

PHICHExtend

PHICH 配置，OFF(0)表示普通，ON(1)表示扩展。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 设置 PHICH 号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLTENGType(ViSession Vi, ViInt32 NGType)

函数用途:

设置 PHICH 号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

NGType
PHICH 号。

ONESixth(0) 1/6

HALF(1) 1/2

ONE(2) 1

TWO(3) 2

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 查询 PHICH 号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLTENGType(ViSession Vi, ViInt32* NGType)

函数用途:

查询 PHICH 号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

NGType

PHICH 号。

ONESixth(0)　1/6

HALF(1)　1/2

ONE(2)　1

TWO(3)　2

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 设置端口数

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLTEPortConfig(ViSession Vi, ViInt32 PortConfig)

函数用途:

设置端口数。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

PortConfig

端口数。

AUTO(0)　自动

ONE(1)　1

TWO(2)　2

FOUR(3)　4

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 查询端口数

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLTEPortConfig(ViSession Vi, ViInt32* PortConfig)

函数用途:

查询端口数。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

PortConfig

端口数。

AUTO(0)　　自动

ONE(1)　　1

TWO(2)　　2

FOUR(3)　　4

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 设置特殊子帧

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSpecialSubFrame(ViSession Vi, ViInt32 SpecialSubFrame)

函数用途:

设置特殊子帧。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpecialSubFrame

特殊子帧号，范围 0 ~ 9。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 查询特殊子帧

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSpecialSubFrame(ViSession Vi, ViInt32* SpecialSubFrame)

函数用途:

查询特殊子帧。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SpecialSubFrame

特殊子帧号，范围 0 ~ 9。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 设置子帧

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLTESubFrame(ViSession Vi, ViInt32 SubFrame)

函数用途:

设置子帧。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SubFrame

子帧号，范围 0 ~ 9。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 查询子帧

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLTESubFrame(ViSession Vi, ViInt32* SubFrame)

函数用途:

查询子帧。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SubFrame

子帧号，范围 0 ~ 9。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 设置上下链路配置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLTEUpDownLink(ViSession Vi, ViInt32 UpDownLink)

函数用途:

设置上下链路配置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

UpDownLink

上下链路号，范围 0 ~ 6。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量设置 - 查询上下链路配置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLTEUpDownLink(ViSession Vi, ViInt32* UpDownLink)

函数用途:

查询上下链路配置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

UpDownLink

上下链路号，范围 0 ~ 6。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置载波聚合信道带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCaChannelbw(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViReal64 CAChannelBW)

函数用途:

设置载波聚合信道带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CAChannelBW

载波聚合信道带宽，范围 1.4MHz ~ 20MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询载波聚合信道带宽

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCaChannelbw(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViReal64* CAChannelBW)

函数用途:

查询载波聚合信道带宽。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CAChannelBW

载波聚合信道带宽，范围 1.4MHz ~ 20MHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置载波聚合小区 ID

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCaCellid(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViInt32 CACellID)

函数用途:

设置载波聚合小区 ID。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CACellID

载波聚合小区 ID，范围 0 ~ 503。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询载波聚合小区 ID

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCaCellid(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViInt32* CACellID)

函数用途:

查询载波聚合小区 ID。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CACellID

载波聚合小区 ID，范围 0 ~ 503。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置载波聚合小区 ID 自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCaAutoCellid(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViBoolean CAAutoCellID)

函数用途:

设置载波聚合小区 ID 自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CAAutoCellID

载波聚合自动小区 ID 开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询载波聚合小区 ID 自动开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCaAutoCellid(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViBoolean* CAAutoCellID)

函数用途:

查询载波聚合小区 ID 自动开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CAAutoCellID

载波聚合自动小区 ID 开关，OFF(0)表示手动，ON(1)表示自动。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置载波聚合中心频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCaCenterFreq(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViReal64 CACenterFreq)

函数用途:

设置载波聚合中心频率。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CACenterFreq

载波聚合中心频率，范围 5Hz ~ 9.099999995GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询载波聚合中心频率

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCaCenterFreq(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViReal64 CACenterFreq)

函数用途:

查询载波聚合中心频率。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CACenterFreq

载波聚合中心频率，范围 5Hz ~ 9.099999995GHz。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置载波聚合 CFI 配置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCacfi(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViInt32 CACFI)

函数用途:

设置载波聚合 CFI 配置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CACFI

载波聚合 CFI 配置。

AUTO(0)　　自动

MAN1(1)　　手动 1

MAN2(2)　　手动 2

MAN3(3)　　手动 3

MAN4(4)　　手动 4

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询载波聚合 CFI 配置

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCacfi(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViInt32* CACFI)

函数用途:

查询载波聚合 CFI 配置。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CACFI

载波聚合 CFI 配置。

AUTO(0)　　自动

MAN1(1)　　手动 1

MAN2(2)　　手动 2

MAN3(3)　　手动 3

MAN4(4)　　手动 4

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置载波聚合循环前缀

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCacpMode(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViBoolean CACPMode)

函数用途:

设置载波聚合循环前缀。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CACPMode

载波聚合循环前缀，NORMal(0)表示普通模式，EXTend(1)表示扩展模式。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询载波聚合循环前缀

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCacpMode(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViBoolean* CACPMode)

函数用途:

查询载波聚合循环前缀。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CACPMode

载波聚合循环前缀，NORMal(0)表示普通模式，EXTend(1)表示扩展模式。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置载波聚合 PHICH 模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCAPhichExtend(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViBoolean CAPhichExtend)

函数用途:

设置载波聚合 PHICH 模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CAPhichExtend

PHICH 配置，OFF(0)表示普通模式，ON(1)表示扩展模式。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询载波聚合 PHICH 模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCAPhichExtend(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViBoolean* CAPhichExtend)

函数用途:

查询载波聚合 PHICH 模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CAPhichExtend

PHICH 配置，OFF(0)表示普通模式，ON(1)表示扩展模式。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置载波聚合 PHICH 号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCaNg(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViInt32 CANg)

函数用途:

设置载波聚合 PHICH 号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CANg

PHICH 配置

ONESixth(0)　1/6

HALF(1)　1/2

ONE(2)　1

TWO(3)　2

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询载波聚合 PHICH 号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCaNg(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViInt32* CANg)

函数用途:

查询载波聚合 PHICH 号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CANg

PHICH 配置

ONESixth(0)　1/6

HALF(1)　1/2

ONE(2)　1

TWO(3)　2

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置载波聚合开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetCaOn(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViBoolean CAOn)

函数用途:

设置载波聚合开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CAOn

载波聚合开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询载波聚合开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCaOn(ViSession Vi, ViInt32 SegNum, ViBoolean* CAOn)

函数用途:

查询载波聚合开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

CAOn

载波聚合开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置控制信道号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLTESelectChannel(ViSession Vi, ViInt32 SelectChannel)

函数用途:

设置控制信道号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

SelectChannel

控制信道号，可选 PSS(0)、SSS(1)、PBCH(2)、PCFICH(3)、PHICH(4)、PDCCH(5)、RS(6)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询控制信道号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLTESelectChannel(ViSession Vi, ViInt32 SelectChannel)

函数用途:

查询控制信道号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SegNum

信道号。

SelectChannel

控制信道号，可选 PSS(0)、SSS(1)、PBCH(2)、PCFICH(3)、PHICH(4)、PDCCH(5)、RS(6)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置控制信道星座图

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetControlChConstellation(ViSession Vi, ViBoolean ControlChConstellation)

函数用途:

设置控制信道星座图。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ControlChConstellation

控制信道星座图开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询控制信道星座图

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetControlChConstellation(ViSession Vi, ViBoolean* ControlChConstellation)

函数用途:

查询控制信道星座图。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ControlChConstellation

控制信道星座图开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置控制信道 RS 信道

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetSelectRSChannel(ViSession Vi, ViInt32 SelectRSChannel)

函数用途:

设置控制信道 RS 信道号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SelectRSChannel

控制信道 RS 信道号，可选 RS0(0)、RS1(1)、RS2(2)、RS3(3)、RSALL(4)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询控制信道 RS 信道

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetSelectRSChannel(ViSession Vi, ViInt32* SelectRSChannel)

函数用途:

查询控制信道 RS 信道号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

SelectRSChannel

控制信道 RS 信道号，可选 RS0(0)、RS1(1)、RS2(2)、RS3(3)、RSALL(4)。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询载波聚合的解调数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCAData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

查询载波聚合的解调数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

顺序返回 5 个载波的解调数据，共 5*12 个 float 数据，其中每个载波中的数据内容为:

中心频率
同步标志
pss 功率
sss 功率
pbch 功率
rs 功率
pss 的 EVM
sss 的 EVM
pbch 的 EVM
rs 的 EVM
小区 ID
频率误差

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询星座图的解调数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCONData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

查询星座图的解调数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

数据，内容为：

同步标志
频率误差
时间误差
qpsk 的 EVM(rms)
qam16 的 EVM(rms)
qam16 的 EVM(rms)
pdsch 的 EVM(rms)
pdsch 的 EVM(peak)
pdsch 的功率
rs 的功率
星座图数据。依次为 IQ 数据，总数量可根据剩余数据量计算，一组 IQ 数据为 8 字节 64 位。

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询数据分配图的解调数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetDAMData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

查询数据分配图的解调数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

数据，内容为：

同步标志
OFDM Symbol Power
Data Utilization
pdsch 的功率
rs 的功率
子帧 0-9 的 rb 功率值。每个子帧的 rb 数量依据信道带宽变换，总数量可根据剩余数据量计算，一个 rb 功率值为 4 字节 32 位。

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询数据信道的解调数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetDCData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

查询数据信道的解调数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

数据，内容为：

同步标志
小区 ID
频率误差
时间误差
pdsch 的 EVM(rms)
pdsch 的 EVM(peak)
当前 rb 功率
IQ 偏移
当前子帧的所有 rb 功率值。数量依据信道带宽变换，总数量可根据剩余数据量计算，一个 rb 功率值为 4 字节 32 位。

ValActualSize

数据实际大小。

返回值：

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询 ID 扫描的解调数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetIDSData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途：

查询 ID 扫描的解调数据。

参数列表：

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

数据，内容为：

小区 ID
rsrp
rsrq
sinr
rssi
pss 功率
sss 功率

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询功率 VS 时间的解调数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetPVTData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

查询功率 VS 时间的解调数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

数据，内容为：

同步标志
小区 ID
频率误差
时间误差
子帧功率
First Slot 功率
Second Slot 功率
帧平均功率

IQ 偏移
IQ Imbalance
1200 个帧功率值

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询时间对齐误差的解调数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetTAData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

查询时间对齐误差的解调数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

数据，内容为：

同步标志
小区 ID
频率误差
时间误差
rs0 的功率
rs0 的 EVM(rms)
rs0 的时间偏差
rs1 的功率
rs1 的 EVM(rms)
rs1 的时间偏差
rs2 的功率
rs2 的 EVM(rms)

rs2 的时间偏差
rs3 的功率
rs3 的 EVM(rms)
rs3 的时间偏差

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询控制信道的解调数据

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetCCData(ViSession Vi, ViInt32 ValBufferSize, ViReal32 Val[], ViInt32* ValActualSize)

函数用途:

查询控制信道的解调数据。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

ValBufferSize

数据缓冲区大小。

Val[]

返回各信道的 EVM 和功率数据，如果显示星座图，还会返回星座图数据的内容为：

同步标志
小区 ID
频率误差
时间误差
依次为每个信道的 EVM(rms)、EVM(peak)和功率。信道的顺序为：pss, sss, pbch, pcfich, phich, pdcch, rs, rs0, rs1, rs2, rs3.
子帧功率
IQ 偏移
OFDM Symbol Power
星座图数据。依次为 IQ 数据，总数量和星座显示的信

道有关。可根据剩余数据量计算，一组 IQ 数据为 8 字节 64 位。

ValActualSize

数据实际大小。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置数据信道标记开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDataChMarker(ViSession Vi, ViBoolean DataChMarker)

函数用途:

设置数据信道标记开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DataChMarker

数据信道标记开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询数据信道标记开关

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetDataChMarker(ViSession Vi, ViBoolean* DataChMarker)

函数用途:

查询数据信道标记开关。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DataChMarker

数据信道标记开关，OFF(0)表示关，ON(1)表示开。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置数据信道 RB 号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetRBIndex(ViSession Vi, ViInt32 RBIndex)

函数用途:

设置数据信道 RB 号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RBIndex

RB 号，范围 0 ~ 99。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询数据信道 RB 号

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetRBIndex(ViSession Vi, ViInt32* RBIndex)

函数用途:

查询数据信道 RB 号。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

RBIndex

RB 号，范围 0 ~ 99。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置数据分配图颜色上界

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDAMLimitUp(ViSession Vi, ViReal32 DAMLimitUp)

函数用途:

设置数据分配图颜色上界。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DAMLimitUp

颜色上界，范围为-209 ~ 30。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 – 查询数据分配图颜色上界

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetDAMLimitUp(ViSession Vi, ViReal32* DAMLimitUp)

函数用途:

设置数据分配图颜色上界。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DAMLimitUp

颜色上界，范围为-209 ~ 30。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 – 设置数据分配图颜色下界

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetDAMLimitDown(ViSession Vi, ViReal32 DAMLimitUp)

函数用途:

设置数据分配图颜色下界。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DAMLimitDown

颜色下界，范围为-210 ~ 29。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置数据分配图颜色下界

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetDAMLimitDown(ViSession Vi, ViReal32* DAMLimitUp)

函数用途:

设置数据分配图颜色下界。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

DAMLimitDown

颜色下界，范围为-210 ~ 29。

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 设置测量模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_SetLTEMeasureType(ViSession Vi, ViInt32 MeasureType)

函数用途:

设置测量模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MeasureType

测量模式。

CONS(0)　　星座图

DC(1) 数据信道

CC(2) 控制信道

TA(3) 时间对齐误差

CA(4) 载波聚合

IDS(5) ID 扫描

PVT(6) 功率 VS 时间

DAM(7) 数据分配图

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。

测量 - 查询测量模式

ViStatus _VI_FUNC CySAn_GetLTEMeasureType(ViSession Vi, ViInt32* MeasureType)

函数用途:

查询测量模式。

参数列表:

Vi

函数返回的仪器句柄，与仪器通信。

MeasureType

测量模式。

CONS(0) 星座图

DC(1) 数据信道

CC(2) 控制信道

TA(3) 时间对齐误差

CA(4) 载波聚合

IDS(5) ID 扫描

PVT(6) 功率 VS 时间

DAM(7) 数据分配图

返回值:

返回值说明了函数执行的情况：等于 0 表示成功，小于 0 表示失败。